

532

W-47

Инженеръ-Технологъ С. П. ШЕНБЕРГЪ.

Штатный преподаватель Киевскаго Политехническаго Института
Императора Александра II.

ГИДРОМЕХАНИКА ВЯЗКОЙ ЖИДКОСТИ

— И —

ГИДРАВЛИЧЕСКІЯ ФРИКЦІОННЫЯ МАШИНЫ.

Въ двухъ частяхъ:

Часть I. Гидромеханика.

Часть II. Дисковыя машины.

Съ 20-ю фигурами и чертежами въ текстъ.

1665

Гидромеханика
въ двухъ частяхъ



КІЕВЪ.
Типографія „С. В. Кульженко“, Пуштинская № 4.
1915.



3. 1. 1900



17

У
532
Щ-47

Инженеръ-Технологъ С. П. ШЕНБЕРГЪ.

Штатный преподаватель Киевскаго Политехническаго Института
Императора Александра II.

ГИДРОМЕХАНИКА ВЯЗКОЙ ЖИДКОСТИ

== И ==

ГИДРАВЛИЧЕСКІЯ ФРИКЦІОННЫЯ МАШИНЫ.

1665
Технико-оперативный
Институт в Киеве

проверено
1966 г.

Въ двухъ частяхъ:

Часть I. Гидромеханика.

Часть II. Дисковыя машины.

Съ 20-ю фигурами и чертежами въ текстъ.



КИЕВЪ.
Типографія „С. В. Кульженко“, Пушкинская № 4.
1915.



Предисловіе.

Вопросы о вредных сопротивленіяхъ и разсѣяніи энергіи, являющіеся едва ли не самыми важными въ гидравликѣ, привели авторовъ, занимающихся ими и считающихся съ современнымъ состояніемъ этого отдѣла прикладной механики, къ использованию наиболѣе сложныхъ методовъ классической гидродинамики.

Эти вопросы, ввиду нѣкоторыхъ особенностей представляемыхъ ими, наталкиваютъ на рядъ непреодолимыхъ аналитическихъ трудностей, съ которыми чистые теоретики мирятся и оставляютъ ихъ въ сторонѣ, практика же, нуждающимся въ ихъ рѣшеніи хотя-бы съ извѣстной точностью, приходится изыскивать приближенные способы рѣшенія поставленной задачи.

Не вдаваясь въ подробности мы напомнимъ, что движеніе жидкости подчиняется двумъ режимамъ, рѣзко другъ отъ друга отличающимся. Границу между ними, какъ извѣстно, установилъ англійскій ученый O. Reynolds, доказавъ своими классическими опытами надъ теченіемъ жидкости въ трубахъ существованіе такъ называемой „критической скорости“, ниже которой теченіе жидкости „струйное“ и подчиняется основнымъ уравненіямъ Navier, а выше — наступаетъ „турбулентное“, неупорядоченное движеніе, для котораго французскій ученый Boussinesq ввелъ понятіе о „средней мѣстной скорости“ потока.

Кореннымъ отличіемъ перваго рода теченій отъ втораго является зависимость потерь, при струйномъ движеніи, отъ большей или меньшей вязкости жидкости, т. е. отъ степени проявляемаго ими внутренняго и вѣшняго тренія, между тѣмъ какъ турбулентное движеніе не прямо связано съ вязкостью и проявляется въ видѣ образованія вихрей, возникающихъ тѣмъ скорѣе, чѣмъ удобоподвижнѣе частицы жидкости; кромѣ того, при турбулентномъ режимѣ значительную роль играетъ вопросъ объ устойчивости движенія жидкости. Источникомъ вихрей въ данномъ случаѣ служатъ границы, двигаясь вдоль которыхъ жидкость получаетъ вихревое движеніе, распространяющееся вглубь ея. Работы въ этомъ направленіи L. Prandtl'а, а затѣмъ и H. Blasius'а K. Hiemenz'а, Káramán'а, H. Lorenz'а, Boltze и др. въ значительной мѣрѣ уясняютъ вопросъ.

Однако все эти авторы, решавшие вопрос о течении жидкости аналитически, исходят из основных уравнений движения, установленных Navier на основании гипотезы Newton'a о внутренних силах трения в несовершенной жидкости.

Таким образом, теория струйного движения вязкой жидкости ложится в основу всей современной технической гидромеханики, пытающейся аналитически обосновать явления турбулентного движения.

Существующие в русской научной литературе курсы гидродинамики излагают основы движения вязкой жидкости с некоторыми недочетами, не допускающими пользование изложенной теорией в чисто практических случаях. Так, почти во всех, примерах, иллюстрирующих применение теории, скорости принимаются настолько малыми, что произведениями и квадратами их в уравнениях движения можно пренебречь, между тем в реальных случаях практики величина скоростей не допускает пользования этими приближенными уравнениями движения.

Вопрос о силах, действующих внутри вязкой жидкости, излагается так же недостаточно полно: ограничиваются ссылакой на теорию упругости; между тем некоторые детали, как напр. вопрос о давлении, заслуживают, как нам кажется, более внимательного отношения.

Отсутствуют так же таблицы с численными значениями коэффициентов для разных жидкостей.

Имѣя ввиду указанныя обстоятельства, мы рѣшили изложить основы гидромеханики вязкой жидкости в объемѣ, необходимомъ всякому желающему в дальнѣйшемъ болѣе подробно ознакомиться съ работами, затрагивающими главнымъ образомъ, техническую сторону этой области и иллюстрировать ее некоторыми примерами, имѣющими непосредственно прикладной характеръ.

Темой для примеровъ избранъ вопросъ объ использованіи тренія жидкости какъ движущей силы или средства для ея перемѣщенія. Рѣчь идетъ о машинахъ, работающих треніемъ жидкости, т. е. о „гидравлическихъ фрикціонныхъ машинахъ“, являющихся в данномъ случаѣ аналогіей обычнымъ машинамъ, работающимъ треніемъ твердыхъ тѣлъ.

Этотъ вопросъ впервые обследованъ экспериментально проф. Н. Е. Жуковскимъ на скороходной норіи (мы назвали ее „шнуровымъ насосомъ“), в которой жидкость подается шнуромъ (или цѣпью) быстро движущимся вдоль оси трубы. Результаты своихъ опытовъ проф. Н. Е. Жуковскій сообщил V-му водопроводному съѣзду в г. Кіевѣ в 1901 г. Впоследствии, в 1912—1913 г.г. онъ вернулся къ этой темѣ, в своемъ докладѣ XIII-му съѣзду естествоиспытателей и врачей в г. Тифлисѣ в 1913 г. подъ названіемъ: „Подача нефти помощью скороходной норіи“. Къ сожалѣнію проф. Н. Е. Жуковскій до сихъ поръ не далъ какихъ-либо теоретическихъ соображеній о результатахъ своихъ опытовъ.

Въ 1911 г. американскій физикъ N. Tesla, использовавъ ту-же идею, примѣнилъ въ качествѣ рабочаго органа не шнуръ, а вращающіеся диски и построилъ на этомъ принципѣ паровую турбину и насосъ, по характеру работы соотвѣтствующіе современной паровой турбинѣ и центробѣжному насосу; эти машины названы нами „дисковыми“.

Задачи о шнуровомъ насосѣ и его обращеніи разобрана нами до конца и рѣшены съ точки зрѣнія струйной теоріи; такъ же точно и для дисковыхъ машинъ мы указали аналитическій путь рѣшенія задачи и дали окончательный результатъ для простѣйшаго частнаго случая.

Наша работа по существу касается лишь вопроса о струйномъ теченіи жидкости, но считается съ значительнымъ интересомъ, представляемымъ дисковыми машинами, а также и съ тѣмъ, что отвѣчающая дѣйствительности теорія дисковыхъ машинъ строится въ предположеніи турбулентнаго движенія, мы заканчиваемъ первую часть книги небольшою главой объ этомъ движеніи, содержащей самыя необходимыя свѣдѣнія по этому вопросу.

Вторая часть работы посвящена теоретическому изслѣдованію дисковыхъ машинъ и экспериментальному изслѣдованію одного изъ видовъ дисковыхъ машинъ—дисковаго насоса. Теорія этихъ машинъ, въ предположеніи турбулентнаго движенія, данная Н. Lorenz'омъ, нами нѣсколько пополнена и исправлена; экспериментальное же изслѣдованіе дисковаго насоса, насколько намъ извѣстно, появляется въ технической литературѣ впервые.

Въ заключеніе укажемъ на нѣкоторые выводы и положенія, къ которымъ мы пришли въ нашей работѣ.

Интегралъ живыхъ силъ [(32) § 11], для неустановившагося движенія жидкости въ общемъ случаѣ, данъ съ добавочнымъ членомъ въ видѣ опредѣленнаго интеграла, зависящаго отъ скорости течения *).

Совпаденіе главныхъ осей деформацій съ главными осями напряженій для однородной изотропной вязкой жидкости является слѣдствіемъ вывода выраженій для напряженій [(86) § 31], но не вводится какъ основная гипотеза для вывода этихъ выраженій.

Въ § 34 устанавливается понятіе объ обобщенномъ давленіи и подчеркивается существенная разница между истиннымъ гидродинамическимъ давленіемъ въ вязкой жидкости и фиктивнымъ, входящимъ къ выраженія для напряженій.

Въ § 38 данъ полный выводъ общаго выраженія для разсѣянной энергіи (114, *a*).

Глава X даетъ преобразование всѣхъ основныхъ формулъ и уравненій къ цилиндрическимъ координатамъ.

*) Элементарный выводъ этого интеграла, для частнаго случая, можно найти у проф. Д. П. Рузскаго: „Гидравлика“. Кіевъ, 1910 г.

Глава XI §§ 51—58 представляет полную теорию шнурового насоса и его обращения—шнурового двигателя.

Въ §§ 59—64 той же главы разсматривается вращательное движение вязкой жидкости между параллельными плоскостями. Приводится теоретическая схема дисковой машины и указывается путь рѣшенія задачи въ самомъ общемъ видѣ. Затѣмъ дается рѣшеніе частнаго случая. Въ §§ 65—66 рассмотренъ болѣе общій случай движения вязкой жидкости между соосными цилиндрами.

Вторая часть работы содержитъ теоретическое и экспериментальное изслѣдованіе дисковыхъ машинъ. Во II главѣ въ § 7 показывается невозможность обоснованія теорія на принципѣ струйнаго движенія.

Въ § 9 той же главы дается полный интеграль (12), въ Бесселевыхъ функціяхъ, основнаго уравненія (8, b), представляющій выраженіе для тангенціальной скорости w_t въ функціи остальныхъ параметровъ.

Въ § 14 для полной энергіи $H(r)$ на единицу вѣса, развиваемой колесомъ турбины, приведено выраженіе (37), не соответствующее данному Н. Lorenz'омъ выраженію, съ указаніемъ причинъ несовпаденія.

Глава III содержитъ опытное изслѣдованіе дисковаго насоса съ приложеніемъ всѣхъ численныхъ результатовъ.

Какъ слѣдствіе изъ опытовъ въ § 27 установлено два режима работы насоса: подчиняющійся теоретическому уравненію состоянія и отклоняющійся отъ него.

Параллельно съ этимъ дается выраженіе (62, 63) для критической скорости $(v_{rk})_1$, выше которой насосъ работает по теоретическому уравненію состоянія, а ниже—не удовлетворяетъ ему.

Опыты показываютъ, что дисковые насосы могутъ работать съ довольно высокимъ гидравлическимъ коэффициентомъ полезнаго дѣйствія. Въ нашемъ случаѣ, при произвольно выбранныхъ размѣрахъ насоса, онъ достигъ 0,60.

Декабрь, 1914 г.

С. Шенбергъ.

Списокъ источниковъ.

- Ahlborn, Fr. *Über den Mechanismus des hydrodynamischen Widerstandes.* Hamburg, 1902.
- Appell, P. *Traité de mécanique rationnelle.* t. III, Paris, 1903.
- Астрофъ, А. И. *Гидравлика.* Москва, 1911.
- Auerbach, F. *Die theoretische Hydrodynamik.* Braunschweig, 1881.
- Basset, A. B. *A treatise on hydrodynamics.* V. I a. II. Cambridge, 1888.
- Бачинскій, А. И. *Исследование о внутреннемъ трении жидкостей. I.* „Временникъ“ общ. им. X. С. Леденцова. № 3, 1913.
- Biel, R. *Über den Druckhöhenverlust bei der Fortleitung tropfbarer und gasförmiger Flüssigkeiten.* Mitteil. über Forschungsarb. H. 44.
Die Wirkungsweise der Kreiselpumpen und Ventilatoren. Mitteil. über Forschungsarb. H. 42.
- Blasius, H. *Grenzschichten in Flüssigkeiten mit kleiner Reibung.* Zeitschr. für Math. und Phys. B. 56, H. 1.
Laminare Strömung in Kanälen wechselnder Breite. Zeitschr. für Math. und Phys. B. 58, H. 3.
- Бобылевъ, Д. *Гидродинамика и теорія упругости.* Петроградъ, 1886.
Очеркъ теоріи водяныхъ теченій, выработанный Буссинескомъ. Петроградъ, 1897.
- Boltze, E. *Grenzschichten an Rotationskörpern in Flüssigkeiten mit kleiner Reibung.* Göttingen, 1908.
- Boulangier, A. *Hydraulique générale.* t. I et II. Paris, 1909.
- Boussinesq, J. *Essai sur la théorie des eaux courantes.* Mem. prés. par div. sav. à l'Académie des sc. t. XXIII, 1877.
- Brillouin, M. *Leçons sur la viscosité des liquides et des gaz.* Paris, 1907.
- Couette, M. *Études sur le frottement des liquides.* Annal. de chim. et de phys. t. XXI, 1890.
- Détrait, M. R. *Recherches expérimentales sur le glissement des liquides à la paroi.* Journ. de Phys. 5-e série, t. III.
- Ермаковъ, В. *Общая теорія равновѣсія и колебанія упругихъ твердыхъ тѣлъ.* Кіевъ, 1871.
- Föppl, A. *Vorlesungen über technische Mechanik.* B. VI, Leipzig, 1910.

- Forschheimer, Ph. *Hydraulik*. Leipzig und Berlin, 1914.
- Förzter, E. *Vergleichende Untersuchungen von Kreiselpumpen*. Breslau, 1905.
- Gaede, W. *Die äussere Reibung der Gaze und ein neues Princip für Luftpumpen: Die Molekularluftpumpe*. Physikalische Zeitschr. Sept. № 18, 1912.
- Graetz, L. *Über die Bewegung von Flüssigkeiten in Röhren*. Zeitschr. für Math. und Phys. XXV Jahr. 1880.
- Grashof, F. *Theoretische Maschinenlehre*. B. I, Leipzig, 1875.
- Grünebaum, E. *Zur Theorie der Zentrifugalpumpen*. Berlin, 1905.
- Hahn, E., Herglotz, *Über das Strömen des Wassers in Röhren und Kanälen*. G. und Schwarz- Zeitschr. für Math. und Phys. B. 51, 1904.
- H. schild, K.
- Helmholtz v. H. und *Über Reibung tropfbarer Flüssigkeiten*. H. v. Helm-
Piotrowscki v. G. holtzs Wissenschaft. Abh. B. I Leipzig, 1882.
- Hopf, L. *Turbulenz bei einem Flusse*. Annal. der Phys. B. 32, № 9, 1910.
- Hochschild, H. *Versuche über Strömungsvorgänge in] erweiterten und verengten Kanälen*. Mitteil. über Forschungsarb., H. 112.
- Жуковский, Н. Е. *Кинематика жидкого тела*. Москва, 1876.
О трении жидкостей при большой разности скоростей ее струй. Докл. V водопр. съезду въ г. Киевъ въ 1901 г. Москва, 1902.
- Káramán v. Th. *Über den Mechanismus des Widerstandes den ein bewegter Körper in einer Flüssigkeit erfährt*. Nachr. von der königl. Gesellsch. der Wissensch. su Göttingen. Math.—phys. Klasse. H. 5, 1911.
- Kempf, G. *Neuere Anschauungen und Forschungen auf dem Gebiete der Schiffsschraube*. Zeitschr. für das gesamt. Turbinenwesen, №№ 10, 11, 12, 1914.
- Kirchhoff, G. *Vorlesungen über mathematische Physik. Mechanik*. Zweite Auflage. Leipzig, 1877.
- Курпичевъ, В. Л. *Беседы о механикѣ*. Петроградъ, 1907.
- Klein, F. *Über die Bildung von Wirbeln in reibungslosen Flüssigkeiten* Zeitschr. für Math. und Phys. B. 58, H. 3.
- Куколевский, И. *Къ исторіи центробѣжнаго насоса*. Бюлет. Политехн. Общ. № 7, 1912.
- Lamb, H. *Lehrbuch der Hydrodynamik*. N. d. 3. engl. Auflage deutsch von J. Friedel. Leipzig u. Berlin, 1907.
- Laval de, C. G. *Centrifugal pumping machinery*. New York, 1912.
- Lorenz, H. *Lehrbuch der technischen Physik. B. III. Technische Hydromechanik*. München u. Berlin, 1910.
Neue Theorie und Berechnung der Kreisräder. II. Aufl. München u. Berlin, 1911.

- Turbulente Flüssigkeitsbewegungen und Strömung durch Röhren.* Abhandl. über theoretische Phys. B. I, Leipzig und Berlin, 1907.
- Theorie und Berechnung der Tesla-Kreisschraube.* Zeitschr. für das ges. Turbinenwesen, №№ 6, 7, 1912.
- Theorie der Guéde-Kreisschraube.* Zeitschr. für das ges. Turbinenwesen, № 12, 1912.
- Love, A. E. H. *Lehrbuch der Elastizität.* Deutsch von A. Timpe, Leipzig u. Berlin, 1907.
- Martienssen, O. *Die Gesetze des Wasser- und Luftwiderstandes und ihre Anwendung in der Flugtechnik.* Berlin, 1913.
- Meyer, O. E. *Über Reibung der Flüssigkeiten.* Crelle's J. B. 59, 1861 u. B. 62.
- Zur Theorie der inneren Reibung.* Crelle's. J. B. 78.
- Mises, v., R. *Elemente der technischen Hydraulik.* T. 1. Leipzig u. Berlin, 1914.
- Theorie der Wasserräder.* Zeitschr. für Math. und Phys. B. 57, 1 u. 2. H. 1909.
- Navier, E. *Mémoire sur les lois du mouvement des fluides.* Mémoires de l'Académie des sc. t. VI.
- Петровъ, Н. *Трение въ машинахъ и влияние на него смазывающей жидкости.* Петроградъ, 1883.
- Практически результаты опытовъ и гидродинамической теории и т. д.* Петроградъ, 1887.
- Poiseuille. *Sur le mouvement des liquides dans les tubes capillaires.* Mem. pres par div. sav. a l'Academ. des sc. t. LX, 1842.
- Prandtl, L. *Über Flüssigkeitsbewegung bei sehr kleiner Reibung.* Verh. des 3. intern. Mathemat. Kongress. Heidelberg, 1904.
- Prásil, F. *Technische Hydrodynamik.* Berlin, 1913.
- Reynolds, O. *An experimental investigation of the circumstances which determine whether the motion of water shall be direct or sinuous, and of the law of resistance in parallel channels.* Proceedings of the Royal Society of London. t. XXXV, 1883.
- Riemann-Weber. *Die partiellen Differentialgleichungen der mathematischen Physik.* B. I u. II. Braunschweig, 1901.
- Рузский, Д. П. *Гидравлика.* Киевъ, 1910.
- Самковичъ, А. *Гидромеханика.* Петроградъ, 1904.
- Sommerfeld, A. *Ein Beitrag zur hydrodynamischen Erklärung der turbulenten Flüssigkeitsbewegung.* Atti de IV congresso internazionale dei Matematici. Roma, 1909.
- Stokes, G. G. *On the theories on the internal friction of fluids in motion and of the equilibrium and motion of elastic solids.* Math. and phys. papers by Stokes. V. I. Cambridge, 1880.

- Сусловъ, Г. К.** *Теорія повнѣннн и нндродинамика*. Т. II, Кіевъ 1910.
- Тимошенко, С. П.** *Курсъ теоріи упругости*. ч. I. Кіевъ, 1909.
- Foigt, W.** *Kompendium der theoretischen Physik*. B. I Leipzig, 1895.
- Wagner, P.** *Stromungsenergie und mechanische Arbeit*. Berlin 1911.
- Wagner, R.** *Versuche mit Schiffschrauben und deren praktische Ergebnisse*. Jahrbuch der Schiffbautechn. Gesellsch. B. VII. Berlin, 1906.
- Вейнбергъ, Б. П.** *Нндродинамика въ механикнхъ при одностороннемъ стнвнхъ*. Журн. русскаго физико-хим. общ. Вып. 9, 1912.
- Wien, W.** *Lehrbuch der Hydrodynamik*. Leipzig, 1900.
- Winkelmann, A.** *Handbuch der Physik*. Zweite Auflage. B. I, 2 Hefte Leipzig, 1908.
- Wetzstein, G.** *Ueber Abweichungen vom Poiseuille'schen Gesetz*. Ann der Phys. und Chem. B. 68, № 7, 1899.
- Христіансенъ, С.** *Основы теоріи нндродинамики*. ч. I Петроградъ, 1895.
- Encyclopaedie der Mathematischen Wissenschaften*. B. IV, 1 Teilband. Mechanik der deformierbaren Körper.
- New invention by Tesla.*
- Tesla's new method of and apparatus for fluid propulsion.*
- The Tesla turbine.* „Electrical Review and Western Electrician“ Chicago, v. LXII, № 20, v. LIX, №№ 11, 14; 1911.
- The Tesla Steam Turbine.* „Scientific American“, v. CV, № 14, 1911.



Оглавление.

	СТРАН.
Предисловіе.	III
Списокъ источниковъ	VII
Оглавленіе.	XI

Часть I. Гидромеханика.

Глава I.

1—5.	Общая постановка. Напряженія въ сплошно-деформирующемся тѣлѣ.	1
6.	Выводъ дифференціальнаго уравненія движенія точки сплошно-деформирующей среды.	7
7.	Условіе сплошности.	9

Глава II.

8—13.	Дифференціальныя уравненія движенія идеальной жидкости. Ихъ интегралы. Условія на границахъ	11
-------	---	----

Глава III.

14—19.	Кинематика жидкаго тѣла.	21
--------	----------------------------------	----

Глава IV.

20—24.	Вихревое движеніе.	30
--------	----------------------------	----

Глава V.

25—26.	Движеніе вязкихъ жидкостей.	36
--------	-------------------------------------	----

Глава VI.

27.	Связь между касательными напряжениями и деформациями	39
28—29.	Зависимости между проекциями скоростей деформации на оси двух систем координат. Также для напряжений.	42
30—32.	Связь между напряжениями и деформациями	45

Глава VII.

33—35.	Дифференциальная уравнения вязкости вязкой жидкости. Условия на границах.	53
--------	---	----

Глава VIII.

36—39.	Работа деформации сжимающе-деформирующегося тела. Разрывание энергии.	59
--------	---	----

Глава IX.

40—42.	Вихревое движение вязкой жидкости.	70
--------	--	----

Глава X.

43—50.	Цилиндрические координаты.	75
--------	------------------------------------	----

Глава XI.

Приложения предыдущей теории:

51—57.	Шнуровой насосъ и его обращение.	88
58.	Шнуровой двигатель.	104
59—66.	Вращательное движение вязкой жидкости	106

Глава XII.

67—72.	Численные значения коэффициентовъ, входящихъ въ основныя уравненія.	116
--------	---	-----

Глава XIII.

73—80.	Струнное и турбулентное движение жидкостей.	123
--------	---	-----

Часть II. Дисковые машины.

Глава I.

- 1—5. Дисковые машины Н. Тесла. Ихъ конструктивное осуществленіе. Общія соображенія. 135

Глава II.

- 6—15. Теорія дисковыхъ машинъ Н. Тесла. 140

Глава III.

- 16—27. Опытное исследование дискового насоса. 156
Численные результаты опытовъ съ дисковымъ насосомъ. 175

Замѣченныя опечатки.

Часть I.

ГИДРОМЕХАНИКА.

ГИДРОМЕХАНИКА.

Глава I.

Общая положенія. Напряженія въ сплошно-деформирующихся тѣлахъ.

1. Гидромеханика исходитъ изъ слѣдующихъ основныхъ положеній:

сплошно-деформирующимся тѣломъ называется такое, въ которомъ разстоянiе между двумя бесконечно близкими точками остается бесконечно малымъ и посты деформации.

жидкостью называется такое сплошно-деформирующееся тѣло, въ которомъ, въ состоянii равновесiя, не могутъ существовать не только касательныя напряженiя, но и нормальныя натяженiя; по-слѣднiя должны отсутствовать и при движенii жидкости.

Другими словами, изъ всѣхъ жидкостей разсматривается лишь \mathcal{F} , въ которыхъ *силы тензiе между частицами равно нулю*, что практически для такихъ жидкостей, какъ, напр., вода, можетъ быть принято съ большимъ приближенiемъ.

Изъ приведеннаго выше опредѣленiя вытекаетъ, что въ жидкости, въ состоянii покоя, могутъ существовать лишь нормальныя давленiя, т. е. такія силы, которыя стремятся измѣнить, выдѣленный въ жидкости, элементарный объемъ, сжимая его. Съ этой точки зрѣнiя жидкости раздѣляются на *несжимаемыя*, т. е. жидкости съ неизмѣннымъ объемомъ, а, слѣдовательно, и плотностью (капельныя, какъ ихъ иногда называютъ) и жидкости *сжимаемыя* съ переменнымъ объемомъ и плотностью.

Что же касается касательныхъ напряженiи, то здѣсь придется говорить о жидкостяхъ двоякаго рода:

1) *неликаемые жидкости*, подчиняющiяся вышеуказанному опредѣленiю, и отличающiя тѣмъ побочнымъ свойствомъ, что въ нихъ, и въ состоянii движенiя, не существуетъ касательныхъ напряженiи, называющихся *касательными*.

2) для жидкости, в которых, при сжатии возникают касательные напряжения, называются *вязкими* жидкостями, они, конечно, могут быть несжимаемыми и сжимаемыми.

Гидромеханика занимается только идеальными и несжимаемыми вязкими жидкостями.

2 Если в бесконечно-деформируемом теле относимось кб какою-либо неподвижной прямоугольной системе координат X, Y, Z, выделим элементарный параллелепипедь объема dv с ребрами параллельными осямь, то из него действуют, в общемь, силы двухъ категорий кб первой относятся силы объемной и силы, рассчитанная на единицу массы, ко второй — силы, рассчитанная на единицу поверхности.

Обозначая черезь dP равнодействующую силу, приложенныхъ кб массь dm рассматриваемаго элементарнаго объема (считая все силы приложенными кб центру тяжести этого объема), получаемь для *силы рассчитанной на единицу массы*, приложенной вь центре тяжести объема выражение

$$F_m = \lim_{dm \rightarrow 0} \frac{dP}{dm} \dots \dots \dots (1)$$

Обозначая плотность вь центре тяжести нашего элементарнаго объема черезь ρ , имѣемь

$$dm = \rho dv,$$

откуда F_m — *сила на единицу объема* выразится такъ:

$$F_m = \lim_{dv \rightarrow 0} \frac{dP}{dv} = \rho F_v \dots \dots \dots (2)$$

Последнее уравнение даеть связь между объемной силой и силой, рассчитанной на единицу массы.

На каждую грань ds со стороны жидкости, окружающей нашъ параллелепипедь, действуютъ силы. Предполагая, что все они приложены вь центре тяжести элементарной площади ds , и что ихъ равнодействующая равна dP_1 , имѣемь для *поверхностной силы* такое выражение:

$$F_p = \lim_{ds \rightarrow 0} \frac{dP_1}{ds} \dots \dots \dots (3)$$

Силы F_v и F_m (или F_p) по существу различны другъ отъ друга: первая является результатомъ действия жидкости, окружающей рассматриваемый элементарный объемь, на жидкость внутри его (дающую); вторая, т. е., F_m и F_p возникаютъ вследствие силъ, подобныхъ силъ тяжести, магнитнымъ или электрическимъ силамъ. Сюда же должно быть причислено взаимодействие между отдельными частицами

жидкости. Этого можно достигнуть, если движение по закону Ньютона.

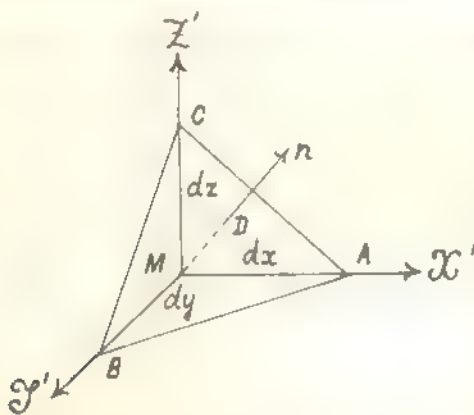
Поверхностная и объемная силы, вообще говоря, являются функциями координат точки и времени. Из предыдущих рассуждений мы знаем, что для поверхностной силы, кроме координат точки, необходимо ориентировка той элементарной площадки, на которую эта сила рассчитана, причем для каждой площадки величина этой, по существу определенной, может быть либо направлена с ее склона, либо перпендикулярно внутрь или наружу.

3. В дальнейшем мы будем пользоваться обозначениями

$$X_n, Y_n, Z_n, \dots \dots \dots (4)$$

будут обозначать составляющие (в осях X, Y, Z) поверхностной силы, на площадку с нормалью n , действующей со стороны положительной нормали к площадке на сторону отрицательной. Если вместе n стоять соответственно x, y или z , то (4) обозначают составляющие поверхностной силы на площадке перпендикулярные к соответствующим осям; направления положительных нормалей к ним совпадают с направлением координатных осей.

Можно показать, что *поверхностная сила*, или, как мы дальше будем говорить, *напряжения в данной точке на какою-либо площадке с нормалью n* , вполне определяется напряжениями на три взаимно перпендикулярные площадки, через эту точку проходящие.



Черт. 1.

Для этого через рассматриваемую точку M проведем три плоскости, параллельные координатным плоскостям, и плоскость, перпендикулярную к направлению нормали n на бесконечно малом расстоянии от M (черт. 1). Получим тетраэдр с ребрами MA, MB, MC , соответственно равными dx, dy, dz . Составляющие силы на единицу массы в точке M обозначим через:

$$X, Y, Z, \dots \dots \dots (5)$$

Составляющие напряжения на площадке ABC будут:

$$X_n = \partial X_n, Y_n = \partial Y_n, Z_n = \partial Z_n,$$

если для площадки с той же нормалью в точке M принять выражения (4).

Обозначая площадь ΔABC через δS , высоту MD тетраэдра через δh , получим для объема нашего элементарного тетраэдра следующие выражения:

$$\delta v = \frac{dx \, dy \, dz}{3} = \frac{\delta S \, \delta h}{3};$$

если ρ плотность въ центрѣ тяжести тетраэдра, то масса его выразится такъ:

$$\delta m = \rho \delta v = \rho \frac{dx \, dy \, dz}{3} = \rho \frac{\delta S \, \delta h}{3}$$

Примѣнимъ теперь къ нашему тетраэдру принципъ Даламбера. Примемъ, что сила, дѣйствующая на грань, поучается какъ произведеніе изъ площади грани на силу, приложенную въ центрѣ тяжести ея; аналогично для массы и объемной силы. Въ такомъ случаѣ для оси X равенство нулю потерянной силы даетъ:

$$\rho \frac{\delta S \, \delta h}{3} l_1 - \rho \frac{\delta S \, \delta h}{3} (X_1 - \delta X_1) - (\Lambda_y - \delta \Lambda_y) \delta S (X_1 - \delta X_1) \frac{dy \, dz}{2} - (X_y - \delta X_y) \frac{dx \, dz}{2} - (X_z - \delta X_z) \frac{dx \, dy}{2} = 0$$

гдѣ l_1 составляющая ускоренія центра тяжести по оси X .

Если l, m, n — косинусы угловъ нормали n съ осями, то имѣемъ мѣсто равенства:

$$\frac{dy \, dz}{2} = l \, \delta S, \quad \frac{dx \, dz}{2} = m \, \delta S, \quad \frac{dx \, dy}{3} = n \, \delta S.$$

Для постановки въ предыдущее уравненіе и сокративъ его на δS , получимъ:

$$\rho \frac{\delta h}{3} l_1 - \rho \frac{\delta h}{3} (X_1 + \delta X_1) - \Lambda_y - \delta \Lambda_y - (X_1 - \delta X_1) l - (X_y - \delta X_y) m - (X_z - \delta X_z) n = 0;$$

переходя къ пределу, — принимая $\delta h = 0$ и $\delta X_n = 0$, найдемъ:

$$X_n = X_1 l - X_y m + X_z n. \quad \bullet$$

Примѣнивъ то же разсужденіе къ осями Y и Z , можемъ для X_n, Y_n, Z_n написать:

$$\begin{aligned} X_n &= X_1 l - X_y m - X_z n, \\ Y_n &= Y_x l + Y_y m + Y_z n, \dots \dots \dots (6) \\ Z_n &= Z_x l + Z_y m + Z_z n. \end{aligned}$$

Для идеальной жидкости, на основании ее определения, имеемъ:

$$X_y = X_z = Y_x = Y_z = Z_x = Z_y = 0;$$

кроме того, напряжение F_n на площадку δS совпадает по направлению съ нормалью n къ ней, т. е.

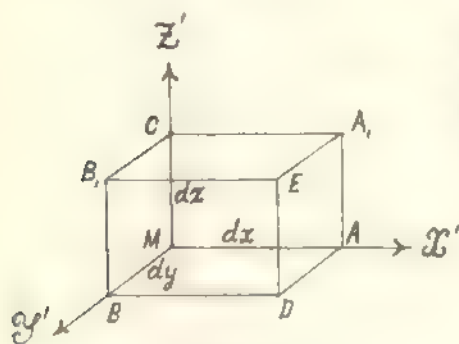
$$X_x = F_n l, \quad Y_y = F_n m, \quad Z_z = F_n n;$$

равенства (6) обратятся поэтому въ такія:

$$F_n = X_x = Y_y = Z_z = -p, \quad \dots \dots \dots (7)$$

т. е. въ идеальной жидкости напряжение на площадку въ данной точкѣ нормально къ ней и не зависитъ отъ положенія этой площадки (т. е. направления нормали къ ней). Это напряжение обычно называется давленіемъ; обозначимъ его чертой — p .

4. Уравненія (6) показываютъ, что напряжение въ данной точкѣ на произвольно выбранную площадку зависитъ отъ напряженій на три взаимно перпендикулярныя площадки, черезъ эту точку проходящія. Переходъ отъ одной системы трехъ взаимно перпендикулярныхъ площадокъ къ другой, въ данной точкѣ, представляетъ простую задачу аналитической геометрии. Между составляющими этихъ напряженій существуетъ весьма простая зависимость, получающаяся применением закона моментовъ количества движенія къ элементарному параллелепипеду, грани котораго параллельны координатнымъ плоскостямъ (см. черт. 2).



Черт. 2.

Пусть въ точкѣ M на три взаимноперпендикулярныхъ площадки, параллельныхъ координатнымъ плоскостямъ, дѣйствуютъ напряжения (пользуясь обозначенія 4 и 5)

$$\begin{aligned} X_x, \quad Y_y, \quad Z_z, \\ X_y, \quad Y_y, \quad Z_y, \quad \dots \dots (4, a) \\ X_z, \quad Y_z, \quad Z_z, \end{aligned}$$

а на единицу массы:

$$X, \quad Y, \quad Z \dots \dots \dots (5, a)$$

На площадки DAA_1E , BB_1ED , и $CAEB$, дѣйствуютъ напряжения

$$X_x + \delta X_x, \quad Y_x + \delta Y_x, \quad Z_x + \delta Z_x \quad \text{и т. д.}$$

причемъ поверхностныя силы приложены въ центрахъ тяжести граней параллелепипеда, а сила, дѣйствующая на массу, въ центрѣ тя-

кости самого параллелепипеда. Напишем уравнение моментов количества движения для случая вращения нашего параллелепипеда вокруг оси Z' , получимъ:

$$\begin{aligned} & \rho \, dx \, dy \, dz \frac{(dx^2 + dy^2)}{12} \frac{d\omega}{dt} - X_x \frac{dy^2 \, dz}{2} - Y_y \frac{dx^2 \, dz}{2} \\ & - (\Lambda_x - \partial \Lambda_x) \frac{dy \, dz}{2} + (Y_y - \partial Y_y) \frac{dx \, dz}{2} - (Y_x - \partial Y_x) \, dy \, dz \, dx - \\ & - (\Lambda_y - \partial \Lambda_y) \, dz \, dx \, dy - \Lambda_z \frac{dy \, dx}{2} - Y_z \frac{dx \, dy}{2} - (\Lambda_z - \partial \Lambda_z) \frac{dy^2 \, dx}{2} \\ & - (Y_z - \partial Y_z) \frac{dx^2 \, dy}{2} - \rho \, dx \, dy \, dz \left[(Y_x - \partial Y_x) \frac{dx}{2} - (\Lambda_x + \partial \Lambda_x) \frac{dy}{2} \right] \end{aligned}$$

ω — угловая скорость вращения параллелепипеда вокруг оси Z' .

Раскрывая скобки, произведя сокращения и преобразуя безразлично малыми членами третьего порядка, получимъ

$$(Y_x - X_y) \, dx \, dy \, dz = 0.$$

Поэтому, составивъ по аналогии подобныя уравнения для осей X' и Y' , получимъ:

$$X_y = Y_x, \quad X_z = Z_x, \quad Y_z = Z_y, \dots \dots \dots (5)$$

На основании приведеннаго выше выбора заключаемъ, что эти соотношения имѣютъ всегда мѣсто, какъ для случая равновѣсія, такъ и для движения сплошно-деформирующагося тела. Для малости же полей, въ касательномъ напряженіи, на основании определения, равны нулю.

5. Изъ уравненія (6) вытекаеъ, что напряженія вообще не нормальны къ соответственнымъ площадкамъ. Рѣшимъ поэтому такую задачу: найти для данной точки площадку (с о направленною нормалью къ ней), чтобы напряженіе на нее было къ ней нормально. Обозначимъ величину этого напряженія черезъ p и помня что p по направленію совпадаетъ съ нормалью къ соответственной площадке, можемъ написать (см. обозначенія 4)

$$X_n = p.l, \quad Y_n = p.m, \quad Z_n = p.n;$$

уравненія (6) въ этомъ случаѣ переищутся такъ,

$$\begin{aligned} (X_x - p)l + X_y m + X_z n &= 0, \\ Y_x l + (Y_y - p)m + Y_z n &= 0, \dots \dots \dots (6) \\ Z_x l + Z_y m + (Z_z - p)n &= 0. \end{aligned}$$

Поэтому:

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \dots \dots \dots (13)$$

Два аналогичных выражения получаются для

$$\frac{dv}{dt} \quad \text{и} \quad \frac{dw}{dt}.$$

Дифференциальное уравнение движения нашего элементарного параллелепипеда по оси x получится, приравняв составляющую ускорительной силы по этой оси, сумме составляющих сил, приложенных къ нему, по той же оси. Если плотность въ точкѣ M ρ , то масса его будетъ:

$$(\rho + \delta\rho) dx dy dz,$$

ускорительная сила представится въ видѣ:

$$(\rho + \delta\rho) dx dy dz \cdot \frac{du}{dt};$$

сила, дѣйствующая на массу параллелепипеда

$$(X + \delta X) (\rho + \delta\rho) dx dy dz.$$

Результирующая на грани $CMBB_1$ и A_1ADE по оси x вышесказанная такъ:

$$- \left(Y, + \frac{\partial X_x}{\partial y} dy + \frac{\partial X_x}{\partial z} dz \right) dy dz - \left(X, + \frac{\partial X_x}{\partial x} dx + \frac{\partial X_x}{\partial y} dy + \frac{\partial X_x}{\partial z} dz \right) dy dz,$$

или, послѣ сокращеній:

$$\frac{\partial X_x}{\partial x} dx dy dz.$$

Совершенно также для грани C_1A_1DM и BB_1ED получимъ:

$$\frac{\partial X_y}{\partial y} dy dx dz,$$

а для грани $MADB$ и CA_1EB_1 :

$$\frac{\partial X_z}{\partial z} dz dx dy.$$

Приравнявъ ускорительную силу суммѣ предыдущихъ силъ, найдемъ:

$$(\rho + \delta\rho) dx dy dz \cdot \frac{du}{dt} = (X + \delta X) (\rho + \delta\rho) dx dy dz + \frac{\partial X_x}{\partial x} dx dy dz + \frac{\partial X_y}{\partial y} dy dx dz + \frac{\partial X_z}{\partial z} dz dx dy;$$

сокращая на $dx dy dz$ и пренебрегая бесконечно малыми (переходя къ предѣлу), получимъ:

$$\rho \frac{du}{dt} = \rho X + \frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z}$$

Поступая аналогично и по отношенію къ остальнымъ осямъ и принимая во вниманіе (13), найдемъ, по раздѣленіи на ρ , три дифференціальныя уравненія, описывающія сплошно-сферическую среду

$$\frac{m}{dt} + u \frac{m}{\partial x} + v \frac{m}{\partial y} + w \frac{m}{\partial z} = X + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right),$$

$$\frac{m}{dt} + u \frac{m}{\partial x} + v \frac{m}{\partial y} + w \frac{m}{\partial z} = Y + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial Y_x}{\partial x} + \frac{\partial Y_y}{\partial y} + \frac{\partial Y_z}{\partial z} \right), \dots (14)$$

$$\frac{m}{dt} + u \frac{m}{\partial x} + v \frac{m}{\partial y} + w \frac{m}{\partial z} = Z + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial Z_x}{\partial x} + \frac{\partial Z_y}{\partial y} + \frac{\partial Z_z}{\partial z} \right)$$

Изъ приведенныхъ уравненій вытекаеть, что выраженія вида:

$$\frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right) \text{ и т. д.}$$

могутъ быть разсматриваемы, какъ силы, существующія на единицу массы, источникомъ которыхъ являются поверхностныя напряженія

Условіе сплошности.

7 Въ дополненіе къ предыдущимъ уравненіямъ должно быть введено еще одно, выражающее такъ называемое свойство сплошности движенія. Для этого подсчитаемъ измѣненіе массы нашего элементарнаго параллелепипеда за бесконечно малый промежутокъ времени dt .

Это измѣненіе, съ одной стороны, равно:

$$\left[(\rho + \delta\rho) + \frac{\partial(\rho + \delta\rho)}{\partial t} dt \right] dx dy dz - (\rho + \delta\rho) dx dy dz,$$

и въ, удерживая бесконечно малыя не выше четвертаго порядка:

$$\frac{d\rho}{dt} dt dx dy dz, \dots \dots \dots (15)$$

съ другой стороны, количество материи, вступающее въ параллелепипедъ черезъ грань B_1CMB за время dt , будетъ:

$$\left(\rho + \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{dy}{2} + \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) \left(v + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{dy}{2} + \frac{\partial v}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) dt dy dz,$$

а выходящее черезъ грань A_1ADE :

$$\left(\rho + \frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{dx}{2} + \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{dy}{2} + \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) \left(v + \frac{\partial v}{\partial x} \frac{dx}{2} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{dy}{2} + \frac{\partial v}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) dt dx dz;$$

отсюда приращение массы нашего элементарнаго параллелепипеда въ направлении оси X будетъ, вычитая изъ разности предыдущаго выражения послѣднее и пренебрегая бесконечно малыми вышѣ четвертаго порядка:

$$- \frac{\partial \rho u}{\partial x} dt dx dy dz;$$

аналогично въ направлении оси Y получимъ:

$$\frac{\partial \rho v}{\partial y} dt dx dy dz,$$

и по оси Z :

$$- \frac{\partial \rho w}{\partial z} dt dx dy dz.$$

Складывая эти выражения, найдемъ полное приращение массы за время dt въ видѣ:

$$- \left(\frac{\partial \rho u}{\partial x} + \frac{\partial \rho v}{\partial y} + \frac{\partial \rho w}{\partial z} \right) dt dx dy dz \dots \dots \dots (16)$$

Такъ какъ (15) и (16) должны быть равны, то по сокращеніи на $dt dx dy dz$ получаемъ окончательно

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \left(\frac{\partial \rho u}{\partial x} + \frac{\partial \rho v}{\partial y} + \frac{\partial \rho w}{\partial z} \right) = 0. \dots \dots \dots (17)$$

Это и есть уравнение или условие непрерывности или сплошности. Имъ же можно сформулировать для ρ замѣная, что

$$\begin{aligned} \frac{d\rho}{dt} &= \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{dz}{dt} \\ &= \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial x} u + \frac{\partial \rho}{\partial y} v + \frac{\partial \rho}{\partial z} w, \end{aligned}$$

опредѣляемъ $\frac{d\rho}{dt}$ и подставляя въ (17), найдемъ окончательно

$$\frac{d\rho}{dt} - \rho \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) = 0 \dots \dots \dots (17, a)$$

Для несжимаемого тела, т. е. если $\rho = const$, (17) обращается въ

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (17, b)$$

Уравнения (17), (17, a) и (17, b) являются *уравнениями сплошности* для сплошно-деформирующагося тѣла.

Глава II.

Дифференціальныя уравненія движенія идеальной жидкости. Ихъ интегралы. Условія на границахъ.

8 Давая въ уравненіяхъ (14) частныя значенія составляющимъ поверхностныхъ напряженій и силъ, действующихъ на единицу массы, а также и плотности ρ , получимъ дифференціальныя уравненія движенія сплошно-деформирующагося тѣла, облачающаго известными частными свойствами, проявляющимися при действии на него внешнихъ силъ.

Вышеуказанныя частныя значенія вводятся на основаніи специальныхъ гипотезъ относительно строения разсматриваемаго тѣла и представляютъ собой связи между силами и перемѣщеніями. Этими гипотезамъ предцижаются поверхностныя напряженія, что же касается силъ, действующихъ на единицу массы, то онѣ подчиняются общимъ законамъ механики.

Поэтому для идеальной жидкости, для которой имѣютъ мѣсто равенства (7) и $\rho = const$ уравненія (14) переищутся въ такомъ видѣ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} &= X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x}, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} &= Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y}, \dots \dots \dots (18) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} \end{aligned}$$

Сюда только вытекаетъ при соединеніи условія сплошности (17, b) въ видѣ:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (17, b)$$

Четыре уравненія (18) и (17, b) представляютъ систему совокупныхъ дифференціальныхъ уравненій съ частными произвольными отно-

ственно четырех независимых функций u, v, w, p , зависящих от переменных x, y, z, t . Для нахождения этих функций должны быть даны начальные условия для момента t , и условия на границах. Подробнее об этом будет сказано дальше.

Въ случае сжимаемой жидкости, должна быть добавлена зависимость

$$\rho = f(\rho) \dots \dots \dots (19)$$

Уравнения (18) называются *дифференциальными уравнениями Эйлера для движения жидкой массы*. Помогая им определяют состояние движущейся жидкости въ данной точке пространства, относенной къ какой-либо неподвижной системе координатъ.

Легко можно написать къ же уравнения въ иномъ видѣ. Они являются целью прослѣдить за изменениями въ обстоятельствахъ движения определенной частицы жидкости, т. е. если координаты начального положенія частицы жидкости для момента t , будутъ a, b, c , то некоторыми функциями у него являлись координаты x, y, z и давление p для этой частицы въ какой-либо моментъ t , въ видѣ

$$x = f_1(t, a, b, c), \quad y = f_2(t, a, b, c), \quad z = f_3(t, a, b, c), \quad p = \Psi(t, a, b, c) \dots (20)$$

Выводомъ этихъ уравненій мы здѣсь не будемъ заниматься.

Въ томъ случаѣ, когда обстоятельства движенія въ какой-либо неподвижной точке пространства не зависятъ отъ времени движение называется *установившимся*. Аналитически это выразится такъ:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial v}{\partial t} = \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial p}{\partial t} = 0, \dots \dots (21)$$

т. е. u, v, w, p суть явные функции лишь координатъ.

Въ противномъ случаѣ движение называется *неустановившимся*.

9. Геометрическое мѣсто точекъ въ жидкости, касательныя къ которому по направлению совпадаютъ со скоростями точекъ въ данный моментъ на немъ, режущихъ, называется *линии тока*. Система совокупныхъ дифференциальныхъ уравненій, определяющихъ ее, напишется такъ:

$$\frac{dx}{u} = \frac{dy}{v} = \frac{dz}{w} \dots \dots \dots (22)$$

Интегралы этой системы представляются въ видѣ

$$\Psi_1(x, y, z, t) = C_1, \quad \Psi_2(x, y, z, t) = C_2 \dots \dots \dots (23)$$

Здѣсь t играетъ роль параметра и входитъ лишь въ случаѣ неустановившагося движенія, двѣ поверхности (23) даютъ некоторую линію тока.

Произвольныя постоянныя C_1 и C_2 определяются, задавая моментъ времени и точку, черезъ которую должна проходить линия тока, т. е. $t = t_0, x = x_0, y = y_0, z = z_0$.

Если же мы хотимъ опредѣлить траекторию какой-либо частицы жидкости или такъ называемую *линию течения*, то придется интегрировать систему совокупныхъ дифференциальныхъ уравненій вида:

$$\frac{dx}{dt} = u, \quad \frac{dy}{dt} = v, \quad \frac{dz}{dt} = w \quad \dots \dots \dots (24)$$

Интегралы этой системы имѣютъ видъ:

$$\gamma_1(x, y, z, t) = C_1, \quad \gamma_2(x, y, z, t) = C_2, \quad \gamma_3(x, y, z, t) = C_3 \dots (25)$$

причемъ произвольныя постоянныя определяются такъ и въ предыдущемъ случаѣ.

Изъ уравнения (25) x, y, z найдутся въ функции t и произвольныхъ постоянныхъ, т. е. уравненія линии течения находятся въ явной формѣ.

Для нахождения уравненій линии тока достаточно изъ (25) исключить t . Роль параметра t въ (23) будетъ играть одно изъ произвольныхъ постоянныхъ въ (25).

Ясно, что для установившагося движения линии течения и тока совпадаютъ.

Въ томъ случаѣ, когда существуетъ такая функция $\varphi(x, y, z, t)$, отъ координатъ и времени, для которой имѣютъ мѣсто зависимости:

$$u = \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad v = \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad w = \frac{\partial \varphi}{\partial z}, \quad \dots \dots \dots (26)$$

говорятъ, что *скорости точекъ жидкости имѣютъ потенциалъ*, другими словами имѣютъ мѣсто соотношеніе:

$$d\varphi = udx + vdy + wdz,$$

для чего необходимо и достаточно, чтобы:

$$2\omega_1 = \frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} = 0, \quad 2\omega_2 = \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} = 0, \quad 2\omega_3 = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = 0 \dots (27)$$

Если послѣдняя зависимость не удовлетворяется, то потенциала скоростей не существуетъ; въ такомъ случаѣ *движеніе называется вихревымъ*.

10. Если въ пространствѣ, занятомъ движущейся жидкостью, взять безконечно-малый замкнутый контуръ (неподвижный относительно осей координатъ) и черезъ всѣ его точки провести линии тока, то получится такъ называемая *трубка тока*; если же провести линии

теории, то тождества *струи*. В установленном приложении ζ и другая совпадают.

Двумя бесконечно близкими сечениями, нормальными к линиям течения, образуящими струю (их можно считать в первом приближении в каждой точке взаимно параллельными), выдвинем из нее бесконечно малый объем, обозначающий элементарное сечение в данной точке через F (его можно считать бесконечно малым, скорость течения в разности между взятыми сечениями через ds и предполагая в общем случае сжимаемую жидкость, можем считать, что за бесконечно малый промежуток времени dt через сечение F протекает масса жидкости равная:

$$Fvzdt,$$

а вытекает из него за время dt другая масса

$$\left(F + \frac{\partial F}{\partial s} ds \right) \left(v + \frac{\partial v}{\partial s} ds \right) \left(z + \frac{\partial z}{\partial s} ds \right) dt$$

Через боковую поверхность рассматриваемого элементарного объема жидкость не протекает, так как эта поверхность все время состоит из линий течения, которых скорости точек жидкости касаются.

Вычитая из разности выше выражения последнее, и пренебрегая бесконечно малыми членами второго порядка, найдем, посыл упрощений:

$$- \frac{\partial (Fvz)}{\partial s} ds dt,$$

выражение, представляющее собой изменение массы данного бесконечно малого объема за время dt . С другой стороны оно равно

$$\frac{\partial (Fds\rho)}{\partial t} dt \text{ или } \frac{\partial (Fz)}{\partial t} ds dt;$$

отсюда, сравнивая эти выражения, находимъ:

$$\frac{\partial (Fz)}{\partial t} ds dt - \frac{\partial (Fz)}{\partial s} ds dt = 0 \dots \dots (17, f)$$

или сокращая на $ds dt$:

$$\frac{\partial (Fz)}{\partial t} - \frac{\partial (Fvz)}{\partial s} = 0 \dots \dots (17, d)$$

Полученное условие представляет собой условие следствия для сжимаемой жидкости, означенное кр. элемента струи в данной точке пространства, в противоположность условию (17) означенному кр. точке пространства, как геометрическому образу.

Для несжимаемой жидкости, т. е. при $\rho = const$, (17, d) можно сократить на ρ , получится

$$\frac{\partial F}{\partial t} + \frac{\partial (Fv)}{\partial s} = 0 \dots \dots (17, e)$$

Для установившагося течения, для которого струи и трубки тока совпадаютъ

$$\frac{\partial (Pz)}{\partial t} = 0,$$

а потому:

$$Fvz = C, \dots \dots \dots (17, f)$$

гдѣ C постоянная вдоль струи, мѣняющая свое значение отъ одной струи къ другой.

Линия части течения — разности есть такъ называемый расходъ въ единицахъ массы въ единицу времени черезъ сѣчено струи.

Въ случаѣ $\rho = const.$, ρ — жидкость несжимаема, имѣемъ:

$$Fv = \frac{C}{\rho} = C', \dots \dots \dots (17, g)$$

Мы видимъ, что для установившагося течения расходъ (т. е. струи или трубки тока) постояненъ, такъ что въ этомъ случаѣ струю можно разсматривать какъ трубку съ твердыми стѣнками.

Условіе постоянства расхода по струѣ приводитъ насъ къ заключенію, что струя или вънутри жидкости не можетъ начинаться, выкончаться, она можетъ образовывать лишь замкнутые контуры или простираться изъ бесконечности въ бесконечность. Все это вѣрно при наличности условия существованія течения; если же въ жидкости есть мѣста, черезъ которыя она притекаетъ или утекаетъ, то приведенныя положенія становятся невѣрными.

11. Для уравненій (18) можетъ быть найденъ одинъ интегралъ въ весьма общей формѣ. Предварительно стѣаемъ для этого нѣкоторыя преобразованія въ этихъ уравненіяхъ.

Замѣтимъ, что почти всегда, силы, дѣйствующія на единицу массы, имѣютъ потенциалъ, т. е. существуетъ функция U (отъ координатъ x, y, z и времени t), для которой:

$$X = \frac{\partial U}{\partial x}, \quad Y = \frac{\partial U}{\partial y}, \quad Z = \frac{\partial U}{\partial z}, \dots \dots \dots (28)$$

Кромѣ того, полагаясь (19), введемъ такую функцию P :

$$P = \int f(p) \dots \dots \dots (29)$$

Понимая, что p функция координатъ x, y, z и времени t имѣемъ:

$$\frac{\partial P}{\partial x} = \frac{1}{f(p)} \frac{\partial p}{\partial x}, \quad \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{1}{f(p)} \frac{\partial p}{\partial y}, \quad \frac{\partial P}{\partial z} = \frac{1}{f(p)} \frac{\partial p}{\partial z} \dots \dots \dots (29, a)$$

Поэтому уравненія (18) переищутся такъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} &= \frac{\partial (U-P)}{\partial x}, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} &= \frac{\partial (U-P)}{\partial y}, \dots \dots \dots (30) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} &= \frac{\partial (U-P)}{\partial z} \end{aligned}$$

Принимая во внимание обозначения (27), получимъ

$$\begin{aligned} \frac{\partial(U-P)}{\partial x} &= \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial x} + w \frac{\partial w}{\partial x} \right) = \frac{\partial u}{\partial t} + 2(\omega_2 v - \omega_1 v), \\ \frac{\partial(U-P)}{\partial y} &= \left(u \frac{\partial u}{\partial y} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial y} \right) = \frac{\partial v}{\partial t} + 2(\omega_1 u - \omega_2 u), \dots (31) \\ \frac{\partial(U-P)}{\partial z} &= \left(u \frac{\partial u}{\partial z} + v \frac{\partial v}{\partial z} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) = \frac{\partial w}{\partial t} + 2(\omega_1 v - \omega_2 u); \end{aligned}$$

или, помня, что

$$v^2 = u^2 + v^2 + w^2,$$

т. е. в скорость точки по величинѣ, можемъ написать

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) &= \frac{\partial u}{\partial t} + 2(\omega_2 v - \omega_1 v), \\ \frac{\partial}{\partial y} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) &= \frac{\partial v}{\partial t} + 2(\omega_1 u - \omega_2 u), \dots (31, a) \\ \frac{\partial}{\partial z} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) &= \frac{\partial w}{\partial t} + 2(\omega_1 v - \omega_2 u). \end{aligned}$$

Возьмемъ какую либо линию течения и на ней точку; положение этой точки будемъ определять с помощью s дуги линии течения отъ какой либо начальной точки до разсматриваемой въ данный моментъ.

Скорость точки, по величинѣ, обозначена нами черезъ v , направлена она совпадаетъ съ направлениемъ касательной къ линии течения въ этой точкѣ, косинусы ея съ осями координатъ будутъ

$$\frac{dx}{ds}, \quad \frac{dy}{ds}, \quad \frac{dz}{ds}.$$

Мы можемъ написать слѣдующее равенство:

$$\frac{dx}{ds} = \frac{dx}{dt} \frac{dt}{ds} = \frac{u}{v},$$

такъ какъ $v = \frac{ds}{dt}$

Слѣдовательно:

$$\frac{dx}{ds} ds = \frac{u}{v} ds, \quad \frac{dy}{ds} ds = \frac{v}{v} ds, \quad \frac{dz}{ds} ds = \frac{w}{v} ds.$$

Умноживъ уравнения (31, a) почленно на дробь лѣваго равенства, получимъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) \frac{dx}{ds} ds &= \frac{1}{v} u \frac{\partial u}{\partial t} ds + 2 \frac{u}{v} (\omega_2 v - \omega_1 v) ds, \\ \frac{\partial}{\partial y} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) \frac{dy}{ds} ds &= \frac{1}{v} v \frac{\partial v}{\partial t} ds + 2 \frac{v}{v} (\omega_1 u - \omega_2 u) ds, \\ \frac{\partial}{\partial z} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) \frac{dz}{ds} ds &= \frac{1}{v} w \frac{\partial w}{\partial t} ds + 2 \frac{w}{v} (\omega_1 v - \omega_2 u) ds. \end{aligned}$$

Складывая эти уравнения, найдемъ:

$$\frac{d}{ds} \left(T - P - \frac{v^2}{2} \right) ds = \frac{\partial W}{\partial t} ds,$$

интегрируя вдоль линии тока отъ 0 до s, имеемъ:

$$T - P - \frac{v^2}{2} = \left(T - P - \frac{v^2}{2} \right)_{a,b,c} + \int_a^{as} \frac{\partial W}{\partial t} ds \quad \dots (32)$$

Здесь *a, b, c* координаты начальной точки, такъ что справа окажется функция одного лишь времени *t*. Для установившагося движения эта функция обратится въ постоянную величину, мѣняющуюся отъ одной точки течения (сообразно денъ съ линией тока) къ другой (интегралъ, стоящій въ правой части, обращается въ нуль, такъ какъ $\frac{\partial W}{\partial t} = 0$). Этотъ случай соответствуетъ известной теоремѣ Бернулли.

Въ случаѣ если скорости имѣютъ потенциалъ, пользуясь обозначеніями (26) для перваго изъ уравненій (30), получимъ:

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial r} + \frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} = \frac{\partial (U - P)}{\partial x};$$

или:

$$\frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{\partial \varphi}{\partial r} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2 \right\} - (U - P) \right] = 0.$$

Такъ какъ въ данномъ случаѣ

$$v^2 = \left(\frac{\partial \varphi}{\partial r} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2,$$

то можно написать:

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{v^2}{2} - U + P \right) = 0.$$

Изъ двухъ другихъ уравненій (30) тѣмъ же путемъ найдемъ:

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{1}{2} v^2 - U + P \right) = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{1}{2} v^2 - U + P \right) = 0.$$

Следовательно заключаемъ, что выраженія въ скобкахъ могутъ быть функциями лишь времени. Следовательно:

$$\frac{1}{2} v^2 - U + P = \Psi(t) = \frac{\partial \varphi}{\partial t}$$

Правая часть может быть принята за произвольную функцию $\Phi(t)$, следовательно

$$\frac{1}{2} v^2 = U + P + \Phi(t) \dots \dots \dots (33)$$

Въ случаѣ установившагося движения эта произвольная функция обратится въ произвольную постоянную:

$$\frac{1}{2} v^2 = U + P + c \dots \dots \dots (34)$$

Эта постоянная сохраняет свое значение для всей области жидкости, движущейся съ потенциаломъ скоростей; въмъ этотъ случай и отличается отъ движения вихревого, гдѣ на основаніи (32) постоянная мѣняется отъ одной линіи тока къ другой.

Уравненіе (33) носитъ названіе *интеграла Коши*. Левая часть уравненій (32), (33) и (34) есть, такъ легко замѣтить, полная энергія на единицу массы частицы жидкости въ данной точкѣ, въ данный моментъ; поэтому мы можемъ ихъ считать интегралами живыхъ силъ для движенія жидкости, сжимаемой, но не вязкой. Въ случаѣ несжимаемой и идеальной жидкости, $\rho = \text{const}$, поэтому, на основаніи (29)

$$P = \frac{p}{\rho} ; \dots \dots \dots (35)$$

на основаніи чего прецъденте интегралы значительно упрощаются.

12. Уравненія (17), (18) и (19), въ связи съ условиями на границахъ и начальными условіями, являются, какъ это раньше было указано, достаточными для опредѣленія пяти величинъ

$$u, v, w, p \text{ и } \rho.$$

По существу вопроса функции эти должны быть однозначными. Функции u, v, w вообще говоря непрерывны, хотя могутъ существовать поверхности на которыхъ они претерпѣваютъ разрывъ; такъ на примѣръ на поверхностяхъ разрыва въдухъ жидкостей, или въ струяхъ.

Давленіе p для жидкостей необходимо величина конечная, непрерывная и положительная (пренебрегая сдѣлываемъ); въ слѣхъ случаѣхъ, гдѣ p становится отрицательнымъ, жидкость претерпѣваетъ разрывъ, или образуется поверхность разрыва на которой характеръ движенія совершенно измѣняется.

Плотность ρ всегда конечна и положительна, но не должна быть обязательно непрерывной.

Скажемъ теперь объ условіяхъ на границахъ, необходимыхъ для окончательнаго опредѣленія искомымъ пяти величинъ.

Движущаяся жидкость можетъ быть ограничена со всѣхъ сторонъ, или можетъ простираться въ безконечность по некоторымъ на-

правлениям или, наконецъ, по всемъ направлениямъ. Въ тѣхъ мѣстахъ, гдѣ жидкость ограничена, задается или видъ самой поверхности или величина избытка давленія на нее. Въ части пограничной поверхности, видъ которыхъ задается для каждаго момента движениа, называются стѣнками; онѣ могутъ, напримеръ, образовываться поверхностями тѣлъ, движущихся или покоящихся въ жидкости. Давленіе на стѣнки, для каждаго точки ихъ, въ любой моментъ, становится известнымъ послѣ окончательнаго рѣшенія вопроса о движеніи рассматриваемой жидкости. Въ части поверхности на которыхъ задается величина избытка давленія, называются свободными поверхностями жидкости; определено видъ ихъ является, послѣ а, рѣшеніемъ поставленной задачи.

Во все время движенія, въ силу условия неразрывности, жидкость не должна отдѣлаться отъ стѣнокъ, другими словами нормальныя составляющія скорости какой либо точки стѣнки и точки жидкости, съ ней соприкасающейся, должны быть равны, въ противномъ случаѣ имѣло бы мѣсто протеканіе жидкости черезъ стѣнки, что противорѣчитъ условію налагаемому на нихъ.

Если уравненіе стѣнки (подвижной, въ самомъ общемъ случаѣ) будетъ:

$$f(x, y, z, t) = 0, \dots \dots \dots (36)$$

и составляющія скорости по нормалн къ ней въ какой либо точкѣ (съ координатами x, y, z) на ней v , то черезъ безконечно малый промежутокъ времени δt , координаты этой точки будутъ:

$$x + v\delta t, \quad y + m\delta t, \quad z + n\delta t,$$

гдѣ l, m, n косинусы нормали къ поверхности (36) въ рассматриваемой точкѣ въ данный моментъ t .

Но условно точка должна остаться на поверхности, т. е.

$$f(x + v\delta t, \quad y + m\delta t, \quad z + n\delta t, \quad t + \delta t) = 0.$$

Наша, раскладая къ рядъ и принимая во вниманіе (36)

$$v \left(l \frac{\partial f}{\partial x} + m \frac{\partial f}{\partial y} + n \frac{\partial f}{\partial z} \right) + \frac{\partial f}{\partial t} = 0.$$

Но

$$l = \frac{1}{R} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad m = \frac{1}{R} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad n = \frac{1}{R} \frac{\partial f}{\partial z},$$

т. е.

$$R = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z} \right)^2}.$$

Поэтому

$$v = \frac{1}{R} \frac{\partial f}{\partial t} \dots \dots \dots (37)$$

Таким образом для нормали и составляющих скорости какой-либо точки подвижной стѣнки.

Съ другой стороны, на составные l , m и n разсуждени, должно быть:

$$v = lu + mv + nw,$$

гдѣ v должно быть равно проекции скорости v на плоскость, имѣющей тѣ же начальные координаты, на тѣ же нормали. Сравнивая съ (37), и подставляя вмѣсто l , m , и n ихъ значения, найдемъ:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial x} u + \frac{\partial f}{\partial y} v + \frac{\partial f}{\partial z} w = 0 \dots \dots (38)$$

Это и есть окончательное условие для отыскания величинъ u , v , w , p и q .

Если въ жидкости существуетъ поверхность на которой скорости мѣняются скачкомъ, то какъ съ одной такъ и съ другой стороны он должно выполняться условие (38).

Если составляюща скорости точки жидкости, по другую сторону поверхности раздѣла, обозначимъ черезъ u_1 , v_1 , w_1 , то должно удовлетворяться условие:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial x} u_1 + \frac{\partial f}{\partial y} v_1 + \frac{\partial f}{\partial z} w_1 = 0,$$

или, вычитая это уравненіе изъ (38):

$$(u - u_1) \frac{\partial f}{\partial x} + (v - v_1) \frac{\partial f}{\partial y} + (w - w_1) \frac{\partial f}{\partial z} = 0 \dots (39)$$

Въ случаѣ неподвижной стѣнки $\frac{\partial f}{\partial t} = 0$, и (38) принимаетъ видъ:

$$\frac{\partial f}{\partial x} u + \frac{\partial f}{\partial y} v + \frac{\partial f}{\partial z} w = 0, \dots \dots (38, a)$$

Другими словами скорости точки жидкости все время касаются неподвижной стѣнки, т. е. стѣнка состоитъ изъ линій течения.

Поэтому, въ случаѣ если неподвижная стѣнка есть замкнутая поверхность, внутри которой движется жидкость, то она касается все время одиѣ и тѣ же частицы жидкости.

Можно показать, что стѣнки въ движущейся жидкости находятся всегда въ соприкосновеніи съ одиѣми и тѣми же частицами жидкости.

Пусть мы имѣемъ жидкость въ движеніи и въ ней подвижную стѣнку (36). Въ такомъ случаѣ имѣетъ мѣсто условие (38)

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial x} u + \frac{\partial f}{\partial y} v + \frac{\partial f}{\partial z} w = 0 \dots \dots (38)$$

Считая движеніе жидкости известнымъ, можно сказать, что функция f есть интегралъ линейнаго дифференціальнаго уравненія съ част-

ными производными первого порядка. Какъ известно, для интегрирования этого уравнения составляется вспомогательная система совокупныхъ уравнений вида:

$$\frac{dx}{u} = \frac{dy}{v} = \frac{dz}{w} = dt, \quad \dots \dots \dots (21, a)$$

Почва системы интегрирования можетъ быть написана въ видѣ

$$x = \varphi_1(a, b, c, t), \quad y = \varphi_2(a, b, c, t), \quad z = \varphi_3(a, b, c, t), \quad \dots \dots (40)$$

гдѣ a, b, c координаты начального положенія частицы жидкости, сами же интегралы представляютъ линию теченія, проходящую черезъ это начальное положеніе.

Для получения поверхности уравнения (38, a) нужно изъ уравненій (40) исключить a, b, c и взять произвольную зависимость между ними:

$$\Psi(a, b, c) = 0.$$

Съ другой стороны, въ основаніи (38) $f(x, y, z, t) = 0$ есть общий интегралъ этого уравненія, слѣдовательно:

$$f(x, y, z, t) = \Psi_1(a, b, c) = 0,$$

гдѣ Ψ_1 некоторая функция, a, b, c суть функции x, y, z, t . Эдѣсь x, y, z на основаніи (40) представляютъ координаты точекъ линіи теченія въ любой моментъ времени, проходящей въ начальный моментъ черезъ точку съ координатами a, b, c .

Отсюда мы видимъ, что вся поверхность

$$f(x, y, z, t) = 0$$

сформирована линіями теченія, проходящими въ начальный моментъ черезъ точки лежащая на этой поверхности, т. е. наша подвижная стѣнка во все время находится въ соприкосновеніи съ отрицательными и положительными частицами жидкости.

Глава III.

Кинематика жидкаго тѣла.

14. Подъ дѣйствиемъ силъ частицы жидкости деформируются; и изученіе этихъ деформаций мы и займемся въ настоящей главѣ.

Для этого возьмемъ въ жидкости элементарный шарикъ, безконечно малаго радиуса r и отнесемъ его къ новой координатной системѣ X', Y', Z' оси которой параллельны нашимъ деформированнымъ осямъ x, y, z и остается все время съ центромъ шарика

Координаты точек шарика, относительно какой-либо системы, обозначим через ξ, η, ζ (величины бесконечно малы), координаты центра шарика в какой-либо моментъ времени относительно неподвижной системы, пусть будутъ u, v, w , составляющія скорости его по осямъ для того же момента u', v', w' . Въ такомъ случаѣ составляющія скорости какой-либо точки шарика, по осямъ неподвижной системы будутъ:

$$\begin{aligned} u + du &= u + \xi \frac{\partial u}{\partial x} + \eta \frac{\partial u}{\partial y} + \zeta \frac{\partial u}{\partial z}, \\ v + dv &= v + \xi \frac{\partial v}{\partial x} + \eta \frac{\partial v}{\partial y} + \zeta \frac{\partial v}{\partial z}, \dots \dots \dots (41) \\ w + dw &= w + \xi \frac{\partial w}{\partial x} + \eta \frac{\partial w}{\partial y} + \zeta \frac{\partial w}{\partial z}. \end{aligned}$$

Отсюда видимъ, что всѣ точки шарика имѣютъ одну, общую съ центромъ его, скорости, составляющія по неподвижнымъ осямъ которой въ данный моментъ равны u, v, w , другими словами весь шарикъ перемѣщается поступательно какъ твердое тѣло. Къ этому общему поступательному движению приравниваются относительныя перемѣщенія точекъ шарика.

Составляющія относительной скорости какой-либо точки шарика, съ координатами ξ, η, ζ , по отношению къ разсматриваемой относительной системы координатъ, будутъ на основаніи (41)

$$\begin{aligned} du &= \xi \frac{\partial u}{\partial x} + \eta \frac{\partial u}{\partial y} + \zeta \frac{\partial u}{\partial z} \\ dv &= \xi \frac{\partial v}{\partial x} + \eta \frac{\partial v}{\partial y} + \zeta \frac{\partial v}{\partial z} \dots \dots \dots (42) \\ dw &= \xi \frac{\partial w}{\partial x} + \eta \frac{\partial w}{\partial y} + \zeta \frac{\partial w}{\partial z} \end{aligned}$$

15. Для изслѣдованія дальнѣйшихъ движеній шарика применимъ къ нему законъ моментовъ количества движенія вокругъ трехъ относительныхъ осей координатъ.

Моментъ количества движенія вокругъ оси параллельной оси x будетъ:

$$M_x = \rho \iiint \left[\eta \left(\xi \frac{\partial w'}{\partial x} - \zeta \frac{\partial w'}{\partial y} - \zeta \frac{\partial u'}{\partial z} \right) - \zeta \left(\xi \frac{\partial v'}{\partial x} + \eta \frac{\partial v'}{\partial y} + \zeta \frac{\partial v'}{\partial z} \right) + \zeta \frac{\partial v'}{\partial z} \right] d\omega, \dots \dots \dots (43)$$

гдѣ $d\omega$ элементъ объема нашего шарика.

Если интегрирование распространяется по всему объему шарика, причем функции $\frac{\partial w}{\partial x}$, $\frac{\partial w}{\partial y}$, $\frac{\partial w}{\partial z}$ представляют постоянные величины для всей области интегрирования, — величины, которые они принимают при подстановке в них абсолютных координат центра шарика в данный момент.

Поэтому тройной интеграл (43), как и легко видеть, сведется к такому:

$$M_x = \rho \left[\frac{\partial w}{\partial y} \iiint \tau^2 d\omega - \frac{\partial w}{\partial z} \iiint \tau^2 d\omega \right];$$

примем остальные интегралы по формуле (42), в силу того, что для каждой точки шарика с координатами ξ, η, ζ есть точка с координатами $-\xi, -\eta, -\zeta$; поэтому для нечетных степеней τ можно написать:

$$\rho \iiint \tau^3 \frac{\partial w}{\partial x} d\omega = \rho \frac{\partial w}{\partial x} \iiint \tau^3 d\omega = 0$$

Замыслим теперь, что ввиду полной симметрии шарика по отношению к координатным осям, имеем:

$$\rho \iiint \tau_x d\omega = \rho \iiint \tau_y d\omega = \frac{1}{2} T,$$

где T момент инерции шарика относительно оси параллельной оси X , выражающийся так:

$$T = \rho \iiint (\tau^2 + \tau_y^2) d\omega.$$

Следовательно имеем:

$$M_x = \frac{1}{2} T \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial w}{\partial z} \right) \dots \dots \dots (44)$$

С другой стороны, момент количества движения равен моменту инерции на угловую скорость относительно рассматриваемой оси, т. е.

$$M_x = T\omega_1;$$

если через $\omega_x, \omega_y, \omega_z$ обозначим упомянутые угловые скорости вращения шарика вокруг относительных осей X, Y, Z .

Сравнивая с (44), находим:

$$\omega_1 = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial w}{\partial z} \right).$$

Из вышесказанного полученный результат мы можем сказать, что кроме поступательного движения шарика, в каждый момент времени, имеет и вращательное движение, которое он совершает по отношению к оси, проходящей через его центр.

Следовательно, для того чтобы скорости в каждой точке были направлены по осямъ координатъ, будутъ:

$$\begin{aligned} \omega_1 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial y} - \frac{\partial u}{\partial x} \right), \\ \omega_2 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right), \dots \dots \dots (45) \\ \omega_3 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} \right) \end{aligned}$$

Обращаясь къ сказанному относительно формуль (26), приходимъ къ следующему существенно важному выводу: *если жидкость движется съ потенциальнѣмъ скоростей, то частицы ея не могутъ имѣть вращательнаго движения и наоборотъ наличие вращательнаго движения не позволяетъ возможности движения съ потенциальнѣмъ скоростей.*

16 Если точка съ координатами ξ, η, ζ имѣетъ относительно осей три мгновенныхъ условныхъ скорости $\omega_1, \omega_2, \omega_3$, то, какъ известно изъ механики, проекци вектора вращательной скорости ея на тѣ же оси координатъ будутъ:

$$\begin{aligned} dr_1 &= \omega_2 \zeta - \omega_3 \eta, \\ dr_2 &= \omega_3 \xi - \omega_1 \zeta, \dots \dots \dots (45) \\ dr_3 &= \omega_1 \eta - \omega_2 \xi. \end{aligned}$$

Если изъ скоростей (42) вычесть послѣднія выраженія, то въ результатѣ получимъ составляющія относительной скорости точекъ парника, обуславливающія деформацию его.

Принимая во вниманіе (45), получимъ для этихъ составляющихъ слѣдующія выраженія:

$$\begin{aligned} ds_1 &= a \xi + p_1 \eta + p_2 \zeta = \frac{\partial F}{\partial \xi}, \\ ds_2 &= p_1 \xi + b \eta + p_3 \zeta = \frac{\partial F}{\partial \eta}, \dots \dots \dots (47) \\ ds_3 &= p_2 \xi + p_3 \eta + c \zeta = \frac{\partial F}{\partial \zeta}. \end{aligned}$$

т. е.

$$F = \frac{1}{2} \left(a \xi^2 + b \eta^2 + c \zeta^2 + 2p_1 \xi \eta + 2p_2 \xi \zeta + 2p_3 \eta \zeta \right), \dots \dots \dots (48)$$

т. е. точки разсматриваемаго парника имѣютъ движеніе съ потенциальнѣмъ скоростей по отношению къ осямъ, которымъ сообщено, общее для всѣхъ точекъ, поступательное и вращательное движеніе.

Причемъ для уравненій (47) приняты слѣдующія обозначенія:

$$a = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad b = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad c = \frac{\partial w}{\partial z},$$

$$p_1 = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z} \right), \quad p_2 = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right), \quad p_3 = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right). \quad (49)$$

Эти шесть величинъ называются *скоростными деформации по осямъ.*

17. Обратимся теперь къ нашему шару. Для него имеемъ:

$$r^2 = \xi^2 + \eta^2 + \zeta^2,$$

или, дифференцируя:

$$r \frac{dr}{dt} = \xi \frac{d\xi}{dt} + \eta \frac{d\eta}{dt} + \zeta \frac{d\zeta}{dt}.$$

Обозначая косинусы угла между радиусом r съ осями черезъ l, m, n , имеемъ,

$$l = \frac{\xi}{r}, \quad m = \frac{\eta}{r}, \quad n = \frac{\zeta}{r}, \quad \dots \dots \dots (50)$$

поэтому:

$$\frac{1}{r} \frac{dr}{dt} = l \frac{1}{r} \frac{d\xi}{dt} + m \frac{1}{r} \frac{d\eta}{dt} + n \frac{1}{r} \frac{d\zeta}{dt}$$

Замѣтимъ, слѣдя, что $\frac{d\xi}{dt}, \frac{d\eta}{dt}, \frac{d\zeta}{dt}$ суть скорости точекъ шарика

по осямъ координатъ, т. е. а, основаннн (47) они равны соответственно ds_1, ds_2, ds_3 . Но оставивъ поэтому эти значенія въ предыдущемъ уравненіи, найдемъ:

$$\frac{1}{r} \frac{dr}{dt} = l (a\xi - \rho x_1 - \rho \zeta) + m (\rho \xi - b\eta - \rho \zeta) + n (\rho_2 \xi - \rho x_1 + c\zeta).$$

или, раскрывая скобки и пользуясь (50):

$$\frac{1}{r} \frac{dr}{dt} = al - bm - cn^2 + 2\rho_1 mn + 2\rho_2 ln + 2\rho_3 lm \dots (51)$$

Левая часть послѣдняго равенства представляетъ, какъ извѣстно, скорость относительно пняго произвольнаго радиуса сферы $\left(\frac{dr}{dt}\right)$ относительно удлинителей. Мы видимъ, что эта скорость зависитъ лишь отъ первоначальнаго направленія радиуса. Обозначимъ ее черезъ v и помножимъ обѣ части послѣдняго равенства на r_1^2 , гдѣ r_1 радиусъ вектора, того же направленія что и r , а ξ_1, η_1, ζ_1 координаты его конца, слѣдовательно:

$$l = \frac{\xi_1}{r_1}, \quad m = \frac{\eta_1}{r_1}, \quad n = \frac{\zeta_1}{r_1}.$$

Въ такомъ случаѣ получимъ:

$$\lambda r_1^2 = a\xi_1^2 + b\eta_1^2 + c\zeta_1^2 + 2\rho_1 \eta_1 \zeta_1 + 2\rho_2 \xi_1 \zeta_1 + 2\rho_3 \xi_1 \eta_1.$$

Приравнявъ обѣ части нѣкоторой постоянной k , имѣемъ:

$$\lambda r_1^2 = k$$

и

$$a\xi_1^2 + b\eta_1^2 + c\zeta_1^2 + 2\rho_1 \eta_1 \zeta_1 + 2\rho_2 \xi_1 \zeta_1 + 2\rho_3 \xi_1 \eta_1 = k \dots \dots (52)$$

По их сумме исследуется скорость процесса. Показывается *постоянство* *длины* и есть *одна и та же скорость расширения* *поперечной скорости* *длины*. Для нас, так же, как и выше, скорости α сдвига радиусов векторов шарика *обратно* *преобразуются* их квадратами. Постоянная k может принимать значения *большие*, *меньшие* и *равные нулю*.

Если равенства (47) почленно умножим на dt , то с учетом сдвига с деформации за этот промежуток времени, равная так же, мы выше указывали $d\xi$, $d\eta$, $d\zeta$; следовательно:

$$\begin{aligned} d\xi &= (adt)\xi - (p_1 dt)\eta - (p_2 dt)\zeta \\ d\eta &= (p_1 dt)\xi - (b dt)\eta - (p_3 dt)\zeta, \dots, \dots, (52) \\ d\zeta &= (p_2 dt)\xi + (d_1 dt)\eta + (c dt)\zeta. \end{aligned}$$

18. Для выяснения смысла коэффициентов a , b , c , p_1 , p_2 , p_3 , d_1 предшествующих с последними уравнениями (51), найдем *сначала* *скорости* *уширения* *радиусов* *векторов*, *совпадающих* *с* *относительными* *координатными* *осями*. Для этого нужно последовательно положить $l = 1$, $m = n = 0$; $l = n = 0$, $m = 1$, $l = m = 0$, $n = 1$. Получим, что скорости *уширения* *будут* *соответственно* a , b , c . Если принять во внимание *один* *лишь* *этот* *деформации*, *то* *параллелепипеды* *с* *ребрами*, *параллельными* *осям* *координат*, *деформируются* *в* *параллелепипеды* *с* *изменившимися* *по* *величине*, *но* *не* *по* *направлению* *ребрами*. Это вытекает из уравнения (53), если в них положить $p_1 = p_2 = p_3 = 0$.

Ребра деформированного параллелепипеда будут:

$$\xi(1 - a dt), \eta(1 - b dt), \zeta(1 - c dt)$$

Объем первоначального параллелепипеда

$$V = \xi\eta\zeta,$$

объем деформированного

$$V' = \xi\eta\zeta(1 - a dt)(1 - b dt)(1 - c dt);$$

или, проведя действия и пренебрегая бесконечно-малыми выше четвертого порядка:

$$V' = \xi\eta\zeta \left[1 + (a + b + c) dt \right].$$

Отсюда, *коэффициент* *кубического* *расширения*, *относительный* *к* *единице* *времени*, *если* *скорость* *кубического* *расширения*, *имеющий* *вид*:

$$\Theta = \frac{1}{V} \frac{dV}{dt}$$

будет:

$$\Theta = a + b + c, \dots, \dots, (54)$$

Если возьмем радиус вектора r , направленный по биссектрисе осей Ξ и Π (черт. 3), для которой $l = m = \frac{1}{\sqrt{2}}$ и $n = 0$, то из (51) получим:

$$\frac{1}{r} \frac{dr}{dt} = \rho_1;$$

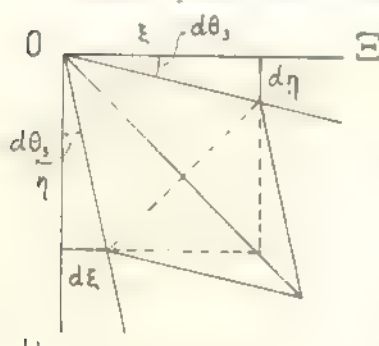
т. е. ρ_1 есть скорость удлинения радиуса вектора, направленного по этой биссектрисе. Аналогичные значения найдем для ρ_2 и ρ_3 .

Можно дать и другое толкование этим величинам.

Пренебрегая всеми деформациями, кроме закрученности τ , получим из (53):

$$d\xi = (\rho_3 dt) \tau, \quad d\tau = (\rho_3 dt) \xi.$$

Разсмотрим ось Ξ , для которой $\tau = 0$. Получим:



$$d\tau = (\rho_3 dt) \xi \quad \text{или} \quad \rho_3 dt = \frac{d\tau}{\xi};$$

Таким же образом для оси Π , для которой $\xi = 0$, найдем:

$$\rho_3 dt = \frac{d\xi}{\tau}.$$

Обращаясь к чертежу, видим, что $\rho_3 dt$ есть тангенс угла $d\theta_3$ поворота осей Ξ и Π после деформации. Так как этот угол бесконечно мал, то можем написать:

$$\rho_3 dt = d\theta_3, \quad \text{или} \quad \frac{d\theta_3}{dt} = \rho_3.$$

т. е. ρ_3 есть скорость поворота осей Ξ и Π вокруг оси Z .

Мы видим, что прямой угол деформируется в $\frac{\pi}{2} - 2d\theta_3$, и прямоугольник, с площадью $\xi\tau$, обращается в параллелограмм, площадь которого:

$$\xi \cdot \tau \cdot \sin \left(\frac{\pi}{2} - 2d\theta_3 \right) \quad \text{или} \quad \xi \cdot \tau \cdot \cos 2d\theta_3 = \xi \cdot \tau (1 - tg^2 d\theta_3),$$

то, из виду малости $d\theta_3$ обращается в $\xi\tau$, т. е. рассматриваемая деформация не влияет на величину площади.

Если бы вместо прямоугольника мы взяли параллелепипед с высотой ξ по оси Z , имеющий в основании рассматриваемый прямоугольник, то убедились бы, что объем его не изменился, т. е. рассматриваемая деформация не влияет на изменение элементарного объема. Те же рассуждения применимы к величинам ρ_2 и ρ_1 .

Таким образом, $\text{rot } \mathbf{v}$ — это и единственно возможный коэффициент пропорциональности. Мы принимаем, что три взаимно перпендикулярных радиуса вектора после деформации удлиняются и углы между ними перекашиваются.

Справедливей, имѣются и три таких взаимно-перпендикулярныхъ направлений, для которыхъ существуетъ одна лишь деформация удлинения, углы же между ними остаются неизменно прямыми. Дело показать, что такія направленія существуютъ.

Для этого замѣнимъ, что скорости удлинений радиусовъ векторовъ, концы которыхъ расположены на поверхности удлинения, направлены по нормали къ этой поверхности; это вытекаетъ изъ свойства движения съ потенциаломъ скоростей. Тамъ, гдѣ нормаль къ поверхности совпадаетъ съ направлениемъ радиуса вектора изъ начала, имѣются, очевидно, единственныя скорости перекашивания обращаются къ нулю. Для поверхностей второго порядка существуетъ три взаимно-перпендикулярныхъ направления, обладающихъ этимъ свойствомъ (главныя оси).

Поэтому эти частицы въ данной точке *существуютъ три взаимно ортогональныя направленія (оси) называемыя главными, по которымъ деформации сводятся къ однимъ лишь удлинениямъ.*

Для вычисления этихъ направлений нужно найти главныя оси для поверхности (52).

Принявъ эти направленія за новыя оси, перепишемъ уравнение (53) въ такомъ видѣ:

$$\begin{aligned} d\xi &= A dt \xi, \\ d\eta &= B dt \eta, \dots \dots \dots (53,a) \\ d\zeta &= C dt \zeta. \end{aligned}$$

Здѣсь

$$A = \frac{\partial U}{\partial x} = U''_x, \quad B = \frac{\partial V}{\partial y} = V''_y, \quad C = \frac{\partial W}{\partial z} = W''_z, \dots \dots (53,b)$$

гдѣ U , V , W — предложение скорости точки по главнымъ направлениямъ. Между U , V , W и прежними u , v , w существуютъ такія соотношенія:

$$\begin{aligned} u &= l_x U + m_x V + n_x W, \\ v &= l_y U + m_y V + n_y W, \dots \dots \dots (53,c) \\ w &= l_z U + m_z V + n_z W; \end{aligned}$$

l , m , n суть косинусы какою-либо изъ прежнихъ осей (обозначенной индексомъ) съ главными направленіями.

Обратимъ внимание еще на одно свойство деформации. На основании (5f) мы видимъ, что деформации являются ничѣмъ инымъ, какъ линейнымъ преобразованиемъ отъ одной системы координатъ къ дру-

гой. При таких преобразованиях плоскость остается плоскостью, две параллельных плоскости остаются параллельными, прямая деформируется в прямую. Такая деформация называется *омороною*.

19 Возьмемъ теперь въ выраженіяхъ (53) Мы видимъ, что координаты какой либо точки ξ, η, ζ обратятся въ ξ_1, η_1, ζ_1 , причемъ:

$$\xi_1 = \xi + d\xi, \quad \eta_1 = \eta + d\eta, \quad \zeta_1 = \zeta + d\zeta;$$

или на основаніи (53):

$$\begin{aligned} \xi_1 &= \xi_1 (1 - a dt) - p_3 \eta_1 dt - p_2 \zeta_1 dt, \\ \eta_1 &= -\xi_1 p_3 dt + \eta_1 (1 - b dt) - \zeta_1 p_1 dt, \dots \dots \dots (55) \\ \zeta_1 &= -\xi_1 p_2 dt - \eta_1 p_1 dt + \zeta_1 (1 - c dt). \end{aligned}$$

Посмотримъ какъ расположится точка (или бесконечно малая сфера радиуса r) после деформации. Для этого возьмемъ въ квадратъ равенства (55) и сложимъ ихъ почленно. Замечая, что

$$\xi_1^2 + \eta_1^2 + \zeta_1^2 = r^2,$$

пренебрегая въ правой части безконечно малыми членами третьего порядка, найдемъ:

$$\begin{aligned} r^2 &= \xi_1^2 (1 - 2adt) + \eta_1^2 (1 - 2bdt) + \zeta_1^2 (1 - 2cdt) - 4p_3 dt \xi_1 \eta_1 - 4p_2 dt \xi_1 \zeta_1 \\ &\quad - 4p_1 dt \eta_1 \zeta_1 \dots \dots \dots (56) \end{aligned}$$

Мы видимъ, что сфера деформировалась въ поверхность второго порядка, которая должна быть эллипсоидомъ. Это вытекаетъ изъ того, что наши деформации предполагаются бесконечно-малыми; поэтому сфера должна деформироваться въ замкнутую поверхность второго порядка, которая въ общемъ случаѣ есть эллипсоидъ, называемый *эллипсоидомъ деформаций*.

Уравнение эллипсоида деформации, отнесенное къ главнымъ осямъ, будетъ:

$$\xi_1^2 (1 - 2A dt) + \eta_1^2 (1 - 2B dt) + \zeta_1^2 (1 - 2C dt) = r^2.$$

На основаніи сказаннаго относительно скорости кубического расширения (54), можемъ написать:

$$\theta = 1 - B - C = a - b - c,$$

или, на основаніи обозначеній (49):

$$\theta = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \dots \dots \dots (57)$$

Для несжимаемой жидкости последнее выраженіе должно обращаться въ нуль, такъ какъ для нея $\theta = 0$. Это было показано раньше, исходя изъ соображеній о сплошности движения.

Глава IV.

Вихревое движение.

20. Въ настоящей главѣ мы подробно остановимся на случаѣ движенія безъ потенциала скоростей, т. е. на вихревомъ движеніи. Въ этомъ случаѣ, какъ видно изъ выраженій (45) и (27), величины ω_1 , ω_2 , ω_3 , представляющія собой проекціи на оси координатъ вектора угловой скорости или вихря частицъ жидкости, отличны отъ нуля. Другими словами частицы жидкости имѣютъ вращательное движеніе вѣрху ось, проходящихъ черезъ ихъ центры.

Составляющія вихря ω по осямъ координатъ имѣютъ видъ:

$$\begin{aligned} \omega &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \right), \\ \omega_2 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right), \dots \dots \dots (45) \\ \omega_3 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

Дифференцируя, найдемъ:

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} + \frac{\partial \omega_3}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (58)$$

Обратимся теперь къ уравненіямъ (31,а). Они имѣютъ слѣдующій видъ:

$$\begin{aligned} X &= \frac{\partial}{\partial t} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) + \frac{\partial u}{\partial t} + 2(\omega_2 v - \omega_3 v), \\ Y &= \frac{\partial}{\partial y} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) + \frac{\partial u}{\partial t} - 2(\omega_1 u - \omega_3 w), \dots \dots \dots (31,а) \\ Z &= \frac{\partial}{\partial z} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) + \frac{\partial w}{\partial t} + 2(\omega_1 v - \omega_2 u). \end{aligned}$$

Продифференцируемъ первое уравненіе по y , второе по x и вычтемъ первый результатъ изъ второго, получимъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) - 2\omega_3 \left(\frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial x} \right) + 2 \left(\omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} - \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} \right) \\ &= 2 \left(r \frac{\partial \omega_2}{\partial y} - u \frac{\partial \omega_1}{\partial x} \right) - 2u \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

Изъ условия сплошности для жидкости (17,а), имѣемъ:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} - \frac{\partial w}{\partial z};$$

кроме того изъ (38) слѣдуетъ:

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} = - \frac{\partial \omega_3}{\partial z};$$

поэтому послѣднее уравнение перепишется такъ:

$$\frac{1}{2} \left(\frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} \right) = \frac{\partial \omega}{\partial t} + \omega \frac{\partial \omega}{\partial x} + \omega \frac{\partial \omega}{\partial y} - \omega \frac{\partial \omega}{\partial z} - \frac{\omega}{\rho} \frac{d\rho}{dt} +$$

$$\left(\omega_1 \frac{\partial u}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial u}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial u}{\partial z} \right)$$

Замѣчая, что

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial t} + \omega \frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \omega \frac{\partial \omega_1}{\partial y} - \omega \frac{\partial \omega_1}{\partial z} - \frac{\omega_1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} = \frac{d\omega_1}{dt} + \frac{\partial \omega_1}{\partial x} \frac{dx}{dt} +$$

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \omega_1}{\partial z} \frac{dz}{dt} - \frac{\omega_1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} = \frac{d\omega_1}{dt} - \frac{\omega_1}{\rho} \frac{d\rho}{dt},$$

и

$$\frac{d\omega_1}{dt} - \frac{\omega_1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} = \frac{d}{dt} \frac{\omega_1}{\rho},$$

получимъ окончательно:

$$\frac{d}{dt} \frac{\omega_1}{\rho} = \frac{\omega_1}{\rho} \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\omega_2}{\rho} \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\omega_3}{\rho} \frac{\partial w}{\partial z} + \frac{1}{2\rho} \left(\frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right)$$

Поступая подобнымъ образомъ съ уравнениями (34,а) можно получить еще два аналогичныхъ уравнения. Поэтому имѣемъ:

$$\frac{d}{dt} \frac{\omega_2}{\rho} = \frac{\omega_1}{\rho} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\omega_2}{\rho} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\omega_3}{\rho} \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{1}{2\rho} \left(\frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial z} \right),$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\omega_3}{\rho} = \frac{\omega_1}{\rho} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\omega_2}{\rho} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\omega_3}{\rho} \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{1}{2\rho} \left(\frac{\partial X}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial x} \right). \quad (50)$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\omega_3}{\rho} = \frac{\omega_1}{\rho} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\omega_2}{\rho} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\omega_3}{\rho} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{1}{2\rho} \left(\frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right).$$

Если силы на единицу массы имеют потенциал, то выражения (1) в скобках в правых частях уравнений обращаются в нуль, т. е.

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \frac{\omega_1}{\rho} &= \omega_1 \frac{\partial u}{\partial t} + \omega_2 \frac{\partial u}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial u}{\partial z}, \\ \frac{d}{dt} \frac{\omega_2}{\rho} &= \omega_1 \frac{\partial v}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial v}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial v}{\partial z}, \dots \dots \dots (59, a) \\ \frac{d}{dt} \frac{\omega_3}{\rho} &= \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial w}{\partial z}. \end{aligned}$$

Для несжимаемой жидкости, для которой $\rho = Const.$, эти уравнения переищутся так:

$$\begin{aligned} \frac{d\omega_1}{dt} &= \omega_1 \frac{\partial u}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial u}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial u}{\partial z}, \\ \frac{d\omega_2}{dt} &= \omega_1 \frac{\partial v}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial v}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial v}{\partial z}, \dots \dots \dots (59, b) \\ \frac{d\omega_3}{dt} &= \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial w}{\partial z}. \end{aligned}$$

Но новые производные по времени от $\frac{\omega_1}{\rho}, \frac{\omega_2}{\rho}, \frac{\omega_3}{\rho}$, стоящие в правых частях уравнений (59, a), представляют собой изменения вихревых составляющих, деленных на плотность в данной точке, отнесенных не к точке пространства, а к элементу жидкости, перемещающемуся со временем. Поэтому, если для какого-либо момента времени, для какой-либо частицы жидкости

$$\omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = 0,$$

то для нея и

$$\frac{d}{dt} \frac{\omega_1}{\rho} = \frac{d}{dt} \frac{\omega_2}{\rho} = \frac{d}{dt} \frac{\omega_3}{\rho} = 0,$$

т. е. если в жидкости силы на единицу массы имеют потенциал то частицы, ся двигавшиеся с потенциалом, скоростей, будут во все время движения обладать потенциалом, скоростей, а частицы, пришедшие раз во вращение, останутся во все время движения вращающимися.

Это преодоление, называемое *законом сохранения вихря*, принадлежит Гельмгольцу, впервые установившему понятие о вихрях и доказавшему основные теоремы вихревого движения.

21. Для дальнейшего введем понятие о *вихревой линии* и *вихревой трубке*

Линия, проведенная для данного момента времени в жидкости так, что касательная в каждой точке ее совпадает с вектором мгновенной скорости вращения частицы жидкости, связывающей с этой точкой, называется *вихревой линией*.

Если через точки бесконечно малого замкнутого контура, построенного для данного момента времени в жидкости, провести вихревые линии, то в жидкости выйдет линия *вихревая трубка*.

Через каждую точку жидкости может быть в любой момент времени проведена вихревая линия; при установившемся движении эта линия расположена неизменно в пространстве, при неустановившемся — она деформируется. То же относится и к вихревым трубкам.

Система дифференциальных уравнений, определяющих вихревую линию будет:

$$\frac{dx}{\omega_x} = \frac{dy}{\omega_y} = \frac{dz}{\omega_z} \dots \dots \dots (60)$$

22. Докажем теперь три *теоремы Гельмгольца* для несжимаемой жидкости

Возьмем в жидкости две бесконечно близких точки A и B , координаты которых в момент времени t суть x, y, z и $x + dx, y + dy, z + dz$.

Примем точку A за центр, содержащая ее, бесконечно-малого объема. Пусть точка B в момент t лежит на оси вращения этого объема. Следовательно, расстояние ds между этими точками есть элемент вихревой линии, проходящей в момент t через точки A и B . Для этой вихревой линии имеем:

$$\frac{dx}{\omega_x} = \frac{dy}{\omega_y} = \frac{dz}{\omega_z} = \frac{ds}{\omega} \dots \dots \dots (60, a)$$

Для момента $t + dt$ координаты точек A и B пусть будут x', y', z' и $x + dx', y + dy', z + dz'$. Найдем:

$$x' = x + udt, \quad y' = y + vdt, \quad z' = z + wdt;$$

откуда:

$$dx = dx' - udt = \left(\frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz \right) dt,$$

$$dy = dy' - vdt = \left(\frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy + \frac{\partial v}{\partial z} dz \right) dt,$$

$$dz' = dz - wdt = \left(\frac{\partial w}{\partial x} dx + \frac{\partial w}{\partial y} dy + \frac{\partial w}{\partial z} dz \right) dt$$

Замѣняя въ предыдущихъ трехъ уравненіяхъ dx , dy , dz ихъ величинами изъ (60, a), найдемъ:

$$dx = \frac{ds}{\omega} \left\{ \omega_1 + \left(\frac{\partial u}{\partial x} \omega_1 + \frac{\partial u}{\partial y} \omega_2 + \frac{\partial u}{\partial z} \omega_3 \right) dt \right\},$$

$$dy = \frac{ds}{\omega} \left\{ \omega_2 + \left(\frac{\partial v}{\partial x} \omega_1 + \frac{\partial v}{\partial y} \omega_2 + \frac{\partial v}{\partial z} \omega_3 \right) dt \right\},$$

$$dz = \frac{ds}{\omega} \left\{ \omega_3 + \left(\frac{\partial w}{\partial x} \omega_1 + \frac{\partial w}{\partial y} \omega_2 + \frac{\partial w}{\partial z} \omega_3 \right) dt \right\},$$

или, на основаніи уравненій (59, b):

$$\frac{dx'}{\omega_1 + d\omega_1} = \frac{dy'}{\omega_2 + d\omega_2} = \frac{dz'}{\omega_3 + d\omega_3} = \frac{ds}{\omega} \dots \dots \dots (61)$$

Но dx , dy , dz суть проекціи на оси координатъ разстоянія ds' точекъ A и B въ ихъ новомъ положеніи, съ другой стороны $\omega_1 + d\omega_1$, $\omega_2 + d\omega_2$, $\omega_3 + d\omega_3$ суть проекціи на тѣ же оси угловой скорости $\omega_1 = \omega + d\omega$ частицы A въ ея новомъ положеніи; отсюда заключаемъ, что если двѣ безконечно близкія точки жидкости въ какой-либо моментъ времени лежали на вихревой линіи, то въ слѣдующій моментъ, а слѣдовательно и вообще всегда, онѣ будутъ лежать на одной и той же вихревой линіи. Такъ какъ это вѣрно для произвольно взятыхъ точекъ, то отсюда и вытекаетъ *первая теорема Гельмгольца*:

Частицы жидкости, лежащія въ какой-либо моментъ времени на одной и той же вихревой линіи, двигаются, оставаясь на одной вихревой линіи. Понимать это надо такъ, что частицы, двигаясь, переходятъ одновременно съ одной вихревой линіи на другую представляемую интегралами уравненій (59).

На основаніи (60) и (59, a) можемъ написать:

$$\frac{ds}{\omega} = \frac{ds'}{\omega} \dots \dots \dots = c \dots \dots \dots (62)$$

т. е. разстояніе между двумя безконечно близкими точками на вихревой линіи измѣняется обратно-пропорціонально угловымъ скоростямъ вращенія.

23. Возьмемъ теперь вихревую трубку въ положеніи ея для момента t , и разобьемъ на элементы нормальными сѣченіями.

Элементы трубки будутъ мѣнять со временемъ свое положеніе и форму, но такъ какъ каждый элементъ состоитъ изъ точекъ и тѣхъ же точекъ жидкости, то объемы ихъ мѣняются не будутъ.

Обозначимъ черезъ F и ds площадь поперечнаго сѣченія трубки и длину элемента ея оси (ось—средняя вихревая линія трубки). Объемъ элемента трубки выразится произведеніемъ Fds . Такъ какъ объемъ этотъ со временемъ не мѣняется, то

$$Fds = C_2,$$

гдѣ C_2 постоянная для разсматриваемаго сѣченія трубки.

На основании (61) последнее уравнение может быть так переписано.

$$F\omega = C, \dots \dots \dots (63)$$

т. е. произведение площади поперечного сечения трубки, (продолжающей через эти же частицы) на угловую скорость со временем не меняется

Это вторая теорема Гельмгольца.

24. Возьмем уравнение (58):

$$\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} + \frac{\partial \omega_3}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (58)$$

Умножим это уравнение на элемент объема $dx dy dz$, и проинтегрировав полученный результат, для определенного момента времени, по какому либо объему, получим:

$$\iiint \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} + \frac{\partial \omega_3}{\partial z} \right) dx dy dz = 0$$

Разобьем на три интеграла и произведи одно интегрирование, найдем:

$$\int \int \omega_1 dy dz + \omega_2 dx dz + \omega_3 dx dy = 0;$$

но

$$dy dz = dS \cos(\omega, x), \quad dx dz = dS \cos(\omega, y), \quad dx dy = dS \cos(\omega, z),$$

где dS элемент поверхности, ограничивающей объем, по которому производится интегрирование, n — внешняя нормаль к ней; поэтому,

$$\int \int \left\{ \omega_1 \cos(\omega, x) + \omega_2 \cos(\omega, y) + \omega_3 \cos(\omega, z) \right\} dS = 0$$

или

$$\int \int \omega \cos(\omega, n) dS = 0.$$

Применим это уравнение к части силовой трубки, заключенной между двумя произвольными нормальными сечениями. Площадь первого сечения, где вихревая линия входит в трубку, обозначим через F_1 ; площадь второго сечения, где она выступает из нее, назовем через F_2 . Для всех точек боковой поверхности $\cos(\omega, n) = 0$.

Для первого сечения $dS = F_1$, $\cos(\omega, n) = -1$; для второго $dS = F_2$, $\cos(\omega, n) = 1$. Следовательно:

$$F_2 \omega_2 - F_1 \omega_1 = 0.$$

Отсюда вытекает, что *въ каждомъ данный моментъ произведе-
на и скорости поперечнаго сечения нити въ скорости вращения въ ось
всей нити одно и тоже.*

Это третья теорема Гельмгольца.

Выражение $K\omega$ называется *напряжениемъ вихря*.

Последнія двѣ теоремы показываютъ, что для вѣдѣхъ вѣдѣцъ,
расположенныхъ въ данный моментъ времени на какой либо вихревой
линии, напряженіе вихря во все время движенія остается неизмѣннымъ.

Три теоремы Гельмгольца были нами доказаны для случая не-
сжимаемой жидкости, ввиду простоты доказательства. Эти же теоремы
могутъ быть распространены и на сжимаемая жидкости, но ввиду
сложности доказательства мы здѣсь ихъ не приводимъ.

Вихревая трубка (сѣдовательно и нити) не могутъ начинаться
и кончатся внутри жидкости, а могутъ лишь идти отъ границы до
границы, или же образовывать замкнутые контуры.

Глава V.

Движеніе вязкихъ жидкостей.

25. Перейдемъ теперь къ разсмотрѣнію вязкихъ жидкостей. Изъ
основнаго опредѣленія жидкости, даннаго въ началѣ, мы видимъ, что
въ состояніи равновѣсія, касательныя напряжения, приложенія вязкимъ
жидкостямъ, не только себя проявляютъ, дѣйствіе ихъ должно обнару-
живаться лишь при движеніи жидкостей. Сѣдовательно, касатель-
ныя напряжения только быть функцией скорости точекъ жидкости,
функцией обращающейся въ нуль вмѣстѣ со скоростями.

Свойство вязкости жидкости называется иногда *внутреннимъ
трениемъ* ея. Это внутреннее треніе въ основѣ отичается отъ тренія
твердыхъ тѣлъ тѣмъ, что проявляется лишь въ движеніи, — т. е. *для
какихъ бы то ни было жидкостей (свѣдѣнительно и вязкихъ) тренія
покоя не существуетъ.*

Иными словами *съ возникновеніемъ въ жидкости касательнаго
напряженія (т. е. при вѣдѣцъ жидкости) необходимо нарушается ея
равновѣсіе.*

Подобно тому какъ это сделано для идеальныхъ жидкостей, де-
лаетъ себя выводъ дифференціальнаго уравненія движенія вязкой
жидкости. Для этого должна быть установлена связь между напряже-
ніями $\Delta_x, \Delta_y, \dots$ и скоростями въ какой либо точкѣ жидкости.
Связь эта можетъ быть дана на основаніи какихъ либо болѣе или
менѣе достовѣрныхъ гипотезъ, подтвержденныхъ опытомъ.

Ньютономъ первый установилъ основные эмпирические законы для силы внутреннего трения жидкостей. Изъ этихъ законовъ слѣдуетъ, что сила внутреннего трения:

1) прямо пропорциональна первой степени скорости относительнаго движенія частицъ,

2) прямо пропорциональна величинѣ поверхности соприкосновенія, вдоль которой происходитъ это относительное движеніе частицъ,

3) зависитъ отъ свойства жидкости,

4) не зависитъ отъ внутренняго давления жидкости.

Влияніе температуры на силу внутреннего трения Ньютономъ не касался.

Дальнѣйшіе изысканія сии, какъ съ Дюбуа, Геретнеръ, Лавраръ и главнѣе образомъ Пуазонъ и Пайега, сто силы внутреннего трения

5) уменьшаются съ возмашеніемъ температуры.

Наконецъ опыты некоторыхъ изыскателей доказали, что сила внутреннего трения

6) уменьшается съ увеличеніемъ давления, для некоторыхъ жидкостей возрастая тенить, скиншаръ, . . . и для другихъ убывая (вода, глицеринъ).

Главнымъ образомъ приходится считатьъ съ первыми четырема законами внутреннего трения, данными Ньютономъ.

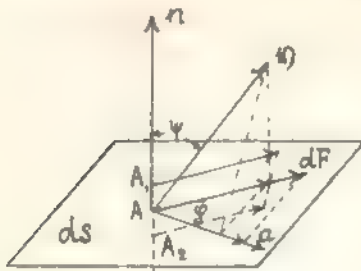
Навы въ 1822 г. первый ввелъ въ дифференціальныя уравненія движенія идеальной жидкости силы внутреннего трения, подчиняя ихъ вышеуказаннымъ четырема законамъ, и получилъ такимъ образомъ уравненія движенія вязкой жидкости. Къ выводу ихъ мы и приступимъ. Замѣтимъ, что условия сплошности движенія и зависимости между давленіемъ и плотностью остаются тѣми же.

Дѣйствіе вязкости выразится тѣмъ, что къ нормальному напряженію, дѣйствующему въ данной точкѣ пространства на элементарную площадку ds , произвольно расположенную въ жидкости z къ оси z — nds , если за положительное направленіе считать вышнюю нормаль къ разсматриваемой сторонѣ площадки, присоединяется нѣкоторое касательное напряженіе, дѣйствующее вдоль площадки въ направленіи относительной скорости и признавая вѣстичь, расположенныхъ съ обѣихъ сторонъ ея.

26 Найдемъ аналитическое выраженіе этого касательнаго напряженія.

1) Memoires de l'Academie des Sciences t. VI, p. 389. Navier, Memoire sur les lois du mouvement des fluides.

Возьмемъ изъ жидкости какую-либо площадку ds и на ней точку A (черт. 4). Пусть n будетъ нормаль въ этой точкѣ къ площадке, v —скорость въ той же точкѣ, ψ —уголъ между v и положительнымъ направлениемъ нормали. Выберемъ на нормали двѣ бесконечно-близкія точки A_1 и A_2 такъ,



Черт. 4.

чтобы $A_2A = AA_1 = \frac{dn}{2}$, лежація по обѣ стороны площадки.

Найдемъ теперь относительную скорость движенія вдоль площадки частицы A_1 по отношенію къ A_2 ; для этого мы должны составить тангенціальныя составляющія скоростей точекъ A_1 и A_2 и вычесть одну изъ другой. Тангенціальная составляющая скорости точки A_1 — v_{1t} будетъ:

$$v_{1t} = v \sin \psi + \frac{dn}{2} \frac{d \sin \psi}{dn} \dots \dots \dots$$

аналогично для точки A_2 имѣемъ:

$$v_{2t} = v \sin \psi - \frac{dn}{2} \frac{d \sin \psi}{dn} \dots \dots \dots$$

Некая относительная скорость получится вычитаніемъ одного выраженія изъ другого;

$$v'_t = \frac{d \sin \psi}{dn} dn + \dots \dots \dots$$

v'_t можно разсматривать какъ скорость относительнаго движенія частицъ жидкости, расположенныхъ въ плоскости параллельной нашему элементу и проходящей черезъ точку A_1 , по отношенію къ частицамъ, расположеннымъ въ такой же плоскости и проходящей черезъ точку A_2 . При этомъ мы предполагаемъ, что v'_t параллельна v_t , что при малости расстоянія A_1A_2 допустимо. Обозначая черезъ v_r относительную скорость, рассчитанную на единицу расстоянія для частицъ, расположенныхъ по обѣ стороны элементарной площадки и непосредственно на ней (лежащихъ сл. с. со стороны положительной нормали и ей противоположной стороны), принимая въ предѣлѣ $dn \rightarrow 0$, найдемъ:

$$v_r = \lim \frac{v'_t}{dn} = \frac{d \sin \psi}{dn} \dots \dots \dots (64)$$

или такъ

$$v_r = \frac{dv_t}{dn} \dots \dots \dots (64, a)$$

гдѣ v_t — составляющая скорости по элементу площадки.

Сила внутреннего трения, действующая на элементарной площадке ds со стороны частиц жидкости, лежащих на положительной стороне площадки на частицы, лежащая на отрицательной стороне может быть выражена по законам трения Ньютона так:

$$dF = \mu \frac{dv_t}{dn} ds. \quad (65)$$

Здесь μ называется *коэффициентом вязкости*, или *коэффициентом внутреннего трения жидкости*.

Возьмем на нашей площадке какое-либо направление a и найдем проекцию силы трения dF на это направление. Обозначая эту проекцию через dF_a , угол между a и v_t через φ , можем написать

$$dF_a = dF \cos \varphi = \mu \frac{dv_t}{dn} ds \cos \varphi = \mu \frac{dv_t \cos \varphi}{dn} ds,$$

замечая, что:

$$v_t \cos \varphi = v \cos(v, a),$$

находимъ:

$$dF_a = \mu \frac{d[v \cos(v, a)]}{dn} ds. \quad (65, a)$$

Мы видим, что μ есть не что иное, как коэффициент сдвига для жидкого тела.

Глава VI.

Связь между касательными напряжениями и деформациями.

27. Обратимся теперь къ уравнениямъ (11), перенесеннымъ въ такомъ видѣ:

$$\frac{du}{dt} = X + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right),$$

$$\frac{dv}{dt} = Y + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial Y_x}{\partial x} + \frac{\partial Y_y}{\partial y} + \frac{\partial Y_z}{\partial z} \right), \dots \dots \dots (11, a)$$

$$\frac{dw}{dt} = Z + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial Z_x}{\partial x} + \frac{\partial Z_y}{\partial y} + \frac{\partial Z_z}{\partial z} \right).$$

Посмотримъ, какъ выразятся для вязкой жидкости напряжения $X_x, X_y, \dots, Y_x, \dots$ черезъ величины, управляющія деформациями, т. е. черезъ u, v, w .

Касательныя напряжения:

$$X_y, Y_z, Z_x,$$

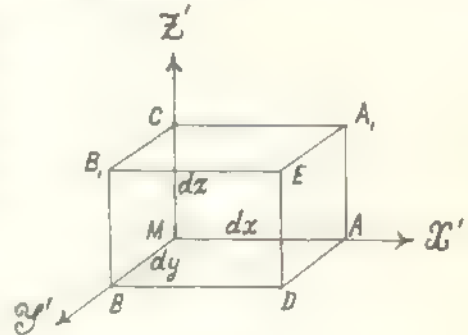
и соответственно равны имъ

$$Y_x, Z_y, X_z,$$

найдемъ ихъ величину на основании законовъ Ньютона. Для этого обратимся къ какому-нибудь элементарному параллелепипеду, которымъ мы пользовались при выводѣ уравненій (14) (черт. 5).

Напряжение X_y или равное ему Y_x получится, пользуясь формулой (65, а), исходя изъ слѣдующаго разсужденія: на площадку MCA_1 , равную по величинѣ $dx dz$, въ направленіи оси X дѣйствуетъ, на основаніи вышеуказанной формулы, касательная сила:

$$\mu \frac{\partial u}{\partial y} dx dz,$$



Черт. 5.

или напряжение

$$Y_x = \mu \frac{\partial u}{\partial y}$$

На томъ же основаніи, для площадки $M'CBV$, найдемъ въ направленіи оси Y напряжение

$$Y_x = \mu \frac{\partial u}{\partial y}$$

Но для всякаго касательнаго напряжения Y_x , какъ показано раньше, имѣется ему равное напряжение X_y , дѣйствующее на площадку MCA_1 въ направленіи оси X , поэтому искомое напряжение X_y представится въ такомъ видѣ:

$$X_y = X'_y + Y_x$$

или такъ:

$$X_y = Y_x = \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right)$$

Подобнымъ образомъ, для нахождения напряжения Y_z (или что тоже Z_y) рассмотримъ площадку $BMAD$ и MCA_1 . На первую, въ направленіи оси Y дѣйствуетъ касательное напряжение

$$Y_z = \mu \frac{\partial u}{\partial z},$$

на вторую, в направлении оси Z , касательное напряжение

$$Z_y = \mu \frac{\partial w}{\partial y}$$

Замечая, что $Z_y = Y_z$, касательные предыдущем случае, имеем:

$$Y_z = Y_z = Y_z$$

или

$$Y_z = Z_y = \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right).$$

Таким же способом, рассматривая площадки $BMDH$ и $BMC'B_1$, и касательные напряжения, действующие на них соответственно в направлениях осей X и Z , имеем:

$$Z_x = X_z = \mu \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right).$$

Итак для касательных напряжений, действующих на грани рассматриваемого параллелепипеда, имеем выражения

$$Y_z = Z_y = \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right),$$

$$X_z = Z_x = \mu \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right), \quad \dots \quad (86)$$

$$X_y = Y_x = \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right),$$

Обращаясь к обозначениям (49) и полагая

$$Y_z = Z_y = T_{yz}, \quad X_z = Z_x = T_{xz}, \quad X_y = Y_x = T_{xy}, \quad \dots \quad (87)$$

можем равенства (86) представить в таком виде:

$$T_{yz} = 2\mu p_z, \quad T_{xz} = 2\mu p_x, \quad T_{xy} = 2\mu p_y, \quad \dots \quad (88)$$

Нам нужно найти еще выражения для нормальных напряжений

$$X_x, Y_y, Z_z,$$

через деформации; но, как оказывается, для этой цели одного закона Ньютона недостаточно; необходимы более общие соображения из теории упругости, решающей этот вопрос в окончательном виде.

Зависимости между проекціями скоростей деформаций на оси двухъ системъ координатъ. Тоже для напряженій.

28 Введемъ предварительно некоторыя обозначенія. Пусть точки элемента жидкости, съ центромъ тяжести O , отнесены сперва къ прямоугольной системѣ координатъ X, Y, Z , а затѣмъ къ системѣ X', Y', Z' . Для нормальныхъ напряженій въ точкѣ O на координатныя плоскости въ первой системѣ введемъ обозначенія взаимно перпендикулярныхъ X_x, Y_y, Z_z :

$$N_x, N_y, N_z \dots \dots \dots (69)$$

а во второй системѣ:

$$N'_x, N'_y, N'_z \dots \dots \dots (69, a)$$

Точно также, на основаніи (68) примемъ обозначенія:

$$T_x, T_y, T_z, \text{ и } T'_x, T'_y, T'_z \dots \dots \dots (70)$$

Косинусы угловъ осей второй системы съ первой будутъ опредѣляться изъ слѣдующей таблички:

	X	Y	Z	
X'	l_x	m_x	n_x (71)
Y'	l_y	m_y	n_y	
Z'	l_z	m_z	n_z	

причемъ имѣютъ мѣсто слѣдующія шесть условий:

$$\begin{aligned}
 l_x^2 + m_x^2 + n_x^2 &= 1, & l_x l_y + m_x m_y + n_x n_y &= 0, \\
 l_y^2 + m_y^2 + n_y^2 &= 1, & l_y l_z + m_y m_z + n_y n_z &= 0, \dots \dots (72), \\
 l_z^2 + m_z^2 + n_z^2 &= 1, & l_x l_z + m_x m_z + n_x n_z &= 0.
 \end{aligned}$$

Координаты какой либо точки преобразуются по слѣдующимъ формуламъ:

$$\begin{aligned}
 x &= l_x x' + m_x y' + n_x z', \\
 y &= l_y x' + m_y y' + n_y z', \dots \dots \dots (73), \\
 z &= l_z x' + m_z y' + n_z z'.
 \end{aligned}$$

Для проекции скоростей на указанные оси имеем такая соотношения:

$$\begin{aligned} u &= l_x u' + l_y v' + l_z w' \\ v &= m_x u' + m_y v' + m_z w', \quad \dots, \dots, \dots, \quad (74) \\ w &= n_x u' + n_y v' + n_z w'. \end{aligned}$$

Замѣтимъ здѣсь, что для какой либо функции $f(x, y, z)$, мы можемъ написать:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x'} \frac{\partial x'}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y'} \frac{\partial y'}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial z'} \frac{\partial z'}{\partial x},$$

или, на основаніи (73), придемъ слѣдующая система частныхъ производныхъ по y и z :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} &= \frac{\partial f}{\partial x'} l_x + \frac{\partial f}{\partial y'} l_y + \frac{\partial f}{\partial z'} l_z, \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= \frac{\partial f}{\partial x'} m_x + \frac{\partial f}{\partial y'} m_y + \frac{\partial f}{\partial z'} m_z, \quad \dots, \dots, \dots, \quad (75) \\ \frac{\partial f}{\partial z} &= \frac{\partial f}{\partial x'} n_x + \frac{\partial f}{\partial y'} n_y + \frac{\partial f}{\partial z'} n_z \end{aligned}$$

Поэтому, пользуясь (74), найдемъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x} &= \frac{\partial u}{\partial x'} l_x + \frac{\partial v}{\partial x'} l_y + \frac{\partial w}{\partial x'} l_z = \frac{\partial u}{\partial y'} l_x l_y + \frac{\partial v}{\partial y'} l_x l_z \\ &= \frac{\partial u}{\partial y'} l_y l_z + \frac{\partial u'}{\partial z'} l_x l_z + \frac{\partial v'}{\partial z'} l_y l_z + \frac{\partial w'}{\partial z'} l_x \end{aligned}$$

Аналогичныя выраженія мы получимъ для $\frac{\partial v}{\partial y}$ и $\frac{\partial w}{\partial z}$. Дѣлая приведеніе подобныхъ членовъ и обращаясь къ обозначеніямъ (49), можемъ написать:

$$\begin{aligned} a &= a l_x^2 + b l_y^2 + c l_z^2 - 2p_1 l_y l_z - 2p_2 l_x l_z - 2p_3 l_x l_y, \\ b &= a m_x^2 + b m_y^2 + c m_z^2 + 2p_1 m_y m_z - 2p_2 m_x m_z - 2p_3 m_x m_y, \quad (76) \\ c &= a n_x^2 + b n_y^2 + c n_z^2 - 2p_1 n_y n_z + 2p_2 m_x n_z - 2p_3 n_y n_y. \end{aligned}$$

Подобнымъ образомъ можно дифференцировать уравненія (74) и сложивъ получить выраженія для p_1, p_2 и p_3 . Если простѣе передѣлать найдемъ:

$$\begin{aligned} p_1 &= a m_x n_x + b m_y n_y + c m_z n_z + p_3 (m_y n_z - m_z n_y) + p_2 (m_x n_z + m_z n_x) + \\ &\quad + p_3' (m_x n_y + m_y n_x), \\ p_2 &= a l_x n_x + b l_y n_y + c l_z n_z - p_1 (l_y n_z - l_z n_y) - p_3 (l_x n_z + l_z n_x) + \\ &\quad + p_3' (l_x n_y + l_y n_x), \quad \dots, \dots, \dots, \quad (77) \\ p_3 &= a l_x m_x + b l_y m_y + c l_z m_z - p_1 (l_y m_z - l_z m_y) - p_2 (l_x m_z - l_z m_x) + \\ &\quad + p_3' (l_x m_y + l_y m_x). \end{aligned}$$

Формулы (76) и (77) представляют весьма важные зависимости между скоростями деформации по отношению к какому либо двум системъ координатъ,

Для получения зависимостей a, b, c, p, p', p'' отъ a, b, c, p, p', p'' достаточно въ (71) горизонтальныя строчки косинусовъ замѣнить вертикальными и на основаннн этой подстановки замѣнить косинусы въ (76) и (77), переставивъ знаки у вышеуказанныхъ скоростей деформаций.

Складывая равенства (76), и пользуясь зависимостями (72), найдемъ:

$$a - b - c = a' - b' - c', \dots \dots \dots (78)$$

или, на основаннн обозначеннй (49):

$$\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial w'}{\partial x'} + \frac{\partial v'}{\partial y'} + \frac{\partial u'}{\partial z'}, \dots \dots \dots (78,a)$$

что представляетъ собой инвариантную зависимость, имѣющую, на основаннн (57), вполне определенное физическое толкованіе, скорость объемнаго расширения въ какой либо точкѣ сплошно-деформирующагося тѣла не зависитъ отъ системы координатъ къ которой отнесена частица тѣла въ этой точкѣ.

29 Пойдемъ теперь зависимости, между напряжениями $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$ и $N'_x, N'_y, N'_z, T'_x, T'_y, T'_z$.

Проекци на оси X, Y, Z' напряжения на площадку, лежащую въ плоскости YOZ , на основаннн выраженнй (6), пользуясь (71), будутъ:

$$\begin{aligned} X' &= N'_x l_x + T'_z l_y + T'_y l_z, \\ Y &= T'_z l_x + N'_y l_y + T'_x l_z, \dots \dots \dots (79) \\ Z &= T'_y l_x + T'_x l_y + N'_z l_z \end{aligned}$$

Для получения N'_x , т. е. проекци этого напряжения на ось X , нужно полученныя выраженія помножить соответственно на l_x, l_y, l_z и сложить; найдемъ:

$$N_x = N'_x l_x + N'_y l_y + N'_z l_z + 2T'_z l_x l_y + 2T'_y l_x l_z + 2T'_x l_y l_z.$$

Подобнымъ образомъ для нахождения проекци того же напряжения на ось Y , т. е. T'_z нужно выраженнй (79) помножить соответственно на m_x, m_y, m_z и сложить, помножая, наконецъ, тѣ же выраженія на n_x, n_y, n_z и складывая найдемъ T'_y . Такимъ образомъ имѣемъ:

$$\begin{aligned} T'_z &= N'_x l_x m_x + N'_y l_y m_y + N'_z l_z m_z + T'_x (l_z m_y + l_y m_z) + \\ &+ T'_y (l_z m_x + l_x m_z) + T'_z (l_x m_y + l_y m_x), \end{aligned}$$

$$T_{yy} = N_x l_x n_y + N_y l_y n_y - N_z l_z n_z - T_x (l_z n_y - l_y n_z) + T_y (l_x n_z + l_z n_x) + T_z (l_x n_y + l_y n_x).$$

Примѣняя тѣ же соображенія къ напряжениямъ, существующимъ на площадкѣ XOZ и YOZ, можемъ въ результатѣ дать слѣдующія шесть зависимостей между произвольными напряжениями въ оси X, Y, Z и X', Y', Z':

$$\begin{aligned} N_x &= N_x l_x^2 + N_y l_y^2 + N_z l_z^2 + 2T_x l_x l_y - 2T_y l_x l_z - 2T_z l_y l_z, \\ N_y &= N_x m_x^2 + N_y m_y^2 + N_z m_z^2 + 2T_x m_x m_y - 2T_y m_x m_z + 2T_z m_y m_z, \\ N_z &= N_x n_x^2 + N_y n_y^2 + N_z n_z^2 - 2T_x n_x n_y - 2T_y n_y n_z + 2T_z n_x n_z, \end{aligned} \tag{80}$$

$$T_x = N_x m_x n_x + N_y m_y n_y + N_z m_z n_z + T_x (m_y n_z - m_z n_y) + T_y (m_z n_x + m_x n_z) + T_z (m_x n_y - m_y n_x),$$

$$T_y = N_x l_x n_x + N_y l_y n_y + N_z l_z n_z - T_x (l_z n_y - l_y n_z) - T_y (l_x n_z - l_z n_x) + T_z (l_x n_y + l_y n_x),$$

$$T_z = N_x l_x m_x + N_y l_y m_y + N_z l_z m_z - T_x (l_z m_y - l_y m_z - T_y (l_z m_x + l_x m_z) + T_z (l_x m_y + l_y m_y).$$

Зависимости $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$, отъ $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$, находятся также какъ и зависимости a, b, \dots отъ a, b, \dots и т. д.

Складывая первыя три зависимости изъ (80), на основаніи (72), можемъ написать:

$$N_x + N_y + N_z = N_x + N_y + N_z, \dots \tag{81}$$

г. е. сумма нормальныхъ напряженій на три взаимно перпендикулярныя площадки въ какой-либо точкѣ сплошно-деформирующаго тѣла, не зависитъ отъ ихъ положенія въ пространствѣ.

Связь между напряжениями и деформациями.

30 Для установленія зависимости напряженія отъ деформации приходится прибѣгнуть къ какой-либо гипотезѣ. Этой гипотезой является обобщеніе закона Гюка, утверждающаго что

для всякой сплошно-деформирующейся среды, въ которой внешнія силы производятъ безконечно малыя деформации, напряжения пропорціональны деформациямъ.

Обобщая, мы принимаемъ, что при тѣхъ же условіяхъ, напряжения суть линейныя функции шести деформации по осамъ $add, bdt, cdt, p'dt, p'dt, p'dt$

Для жидкостей, какъ видимъ, эти деформации пропорциональны скоростямъ деформаций; поэтому первая могутъ быть замѣнены вторыми. Кроме того, нормальныя напряжения N_x, N_y, N_z должны имѣть видъ:

$$\begin{aligned} N_x &= -p + F_1, & T_x &= \Theta_1, \\ N_y &= -p + F_2, & T_y &= \Theta_2, & \dots \dots \dots (82) \\ N_z &= -p + F_3, & T_z &= \Theta_3, \end{aligned}$$

гдѣ p — некоторая функция координатъ и времени, а $F_1, F_2, F_3, \Theta_1, \Theta_2, \Theta_3$ однородныя линейныя функции шести скоростей деформации.

Дѣйствительно, выражения для нормальныхъ напряженій должны имѣть видъ, применимый для всѣхъ частныхъ случаевъ покоя и движенія. Для состоянія покоя скорости деформации обращаются вмѣстѣ съ скоростями въ нуль, а нормальныя напряжения N_x, N_y, N_z обращаются въ гидростатическое давленіе въ данной точкѣ. Касательныя напряжения T_x, T_y, T_z для покоя должны быть нулями.

Этимъ условиямъ выраженія (82) удовлетворяютъ, поэтому шесть напряженій въ данной точкѣ жидкости могутъ быть выражены черезъ шесть скоростей деформации a, b, c, p_1, p_2, p_3 такъ:

$$\begin{aligned} N_x &= -p + A_{11}a + A_{12}b + A_{13}c + A_{14}p_1 + A_{15}p_2 + A_{16}p_3, \\ N_y &= -p + A_{21}a + A_{22}b + A_{23}c + A_{24}p_1 + A_{25}p_2 + A_{26}p_3, \\ N_z &= -p + A_{31}a + A_{32}b + A_{33}c + A_{34}p_1 + A_{35}p_2 + A_{36}p_3, \\ T_x &= A_{41}a + A_{42}b + A_{43}c + A_{44}p_1 + A_{45}p_2 + A_{46}p_3, \\ T_y &= A_{51}a + A_{52}b + A_{53}c + A_{54}p_1 + A_{55}p_2 + A_{56}p_3, \\ T_z &= A_{61}a + A_{62}b + A_{63}c + A_{64}p_1 + A_{65}p_2 + A_{66}p_3. \end{aligned} \dots \dots (83)$$

Мы видимъ, что въ написанныя зависимости вошли 36 коэффициентовъ, называемыхъ коэффициентами упругости въ данной точкѣ упругаго тѣла (въ нашемъ случаѣ жидкости).

Если коэффициенты A суть числа постоянныя, не зависящія отъ координатъ точекъ тѣла, то тѣло называется *однороднымъ*.

Для разныхъ частныхъ случаевъ число коэффициентовъ упругости можетъ быть и меньше.

Имѣя зависимости (83), мы можемъ найти связь между напряжениями и деформациями для любой системы прямоугольныхъ координатъ въ данной точкѣ тѣла. Для этого помощью зависимостей (76), (77) и (80) исключаемъ изъ (83) $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z, a, b, c, p_1, p_2, p_3$. Изъ полученной системы шести уравненій первой степени относительно $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$ эти напряжения опредѣляются какъ

линейныя функции деформации a, b, c, p_1, p_2, p_3 . Коэффициенты въ этихъ новыхъ линейныхъ функцияхъ будутъ отличаться отъ коэффициентовъ въ (83), въ выраженіяхъ же для N_x, N_y, N_z , какъ легко показать, появятся члены $-p$. Другими словами въ общемъ случаѣ коэффициенты упругости зависятъ отъ направленій осей деформации (осей координатной системы), т. е. упругія свойства тѣла въ данной точкѣ различны въ разныхъ направленіяхъ. Такія тѣла называются *анизотропными*.

Въ отличие отъ анизотропныхъ тѣлъ, *изотропными* называются тѣла въ которыхъ упругія свойства въ данной точкѣ одинаковы по всѣмъ направленіямъ.

Аналитическимъ условиемъ изотропии будетъ независимость коэффициентовъ T отъ координатной системы, т. е. инвариантность формулы (83). Для этого случая неволе коэффициентовъ получается замечательно меньше, такъ какъ между ними устанавливаются зависимости, получающіяся сравненіемъ новыхъ коэффициентовъ съ прежними.

Рѣшеніе вопроса въ общемъ видѣ черезъурѣ, громоздко, указанная зависимость выдѣлится цѣлостно и въ некоторыхъ частныхъ расположеніяхъ новой координатной системы X', Y', Z' по отношенію къ прежней X, Y, Z .

Положимъ, что ось X' прямо противоположна оси X , а оси Y' и Z' совпадаютъ съ осями Y и Z .

Для этого случая косинусы въ (71) примутъ слѣдующія частныя значенія:

$$l_1 = -1, m_1 = 0, n_1 = 0, l_2 = 0, m_2 = 1, n_2 = 0; l_3 = 0, m_3 = 0, n_3 = 1.$$

Изъ зависимостей (76), (77) и (80) найдемъ:

$$a = a', b = b', c = c'; p_1 = p'_1, p_2 = -p'_2, p_3 = -p'_3;$$

$$N_x = N'_x, N_y = N'_y, N_z = N'_z; T_x = T'_x, T_y = -T'_y, T_z = -T'_z.$$

Подставляя въ (83) эти значенія, получимъ двѣ ихъ инвариантности слѣдующія условія:

$$\begin{aligned} A_{11} = A_{22} = A_{33} = A_{44} = A_{55} = A_{66} = A_{77} = A_{88} = A_{99} = A_{100} = A_{111} = A_{222} = A_{333} = A_{444} = A_{555} = A_{666} = A_{777} = A_{888} = A_{999} = \\ = A_{1111} = A_{2222} = A_{3333} = A_{4444} = A_{5555} = A_{6666} = A_{7777} = A_{8888} = A_{9999} = 0, \dots \dots \dots \end{aligned} \quad (84).$$

Если принять, что ось Y' прямо противоположна Y , а оси X' и Z' совпадаютъ съ осями X и Z , то для вышеприведенныхъ девяти косинусовъ получимъ значенія:

$$l_1 = 1, m_1 = 0, n_1 = 0, l_2 = 0, m_2 = -1, n_2 = 0, l_3 = 0, m_3 = 0, n_3 = 1,$$

а потому

$$a = a, b = b, c = c, p_1 = -p, p_2 = p, p_3 = p;$$

$$N_x = N_x, N_y = N_y, N_z = N_z, T_x = -T_x, T_y = T_y, T_z = -T_z.$$

Подстановка вь (83) даётъ условия инвариантности слѣдующя для действительныхъ условий:

$$A_{14} = A_{24} = A_{34} = A_{41} = A_{15} = A_{43} = A_{53} = A_{65} = 0, \dots (84,a)$$

Если ось Y' совпадаетъ съ осью Z , ось Z' съ осью Y и ось X' съ осью X , то косинусы получаютъ слѣдующя значенія:

$$l_1 = 1, m_1 = 0, n_1 = 0; l_y = 0, m_y = 0, n_y = 1; l_z = 0, m_z = 1, n_z = 0,$$

откуда

$$a = a, b = c, c = b; p_1 = p, p_2 = p, p_3 = p.$$

$$N_x = N_x, N_y = N_z, N_z = N_y; T_x = T_x, T_y = T_z, T_z = T_y.$$

Подставляя эти значенія вь (83), получимъ условия инвариантности слѣдующими:

$$A_{12} = A_{13}, A_{21} = A_{31}, A_{22} = A_{33}, A_{23} = A_{32}, A_{55} = A_{66}, \dots (84,b)$$

Примемъ наконецъ, что ось X' совпадаетъ съ осью Z , ось Z' съ осью X , а ось Y' съ осью Y . Въ такомъ случаѣ для косинусовъ получаютъ такія значенія:

$$l_x = 0, m_x = 0, n_x = 1; l_y = 0, m_y = 1, n_y = 0; l_z = 1, m_z = 0, n_z = 0.$$

Слѣдовательно:

$$a = c, b = b, c = a; p_1 = p, p_2 = p, p_3 = p.$$

$$N_x = N_z, N_y = N_y, N_z = N_x, T_x = T_z, T_y = T_y, T_z = T_x.$$

Подстановка вь (83) даётъ, наконецъ, условия инвариантности слѣдующими:

$$A_{11} = A_{33}, A_{12} = A_{21}, A_{13} = A_{31}, A_{22} = A_{33}, A_{23} = A_{32}, A_{44} = A_{66}, \dots (84,c)$$

Связя условия (84), (84,a), (84,b), (84,c), найдемъ что

$$A_{11} = A_{33} = A_{33} = A,$$

$$A_{12} = A_{13} = A_{21} = A_{23} = A_{31} = A_{32} = B, \dots (85)$$

$$A_{44} = A_{66} = A_{66} = C,$$

гдѣ A — вѣ коэффицентъ упругости стержня для однороднаго деформированія вѣла къ грѣбу. Зависимости (85) переищислятся такъ:

$$\begin{aligned} N_x &= -p + Aa + B(b + c), \\ N_y &= -p + Ab + B(a + c), \\ N_z &= -p + Ac + B(a + b), \\ T_x &= Cp_1, T_y = Cp_2, T_z = Cp_3 \end{aligned} \dots (86)$$

Полученныя выражения для шести напряженій показываютъ, что нормальныя напряжения зависятъ лишь отъ коэффициентовъ скоростей удлиненія по координатнымъ осямъ, а тангенціальныя напряжения—отъ коэффициентовъ скоростей перекашивания угловъ между ними.

Кромѣ того, для главныхъ осей деформации, для которыхъ

$$p_1 = p_2 = p_3 = 0,$$

и

$$T_1 = T_2 = T_3 = 0,$$

т. е. въ *однородномъ изотропномъ тѣлѣ въ нашемъ случаѣ жесткости*) главныя оси деформации совпадаютъ съ главными осями напряженій.

Нѣкоторые авторы*) принимаютъ это строго какъ одну изъ гипотезъ, опредѣляющихъ однородное изотропное тѣло; между тѣмъ данныя выше данныя показываютъ, что оно есть аналитическое следствие инвариантности выраженій (83) при преобразованіяхъ по формуламъ (76), (77), (80).

Сравнивая съ (68), можемъ положить:

$$c = 2\mu.$$

Мы видимъ, что гипотеза Ньютона и позитивная гипотеза даютъ для касательныхъ напряженій въ изотропномъ тѣлѣ одни и тѣже выраженія.

Здѣсь будетъ уместно обратить вниманіе на структуру коэффициента внутренняго тренія μ . Дѣло въ томъ, что основная формула (65)

$$dF = \mu \frac{dc_i}{dn} ds, \dots \dots \dots (65),$$

изъ которой получена формула (65a), а изъ нея и основныя выраженія для касательныхъ напряженій (66) по своему построению прямо не соответствуютъ гипотезѣ Ньютона; по этой гипотезѣ *качественно* дѣйствующее на элементарную площадку ds , то жло бѣтъ

*) См. M. Biotin, *Leçons sur le calcul des probabilités et des gaz* Paris, 1907, стр. 28, § 23.
С. П. Тихомировъ, *Курсъ теоріи упругости* Грессъ, Кіевъ, 1909, стр. 52, 53, § 14.
Beranek Lamb, *Lehrbuch der Hydrodynamik* Deutsch von A. Kundt, Leipzig, 1907, стр. 659, § 312.
G. Kirchhoff, *Vorlesungen über mathematische Physik* Leipzig, 1877, стр. 121, § 7.
Г. Сусловъ, *Теорія колебаній и звука*, томъ 3, Кіевъ, 1900, стр. 184, § 156.

пропорционально ds и относительной скорости dv_t бесконечно близких частиц A_1 и A_2 (черт. 4 стр. 38), т. е.

$$dF = \mu' dv_t ds,$$

а напряжение в точке A на рассматриваемую площадку будет:

$$F_s = \frac{dF}{ds} = \mu' dv_t.$$

Напряжение F_s для вязкой жидкости должно быть величиной конечной, а так как dv_t в сплошном, непрерывном движении есть величина бесконечно малая (стремящаяся в пределе к нулю), то μ' получается бесконечно большой величиной, утрачивающей физический смысл. Поэтому мы переносим F_s в таком виде:

$$F_s = \mu' \frac{dv_t}{dn},$$

где dn бесконечно малая величина (элемент нормали); здесь уже dv_t конечная величина, а $\mu' dn$ — произведение бесконечно большой на бесконечно малую величину должно обратиться в конечную величину μ , т. е.

$$\mu' dn = \mu$$

Мы видим, что введенный таким образом коэффициент μ дает возможность утверждать, что выражение (65) для касательного усилия соответствует гипотезе Ньютона о внутреннем трении жидкости *).

Выражения (80) могут быть переписаны в таком виде:

$$\begin{aligned} N_x &= -p + A(a + b + c) + (A - B)a, \\ N_y &= -p + A(a + b + c) + (A - B)b, \quad \dots \dots (86, a) \\ N_z &= -p + A(b + b + c) + (A - B)c, \\ T_x &= 2\mu v, \quad T_y = 2\mu v, \quad T_z = 2\mu v. \end{aligned}$$

Коэффициент A , считается, и некоторыми авторами, вторым коэффициентом вязкости. Он характеризует собой явления, сопровождающая деформацию сжатия и расширения; и требует чтобы $\theta > 0$.

32. Между коэффициентами A , B и μ может быть установлена еще одна зависимость, исходя из следующих соображений:

* См. O. E. Meyer, Crelle's Journal. T. 59, стр. 229, 1861 г.

Возьмемъ, напримеръ, выражение для N_x . Если пожелаемъ выразить N_x черезъ скорости деформации по осямъ X , Y , Z , т. е. черезъ a' , b' , c' , p_1 , p_2 , p_3 , то это можетъ быть сдѣлано двоякимъ путемъ. Можно въ (86, a) вмѣсто a , b , c , подставить ихъ выражения изъ (76), получимъ:

$$N_x = -p \cdot A(a + b + c) + (A - B)(al_1^2 + bl_2^2 + cl_3^2) + 2(A - B)(p_1 l_1 l_2 + p_2 l_2 l_3 + p_3 l_3 l_1).$$

Съ другой стороны, пользуясь зависимостями (80) и подставляя въ нихъ N_x , N_y и т. д. изъ (86, a) (замѣнивъ соответственно a , b и т. д. на a' , b' и т. д.), найдемъ:

$$N_x = -p + A(a + b + c) + (A - B)(al_1^2 + bl_2^2 + cl_3^2) - 4\mu p_1 l_1 l_2 - p_2 l_1 l_2 - p_3 l_1 l_2.$$

Такъ какъ эти выраженія для N_x должны быть тождественны, то

$$A - B = 2\mu \dots \dots \dots (87)$$

На основаніи этого, замѣняя A черезъ μ , напишемъ:

$$\begin{aligned} N_x &= -p + \lambda(a + b + c) + 2\mu a, \\ N_y &= -p + \lambda(a + b + c) + 2\mu b, \dots \dots \dots (88) \\ N_z &= -p + \lambda(a + b + c) + 2\mu c, \\ T_x &= 2\mu p_1, \quad T_y = 2\mu p_2, \quad T_z = 2\mu p_3. \end{aligned}$$

Для несжимаемой жидкости, на основаніи (17, b), (49) и (57) имѣемъ:

$$\theta = a + b + c = 0,$$

или

$$\begin{aligned} N_x &= -p + 2\mu \frac{\partial w}{\partial x}, & T_x &= \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} \right), \\ N_y &= -p + 2\mu \frac{\partial w}{\partial y}, & T_y &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right), \dots \dots \dots (88, a) \\ N_z &= -p + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z}, & T_z &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right). \end{aligned}$$

Мы видим, что напряжения въ вязкой, изотропной, элнородной и несжимаемой жидкости зависят отъ него лишь коэффициента внутреннего тренія μ .

Но и для сжимаемой жидкости между тѣмъ зависимость между λ и μ , и такимъ образомъ исключить λ изъ выраженій (88)

Для этого воспользуемся гипотезой *Stokes* ^{*)}, предположивъ имъ для упругихъ жидкостей, но выраженной въ несколько иной формѣ. Она состоитъ въ слѣдующемъ:

Если вязкая, циркуляя, изотропная, однородная жидкость расширяется или сжимается равномерно, то во всѣхъ точкахъ ея нормальныя напряжения на площадку подчиняются законамъ гидростатики, т. е. равны между собой и равны давленію p .

Обращаемся теперь къ зависимостямъ (88), и замѣчая, что для равномерной деформации

$$a = b = c,$$

кромѣ того, по предположенію,

$$N_x = N_y = N_z = -p,$$

найдемъ изъ (88), что

$$3\lambda + 2\mu = 0, \text{ или } \lambda = -\frac{2}{3}\mu.$$

Откуда, пользуясь обозначеніями (57) и (49):

$$\begin{aligned} N_x &= -p - \frac{2}{3}\mu\theta = 2\mu \frac{\partial u}{\partial x}, \\ N_y &= -p - \frac{2}{3}\mu\theta = 2\mu \frac{\partial v}{\partial y}, \\ N_z &= -p - \frac{2}{3}\mu\theta = 2\mu \frac{\partial w}{\partial z}, \\ &\dots \dots \dots (88,b) \\ T_x &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} \right), \\ T_y &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right), \\ T_z &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) \end{aligned}$$

^{*)} См Stokes, On the theories of the internal friction of fluids in motion and of the equilibrium and motion of elastic solids Math and Phys. Papers by Stokes. T. 1, стр. 87.

Для (88, a) и для последних зависимостей находимъ:

$$N_x + N_y + N_z = -3p \dots \dots \dots (89)$$

т. е. Давленіе $-p$ есть среднее арифметическое изъ нормальныхъ напряженій на три взаимно перпендикулярныхъ площадки.

Это вообще вѣрно для несжимаемыхъ жидкостей, а для сжимаемыхъ—въ предположеніи гипотезы Стокса.

Глава VII.

Дифференціальныя уравненія движенія вязкой жидкости.

Условія на границахъ.

33. На основаніи полученныхъ въ предыдущей главѣ выраженій для напряженій, дѣствующихъ на грани элементарнаго параллелепипеда, мы можемъ написать дифференціальныя уравненія движенія вязкой жидкости.

Для этого въ общія уравненія (14, a), пользуясь обозначеніями (66) и (67), подставляемъ вмѣсто X_x , X_y и т. д. ихъ выраженія изъ (88), причѣмъ величинамъ a , b и т. д. даемъ ихъ значенія (49).

Такимъ образомъ первое уравненіе приметъ слѣдующій видъ.

$$\begin{aligned} \frac{du}{dt} = X + \frac{1}{\rho} \left(-\frac{\partial p}{\partial x} + \lambda \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right) \\ + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} \right) - \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} - \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial z} \right) \end{aligned}$$

Легко замѣнить, что последнее уравненіе можетъ быть такъ переписано:

$$\frac{du}{dt} = X + \frac{1}{\rho} \left(-\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \right)$$

или, пользуясь (57):

$$\frac{du}{dt} = X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 u,$$

гдѣ Δ^2 извѣстный символъ Лагранжа:

$$\Delta^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

Аналогичные результаты мы получим для двух других уравнений. Поэтому, на основании (14), дифференциальные уравнения движения вязкой жидкости напишутся так:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} - X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial x} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 u \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial y} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 v, \quad (90) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial z} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 w \end{aligned}$$

Возвращаясь к гидротель Стокса, по которому

$$\theta = - \frac{1}{3} \mu \Delta^2 \theta$$

можем наши уравнения представить в виде

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{3} \frac{\mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial x} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 u, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{3} \frac{\mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial y} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 v, \quad (90, a) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{1}{3} \frac{\mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial z} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 w \end{aligned}$$

Для несжимаемых жидкостей, т. е. при условии

$$\theta = 0,$$

получим:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 u, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 v, \quad (90, b) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{\mu}{\rho} \Delta^2 w. \end{aligned}$$

Мы видим, что в двух последних случаях коэффициент вязкости μ не входит прямо, а в виде $\frac{\mu}{\rho}$. Обозначая

$$\frac{\mu}{\rho} = k, \dots \dots \dots (91)$$

будем в дальнейшем пользоваться этим коэффициентом. По Максвеллу k называется *кинематическим коэффициентом вязкости* или *кинематическим коэффициентом внутреннего трения*.

Заметим здесь, что уравнения в виде (90,а) и (90,б) найдены впервые Стоксом и даны имъ въ статьѣ, указанной въ предыдущемъ параграфѣ.

Сравнивая уравнения (18) съ уравнениями (90) можемъ сказать, что сжимаемость и вязкость вводятъ въ дифференциальныя уравнения движения идеальной жидкости возмущающія силы на единицу массы. Сжимаемость даетъ силу, производя которой на оси координатъ будутъ:

$$\frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \Theta}{\partial x}, \quad \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \Theta}{\partial y}, \quad \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} \frac{\partial \Theta}{\partial z}, \quad \dots \quad (92)$$

а составляющія по этимъ координатъ силы отъ вязкости имѣютъ видъ:

$$k\Delta^2 u, \quad k\Delta^2 v, \quad k\Delta^2 w \dots \quad (93)$$

Для несжимаемой жидкости, т. е. при $\Theta = 0$, составляющими возмущающей силы на единицу массы будутъ лишь возмущающія силы.

34. Уравнениямъ движения вязкой сжимаемой жидкости (90) легко придать видъ (90,б), соответствующий случаю несжимаемой жидкости, вводя функцию P_1 , гдѣ:

$$P_1 = p - (\lambda + \mu) \Theta; \quad \dots \quad (94)$$

получимъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} - X &= \frac{1}{\rho} \frac{\partial P_1}{\partial x} + k\Delta^2 u, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} - Y &= \frac{1}{\rho} \frac{\partial P_1}{\partial y} + k\Delta^2 v, \dots \quad (90,с) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} - Z &= \frac{1}{\rho} \frac{\partial P_1}{\partial z} + k\Delta^2 w \end{aligned}$$

Для несжимаемой жидкости мы имѣли, на основании (19), что

$$\rho = f(p), \quad \dots \quad (19)$$

откуда

$$\rho = \rho(p),$$

приведя эти условия плотности (17,а) въ видъ:

$$\frac{d\rho}{dt} + \rho \Theta = 0,$$

или

$$\frac{d \log \rho}{dt} + \Theta = 0, \quad \dots \quad (17,а)$$

и подставляя въ (94), найдемъ:

$$P_1 = \varphi(p) + (\lambda + \mu) \frac{d \log \rho}{dt} \dots \quad (95)$$

Из этого дифференциального уравнения получается зависимость

$$\rho = f_1(P_1, t), \dots \dots \dots (96)$$

аналогичная зависимости (19).

P можно назвать *обобщенным давлением*.

Обращаемъ здѣсь внимание еще на одно обстоятельство. Въ самомъ началѣ ст. I, § 1) было дано опредѣленіе идеальной жидкости, причемъ ей было приписано свойство несжимаемости, т. е. $\rho = const$. Въ главѣ II, § 8 даны выводи дифференциальныхъ уравненій движенья такихъ жидкостей (18), причемъ тамъ указывается, что для сжимаемыхъ жидкостей оно вѣдущее имѣетъ мѣсто также уравненія, но съ введеніемъ добавочнаго условія:

$$\rho = f(p).$$

Мы видимъ, что идеальная жидкость можетъ быть характеризована свойствами:

$$\mu = 0, \quad \theta = 0;$$

и дѣйствительно, при этихъ предположеніяхъ, уравненія (90) прямо переходятъ въ уравненія (18).

Это не имѣетъ мѣста для сжимаемыхъ не вязкихъ жидкостей. Для нихъ имѣемъ лишь

$$\mu = 0.$$

Въ этомъ предположеніи уравненія (90) переписуются такъ.

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} &= X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial (p - \lambda \theta)}{\partial x}, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} &= Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial (p - \lambda \theta)}{\partial y} \dots (90, d) \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial (p - \lambda \theta)}{\partial z}. \end{aligned}$$

Такимъ образомъ вмѣсто p въ уравненіяхъ (18) стоитъ функция p_1 , гдѣ

$$p_1 = p - \lambda \theta, \dots \dots \dots (97)$$

причемъ p_1 и будетъ гидродинамическимъ давленіемъ въ томъ смыслѣ въ какомъ оно разсматривалось въ главахъ I и II.

Полученный результатъ объясняется тѣмъ, что для послѣдняго случая p , *возмещающа въ уравненія (90) не есть давленіе въ физическомъ смыслѣ, которое можетъ быть измерено соответствующими приборами, а есть аналитическая функція, введенная нами для возможности непрерывнаго перехода отъ уравненій гидростатики къ уравненіямъ гидродинамики.*

Въ вязкой жидкости, брѣшь она сжимаема или несжимаема, на основании (88), она дѣлится на три взаимно-перпендикулярныя и независимыя, при одинаковой жидкости, различныя. Если же жидкость невязкая, т. е. $\mu = 0$, то изъ тѣхъ же выражений вытекаетъ, что эти давления становятся равными между собой и приносятся къ выражению (97).

Если бы между коэффициентами λ и μ существовала зависимость такого свойства, что при $\mu = 0$ и $\lambda = 0$, то вязкая несжимаемая или сжимаемая жидкости имѣли бы, въ этомъ случаѣ, для $\mu = 0$, изъ (88) имѣли бы:

$$N_x = N_y = N_z = -p,$$

т. е. p было бы истиннымъ давлениемъ.

Такой случай представляетъ гипотеза Стокса, о которой сказано выше (§ 32). Дифференциально, уравнения (90a) прямо переходятъ въ уравнения (18) положивъ $\mu = 0$, независимо отъ того сжимаема ли жидкость или нѣтъ.

35 Для окончательнаго рѣшенія вопроса о движении вязкой жидкости, къ полученнымъ выше дифференциальнымъ уравнениямъ должны быть прибавлены условія на границахъ и начальныя условія, подобно тому какъ это сдѣлано въ § 12, гл. II для идеальныхъ жидкостей.

Общее кинематическое условіе, выражающее невозможность протеканія жидкости черезъ твердыя границы, останется тѣмъ же, т. е.

$$(u - u_1) \frac{\partial f}{\partial x} + (v - v_1) \frac{\partial f}{\partial y} + (w - w_1) \frac{\partial f}{\partial z} = 0 \quad \dots (39)$$

гдѣ

$$f(x, y, z, t) = 0 \quad \dots \dots \dots (36)$$

есть уравненія стѣны и въ подвижныхъ границахъ.

По кромѣ этого, для вязкихъ жидкостей, должны быть введены еще и динамическія условія.

Во первыхъ, на какой либо бесконечно малой граничной площадкѣ нормальныя напряжения X_n, Y_n, Z_n должны быть равны съ обѣихъ сторонъ ея.

Кромѣ того нужно положить, что составляющія напряженія на какую либо бесконечно малую площадку граничной поверхности, касающаяся въ касательныхъ къ этой поверхности плоскости, должна быть параллельна и прямо-противоположна относительной скорости, а по своей величинѣ этой скорости пропорциональна.

Въ послѣднемъ положеніи содержится въ себѣ понятие о такъ называемомъ *вязкомъ треніи* жидкости и требуетъ введенія новаго коэффициента.

Для аналитическаго выраженія этого положенія возьмемъ тер-
минную составляющую X_n напряженія на стѣнку въ какой либо
точкѣ ея. Имѣемъ:

$$N_n = X_n \cos(n, x) + Y_n \cos(n, y) + Z_n \cos(n, z), \dots (98)$$

гдѣ n полагаете своею направленною нормалю въ разсматриваемой точкѣ.

Проекци на координатныя оси X , Y , Z касательной къ стѣнкѣ
составляющей того же напряженія будутъ:

$$X_n - N_n \cos(n, x), \quad Y_n - N_n \cos(n, y), \quad Z_n - N_n \cos(n, z);$$

отсюда аналитическое выраженіе нашего положенія приметъ такой
видъ:

$$X_n - \{X_n \cos(n, x) + Y_n \cos(n, y) + Z_n \cos(n, z)\} \cos(n, x) = \nu(v_1 - u),$$

$$Y_n - \{X_n \cos(n, x) + Y_n \cos(n, y) + Z_n \cos(n, z)\} \cos(n, y) = \nu(v_1 - v), \dots (99)$$

$$Z_n - \{X_n \cos(n, x) + Y_n \cos(n, y) + Z_n \cos(n, z)\} \cos(n, z) = \nu(w_1 - w)$$

Здѣсь ν есть коэффициентъ вязннлаго тренія жидкости, завися-
щій какъ отъ свойствъ жидкости, такъ и гдѣ съ нею соприкасает-
ся.

Для случая $\nu = 0$, находимъ изъ (99), что

$$\frac{X_n}{\cos(n, x)} = \frac{Y_n}{\cos(n, y)} = \frac{Z_n}{\cos(n, z)}$$

т. е. если коэффициентъ вязннлаго тренія нуль, другими словами
жидкость скользитъ вдоль стѣнокъ, то напряженія на стѣнкахъ на-
правлены по нормалямъ къ нимъ.

Если же $\nu = \infty$, то по раздѣленіи на ν равенствъ (99) в поло-
женія $\nu = \infty$, находимъ:

$$u = u_1, \quad v = v_1, \quad w = w_1,$$

т. е. частицы жидкости, соприкасавшіяся со стѣнками, движутся
имѣютъ съ ними. Мы имѣемъ случаи прилипающаго жидкости къ стѣнкѣ,
вдоль которой она движется. Гидромеханика, очевидно, пользуется пред-
положеніемъ $\nu = \infty$.

Глава VIII.

Работа деформации сплошно-деформирующегося тѣла.

Разсѣяніе энергіи.

36 Видѣлимъ въ сплошно-деформирующемся тѣлѣ элементарный параллелепипедъ съ ребрами dx , dy , dz , въ растертными координатными осями. Пусть составляющія по осямъ скорости вѣктора параллелепипеда будутъ u , v , w , а составляющія напряженія въ той же точкѣ соотвѣтствуютъ обозначеніямъ (4, а).

За бесконечно малый промежутокъ времени dt элементарный параллелепипедъ перемѣщается поступательно со скоростью v , вращается вокругъ оси, проходящей черезъ его центръ съ угловой скоростью ω и деформируется. Источникомъ всѣхъ этихъ движеній являются вѣнныя силы, приложенныя къ рассматриваемому тѣлу, какъ на поверхности его, такъ и силы, существующія на единицу массы. Эти же силы порождаютъ и внутрення напряженія (4, а).

По отношенію къ рассматриваемому параллелепипеду напряженія на граняхъ его, а также силы на единицу массы, приложенныя въ центрѣ тяжести его, представляютъ вѣнныя силы.

Вычислимъ работу всѣхъ вышеуказанныхъ силъ за бесконечно малый промежутокъ времени dt .

Центръ параллелепипеда за время dt перемѣщается по осямъ на

$$u dt, \quad v dt, \quad w dt$$

поэтому работа силы на единицу массы, приложенной въ центрѣ тяжести будетъ:

$$\rho (Xu + Yv + Zw) dx dy dz dt; \dots \dots \dots (100)$$

это работа поступательнаго движенія.

Для нахождения работы вращательнаго движенія нужно моменты всѣхъ силъ вокругъ направлений, параллельныхъ координатнымъ осямъ, проведеннымъ черезъ центръ тяжести, помножить соотвѣственно на

$$\omega_x dt, \quad \omega_y dt, \quad \omega_z dt$$

Вычислимъ моменты относительно оси, проходящей черезъ центръ тяжести параллельно оси X .

На грани, перпендикулярная оси Y , действуют параллельно оси Z две силы, приложенные соответственно в центрах этих граней. Проекция их на ось Z будутъ:

$$\left(Z_y + \frac{\partial Z_y}{\partial y} \frac{dy}{2} \right) dx dz \text{ и } - \left(Z_y - \frac{\partial Z_y}{\partial y} \frac{dy}{2} \right) dx dz,$$

плечи этихъ силъ равны $\frac{dy}{2}$, отсюда результирующий моментъ этихъ силъ, вращения по часовой стрѣлкѣ вокругъ оси X , равенъ:

$$Z_y dx dy dz.$$

Въ свое очередь на грани перпендикулярная оси Z , параллельно оси Y действуют две силы, приложенныя въ центрахъ этихъ граней; ихъ проекція на ось Y будутъ:

$$\left(Y_z + \frac{\partial Y_z}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) dx dy \text{ и } - \left(Y_z - \frac{\partial Y_z}{\partial z} \frac{dz}{2} \right) dx dy,$$

плечи ихъ $\frac{dz}{2}$, результирующий моментъ (вращения противъ часовой стрѣлки) равенъ:

$$- Y_z dx dy dz;$$

остальные силы дають относительно оси X моменты равные нулю.

Итакъ результирующий моментъ относительно оси X будетъ:

$$(Z_y - Y_z) dx dy dz.$$

Аналогично моменты относительно осей Y и Z будутъ

$$(X_z - Z_x) dx dy dz \text{ и } (Y_x - X_y) dx dy dz.$$

На основании всѣхъ три момента равны нулю, т. е. работа вращения элементарнаго параллелепипеда за время dt равна нулю.

Перейдемъ теперь къ вычисленію работы деформации.

Разсмотримъ две грани, перпендикулярныя къ оси X . Центры ихъ, за бесконечно малый промежутокъ времени dt , перемѣщаются въ направленіи осей координатъ на

$$\left(u - \frac{\partial u}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt, \quad \left(v - \frac{\partial v}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt, \quad \left(w - \frac{\partial w}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt,$$

и

$$\left(u + \frac{\partial u}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt, \quad \left(v + \frac{\partial v}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt, \quad \left(w + \frac{\partial w}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dt$$

Проекция силъ, соответственно приложенныхъ къ этимъ центрамъ и соответствующихъ указаннымъ перемѣщенямъ, будутъ:

$$\begin{aligned} & \left(X_x + \frac{\partial X_x}{\partial r} \frac{dx}{2} \right) dy dz, \left(Y_x + \frac{\partial Y_x}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy dz, \left(Z_x + \frac{\partial Z_x}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy dz, \\ & \text{и} \\ & - \left(X_x - \frac{\partial X_x}{\partial r} \frac{dx}{2} \right) dy dz, - \left(Y_x - \frac{\partial Y_x}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy dz, \\ & - \left(Z_x - \frac{\partial Z_x}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy dz. \end{aligned}$$

Перемножая силы на соответственные перемѣщенія и на косинусы угловъ между ними, послѣ сложения получимъ:

$$\begin{aligned} & \left(X_x \frac{\partial u}{\partial r} + u \frac{\partial X_x}{\partial r} + Y_x \frac{\partial v}{\partial r} + v \frac{\partial Y_x}{\partial r} + Z_x \frac{\partial w}{\partial r} + \right. \\ & \left. + w \frac{\partial Z_x}{\partial x} \right) dx dy dz dt + R'_x, \dots \dots \dots (101) \end{aligned}$$

гдѣ R'_x сумми членовъ порядка малости выше четвертаго

Аналогичныя выраженія для работъ деформации при перемѣщеніи граней параллелепипеда въ осямъ Y и Z будутъ:

$$\begin{aligned} & \left(X_y \frac{\partial u}{\partial y} + u \frac{\partial X_y}{\partial y} + Y_y \frac{\partial v}{\partial y} + v \frac{\partial Y_y}{\partial y} + Z_y \frac{\partial w}{\partial y} + \right. \\ & \left. + w \frac{\partial Z_y}{\partial y} \right) dx dy dz dt + R''_y, \dots \dots \dots (102) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \left(X_z \frac{\partial u}{\partial z} + u \frac{\partial X_z}{\partial z} + Y_z \frac{\partial v}{\partial z} + v \frac{\partial Y_z}{\partial z} + Z_z \frac{\partial w}{\partial z} + \right. \\ & \left. + w \frac{\partial Z_z}{\partial z} \right) dx dy dz dt + R''_z, \dots \dots \dots (103) \end{aligned}$$

Складывая выраженія (100), (101), (102), (103) получимъ работу при перемѣщеніи и деформации рассматриваемаго параллелепипеда за время dt . Въ результатѣ находимъ:

$$\begin{aligned} & \left[\rho \left(\lambda u + Y_x + Zx \right) + u \left(\frac{\partial X_x}{\partial r} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right) + v \left(\frac{\partial Y_x}{\partial r} \right. \right. \\ & \left. \left. + \frac{\partial Y_y}{\partial y} + \frac{\partial Y_z}{\partial z} \right) + w \left(\frac{\partial Z_x}{\partial r} + \frac{\partial Z_y}{\partial y} + \frac{\partial Z_z}{\partial z} \right) + X_x \frac{\partial u}{\partial r} + X_y \frac{\partial u}{\partial y} + \right. \\ & \left. + X_z \frac{\partial u}{\partial z} + Y_x \frac{\partial v}{\partial r} + Y_y \frac{\partial v}{\partial y} + Y_z \frac{\partial v}{\partial z} + Z_x \frac{\partial w}{\partial r} + Z_y \frac{\partial w}{\partial y} \right. \\ & \left. + Z_z \frac{\partial w}{\partial z} \right] dx dy dz dt - R dx dy dz dt \dots \dots \dots (104) \end{aligned}$$

гдѣ R безконечно малая перваго порядка.

Сумма первых четырех членов въ предыдущемъ выраженіи можетъ быть легко преобразована, для чего помножаемъ уравненія (14) на u , v , w и складываемъ; въ такомъ случаѣ получимъ въ лѣвой части

$$\rho \left(u \frac{du}{dt} + v \frac{dv}{dt} + w \frac{dw}{dt} \right),$$

а въ правой сумму вышеуказанныхъ членовъ. Но очевидно, что

$$\rho \left(u \frac{du}{dt} + v \frac{dv}{dt} + w \frac{dw}{dt} \right) = \rho \frac{d}{dt} \frac{(u^2 + v^2 + w^2)}{2} = \rho \frac{d}{dt} \frac{v^2}{2}$$

Обозначивъ сумму последнихъ девяти членовъ въ прямыхъ скобкахъ черезъ Q , можемъ работу силъ приложенныхъ къ данному параллелепипеду представить такъ:

$$\rho dx dy dz d \frac{v^2}{2} + (Q + R) dx dy dz dt;$$

замѣтая что $\rho dx dy dz d \frac{v^2}{2}$ есть величина постоянная для даннаго элементарнаго параллелепипеда, равная его массѣ, не измѣняющаяся при деформации, можемъ написать, что вышеуказанная работа равна

$$d \frac{\delta m v^2}{2} + (Q + R) dx dy dz dt.$$

Если проинтегрировать послѣднее выраженіе по всему объему, занятому нашимъ сплошнымъ деформирующимся тѣломъ, то должны получить работу силъ внутреннихъ силъ, приложенныхъ къ рассматриваемому тѣлу, которая составитъ изъ работы поверхностныхъ силъ и работы силъ на единицу массы. Въ наиболѣе общемъ случаѣ сюда должны быть прибавлены механически эквивалентъ и извѣ, приведеннаго тепла. Въ дальнейшемъ мы предположимъ, что нѣтъ ни приведеннаго извѣ, равно какъ и отдачи тѣломъ тепла.

Съ другой стороны эта сумма должна быть равна полному измѣненію энергии за данный промежутокъ времени.

37 Мы видимъ, что работа всѣхъ силъ, приложенныхъ къ рассматриваемому элементу за безконечно малый промежутокъ времени dt , складается изъ приращенія живой силы его, т. е. кинетической энергии, и изъ работы поверхностныхъ силъ, действующихъ, следовательно, измѣненіе потенциальной энергии.

Обратимъ вниманіе на эту работу поверхностныхъ силъ, т. е. на членъ:

$$(Q + R) dx dy dz dt;$$

Отнеся ее къ единицѣ объема и времени и переходя къ предѣлу, когда $R = 0$, получимъ, что она равна Q , и складается изъ вышеуказанныхъ девяти членовъ.

Помня, что

$$X_y = Y_x, \quad X_z = Z_x, \quad Y_z = Z_y,$$

и обращаясь къ обозначениямъ (149), можемъ написать на основании (104),

$$Q = aX_x + bY_y + cZ_z = 2X_x p_1 + 2Y_y p_2 + 2Z_z p_3 + \dots, \quad (105)$$

Для однородного, изотропного тела, пользуясь выражениями (88) для напряжений, найдемъ:

$$Q = -p(a + b + c) + \tau(a - b + c) + 2\mu(a^2 + b^2 + c^2 + 2p_1^2 + 2p_2^2 + 2p_3^2) + \dots, \quad (106)$$

Первый членъ полученнаго выражения, на основании (57), представляетъ работу деформации (отношенную къ единице времени и объема), подъ дѣйствіемъ равномернаго со всѣхъ сторонъ сжатія p , при скорости деформации θ , или что тоже $(a + b + c)$, съ измѣненіемъ знака χ деформации мѣняется и знакъ этой работы, т. е. энергія затраченная при сжатии, при расширеніи въ прежнее состояніе возста-новляется сполна, другимъ словомъ разсматриваемый членъ представляетъ работу нѣкотораго обратимаго процесса; это есть потенциальная энергія деформации (здесь предполагается, конечно, что p зависитъ лишь отъ p , т. е. отъ удѣльнаго объема; въ такомъ лишь случаѣ выраженіе $-p\theta d\epsilon$ можетъ быть полнымъ дифференціаломъ, т. е. представлять работу обратимаго процесса).

Остальные два члена выраженія (106) остаются всегда положительными и представляютъ собой потерянную механическую энергію (обращенную вообще говоря въ тепло). Эта часть работы представится функцией

$$\Phi = \tau(a - b + c)^2 + 2\mu(a^2 + b^2 + c^2 + 2p_1^2 + 2p_2^2 + 2p_3^2) + \dots, \quad (107)$$

Функция Φ есть, по терминологіи лорда Rayleigh'a, *функция разсѣянія*.

Введемъ обозначеніе

$$F = -p\theta + \frac{1}{2} \Phi + \dots, \quad (108)$$

Сравнивая съ формулами (88) находимъ что,

$$\begin{aligned} N_x &= \frac{\partial F}{\partial a}, \quad N_y = \frac{\partial F}{\partial b}, \quad N_z = \frac{\partial F}{\partial c}, \\ T_x &= \frac{1}{2} \frac{\partial F}{\partial p_1}, \quad T_y = \frac{1}{2} \frac{\partial F}{\partial p_2}, \quad N_z = \frac{1}{2} \frac{\partial F}{\partial p_3} \end{aligned} \quad (109)$$

Следовательно, F есть как бы *поверхностная функция напряжений*, считая за параметры, характеризующие их для данной точки: $a, b, c, 2p_1, 2p_2, 2p_3$.

Таким образом функция F принимает следующий вид:

$$F = N_x a + N_y b + N_z c + 2T_1 p_1 + 2T_2 p_2 + 2T_3 p_3 \quad (108a)$$

38. Функция разбояния Φ может быть просто разложена на сумму шести квадратов. Не приводя выкладки ниже пишем:

$$\begin{aligned} \Phi = 2\mu \left\{ a + \left(\sqrt{\frac{3\lambda + 2\mu}{2\mu}} - 1 \right) \frac{\theta}{3} \right\}^2 + \left\{ b + \left(\sqrt{\frac{3\lambda + 2\mu}{2\mu}} - 1 \right) \frac{\theta}{3} \right\}^2 \\ + \left\{ c + \left(\sqrt{\frac{3\lambda + 2\mu}{2\mu}} - 1 \right) \frac{\theta}{3} \right\}^2 + 2p_1^2 + 2p_2^2 + 2p_3^2 \dots \quad (110) \end{aligned}$$

Так как подкоренная величина в последнем выражении должна быть всегда положительными для сжимаемого тела, поэтому находим, что

$$\lambda + 2\mu > 0 \dots \dots \dots (111)$$

Мы видим, что гипотеза Стокса (ср. § 2) есть предельный случай последней зависимости.

Функция разбояния Φ может быть также выражена через напряжения в данной точке. Для этого из равенства (88) определяем p_1, p_2, p_3 через T_1, T_2, T_3 .

Затем складываем первые три равенства (88), откуда находим:

$$(a + b + c) \frac{N_x + N_y + N_z}{3} = \frac{3p}{\lambda + 2\mu} (\lambda + p),$$

где

$$\lambda = \frac{N_x + N_y + N_z}{3}.$$

Отсюда, подставляя значение $(a + b + c)$ в выражения для N_x, N_y, N_z , имеем:

$$a = \frac{1}{2\mu} \left[N_x + p - \frac{3\lambda}{3\lambda + 2\mu} (N_x + p) \right], \quad b = \frac{1}{2\mu} \left[N_y + p - \frac{3\lambda}{3\lambda + 2\mu} (N_x + p) \right],$$

$$c = \frac{1}{2\mu} \left[N_z + p - \frac{3\lambda}{3\lambda + 2\mu} (N_x + p) \right].$$

1) См. M. Biot, *Recherches sur la viscosité des liquides et des gaz*, Paris 1907, § 26, стр. 34.

Найденныя выраженія для a, b, c, p_1, p_2, p , подставляемъ въ (110); послѣ простыхъ передѣлокъ получимъ:

$$\begin{aligned} \Phi = \frac{1}{2\mu} \left\{ \left[N_x + p + \left(\sqrt{\frac{2\mu}{3\lambda - 2\mu} - 1} \right) (N - p) \right]^2 - \left[N_y + p + \right. \right. \\ \left. \left. + \left(\sqrt{\frac{2\mu}{3\lambda - 2\mu} - 1} \right) (N + p) \right]^2 + \left[N_z + p + \left(\sqrt{\frac{2\mu}{3\lambda - 2\mu} - 1} \right) \right. \right. \\ \left. \left. (N - p) \right]^2 - 2T_x - 2T_y - 2T_z \right\}. \dots \dots \dots (112) \end{aligned}$$

Дадимъ теперь другое преобразование функции Φ , имѣющее значеніе въ дальнѣйшемъ.

Для этого прибавимъ и отнимемъ отъ правой части равенства (107) $2\mu\theta^2$; помня, что $\theta = (a + b - c)$, найдемъ:

$$\Phi = (\lambda - 2\mu)\theta^2 - 4\mu(p_1^2 + p_2^2 + p_3^2 - ab - ac - bc). \dots (107,a)$$

Обращаясь къ обозначеніямъ (45) и (49), можемъ написать, что

$$p_1^2 + p_2^2 + p_3^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2 + \omega_3^2 = \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x}.$$

Замѣчая, что

$$\omega_1^2 + \omega_2^2 + \omega_3^2 = \omega^2,$$

гдѣ ω угловая скорость вращенія частицы (вихря), имѣемъ:

$$\begin{aligned} \Phi = (\lambda - 2\mu)\theta^2 - 4\mu\omega^2 - 4\mu \left[\left(\frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial z} - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \left(\frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial z} - \frac{\partial v}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial y} \right) \right]. \dots \dots \dots (113) \end{aligned}$$

Для нахождения энергіи D , разсѣянной внутри нѣкотораго объема, занятаго движущейся жидкостью, нужно взять интеграль отъ функции Φ , распространенный на этотъ объемъ. Имѣемъ:

$$\begin{aligned} D = \iiint \Phi dx dy dz = (\lambda - 2\mu) \iiint \theta^2 dx dy dz - 4\mu \iiint \omega^2 dx dy dz + \\ + 4\mu \iiint (U_1 + U_2 + U_3) dx dy dz, \dots \dots \dots (114) \end{aligned}$$

гдѣ черезъ U_1, U_2, U_3 сокращенно обозначены слагаемыя, стоящія въ прямыхъ скобкахъ въ (113). Послѣдній тройной интеграль легко

можетъ быть преобразованъ въ двойной, распространенный по поверхности разсматриваемаго объема. Очевидно, что:

$$\begin{aligned} \iiint \left(\frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial x} \right) dx dy dz &= \iint dx dz \int \left(\frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial x} \right) dy = \iint dx dz \left(u \frac{\partial v}{\partial x} - \right. \\ &\left. - \int u \frac{\partial v}{\partial x \partial y} dy \right) - \iint u \frac{\partial v}{\partial x} dx dz - \iiint u \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} dx dy dz; \end{aligned}$$

аналогично найдемъ:

$$\iiint \left(\frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} \right) dx dy dz = \iint u \frac{\partial v}{\partial y} dy dz - \iiint u \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x} dx dy dz.$$

Замѣчая, что:

$$dy dz = l dS, \quad dx dz = m dS, \quad dx dy = n dS,$$

гдѣ l, m, n косинусы съ осями координатъ внутренней нормали къ поверхности, ограничивающей нашъ объемъ, а dS — элементъ этой поверхности, и вычитая изъ перваго результата второй, получимъ:

$$\begin{aligned} \iiint \left(\frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial x} \right) dx dy dz &= \iiint U_1 dx dy dz - \iiint \left[u \frac{\partial v}{\partial x} m - \right. \\ &\left. - u \frac{\partial v}{\partial y} l \right] dS. \end{aligned}$$

Распространяя этотъ результатъ на U_1 и U_2 , можемъ написать:

$$\iiint U_1 dx dy dz = \iiint \left(v \frac{\partial u}{\partial z} l - w \frac{\partial u}{\partial x} n \right) dS,$$

$$\iiint U_2 dx dy dz = \iiint \left(v \frac{\partial w}{\partial y} n - v \frac{\partial w}{\partial z} m \right) dS.$$

Поэтому находимъ для D , окончательно, такое выраженіе:

$$\begin{aligned} D = (v + 2\mu) \iiint \Theta^2 dx dy dz - 4\mu \iiint \omega \cdot d\tau dy dz + 4\mu \iint \left[l \left(w \frac{\partial u}{\partial z} - \right. \right. \\ \left. \left. - u \frac{\partial v}{\partial y} \right) + m \left(u \frac{\partial v}{\partial x} - v \frac{\partial w}{\partial z} \right) + n \left(v \frac{\partial w}{\partial y} - w \frac{\partial u}{\partial x} \right) \right] dS. \quad \dots (115) \end{aligned}$$

Последній тройной интегралъ въ (114) можетъ быть преобразованъ и по другому, пользуясь соображеніемъ, что къ подынтегральной функции въ тройномъ интегралѣ можно прибавить любую функцию, тройной интегралъ отъ которой, въ тѣхъ же предѣлахъ, равенъ нулю.

Въ дальнѣйшемъ мы будемъ пользоваться обобщенной формулой Грина въ видѣ:

$$\iiint \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = - \iint (Pl + Qm + Rn) dS, \dots (116)$$

гдѣ P, Q и R функции, каждая, отъ x, y, z ; а l, m, n косинусы съ осями внутренней нормали къ пограничной поверхности; и теоремой Грина, выражающей, что:

$$\iint \left(U \frac{\partial V}{\partial n} - V \frac{\partial U}{\partial n} \right) dS = \iiint (U \Delta^2 V - V \Delta^2 U) dx dy dz, \dots (117)$$

гдѣ Δ^2 символъ Лагранжа, n — внутренняя нормаль

На основании вышеказаннаго можемъ написать, что:

$$\begin{aligned} 2 \iiint (U_1 - U_2 - U_3) dx dy dz &= 2 \iiint (U_1 + U_2 - U_3) dx dy dz - \iiint \left(\frac{\partial u^\Theta}{\partial x} + \right. \\ &+ \left. \frac{\partial v^\Theta}{\partial y} + \frac{\partial w^\Theta}{\partial z} \right) dx dy dz = \iiint \left[2 (\tau_1 + \tau_2 + \tau_3) \left(\frac{\partial u^\Theta}{\partial x} + \frac{\partial v^\Theta}{\partial y} + \right. \right. \\ &\left. \left. + \frac{\partial w^\Theta}{\partial z} \right) \right] dx dy dz. \dots (118) \end{aligned}$$

Дѣйствительно, пользуясь (116), находимъ:

$$\iiint \left(\frac{\partial u^\Theta}{\partial x} + \frac{\partial v^\Theta}{\partial y} + \frac{\partial w^\Theta}{\partial z} \right) dx dy dz = - \iint (ul + vm + wn) \Theta dS.$$

Разсматривая двойной интегралъ правой части послѣдняго равенства, замѣчаемъ, что для несжимаемой жидкости, т. е. для $\Theta = 0$, онъ всегда равенъ нулю, независимо отъ поверхности, на которую распространень, т. е. независимо отъ того будутъ ли это дѣйствительныя границы жидкости, или геометрическая поверхность, заданная въ ея потокѣ. Если жидкость сжимаема, т. е. $\Theta \neq 0$, то для неподвижныхъ границъ, на основаніи условия (38, а) § 13, имѣемъ:

$$ul + vm + wn = 0,$$

т. е. двойной интегралъ опять обращается въ нуль. Въ случаѣ поверхности смачиваемой жидкостью, т. е. при коэффициентѣ внешнего тренія $\gamma = \infty$, при неподвижныхъ стѣнкахъ $u = 0, v = 0, w = 0$, значитъ и въ этомъ случаѣ двойной интегралъ обращается въ нуль.

Поэтому, имѣя ввиду вышеуказанныя условия, можемъ считать равенство (118) вѣрнымъ. Подъинтегральная функция, стоящая въ

правой части (118) въ прямыхъ скобкахъ, постѣ дифференцированія, переписется такъ:

$$\begin{aligned} & \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + u \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} + r \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} + \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial z} + w \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial x} + \\ & + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial x} + u \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} - \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 + r \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial z} + w \frac{\partial^2 v}{\partial z \partial y} \\ & + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial x} + u \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial z} + \frac{\partial v}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial y} + r \frac{\partial^2 w}{\partial y \partial z} + w \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^2. \end{aligned}$$

Каждая строка можетъ быть замѣнена соответствующими слагаемыми слѣдующаго выраженія:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + r \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(u \frac{\partial v}{\partial x} + r \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(u \frac{\partial w}{\partial x} + \right. \\ \left. + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) (119) \end{aligned}$$

Для дальнѣйшихъ преобразованій разсмотримъ выраженіе, стоящее въ скобкахъ перваго слагаемаго.

На основаніи уравненій (14) § 6, можемъ написать:

$$X + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right) = \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + r \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z};$$

съ другой стороны, сравнивая съ уравненіемъ (31, а) § 11, имѣемъ

$$X + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial X_x}{\partial x} + \frac{\partial X_y}{\partial y} + \frac{\partial X_z}{\partial z} \right) = \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{v^2}{2} + 2(u\omega_2 - v\omega_1).$$

На основаніи этого

$$u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{v^2}{2} + 2(u\omega_2 - v\omega_1).$$

Произведя аналогичныя преобразованія въ (119) для двухъ другихъ слагаемыхъ, переписемъ (118) такъ:

$$\begin{aligned} 2 \iiint (U_1 + U_2 + U_3) dx dy dz = \frac{1}{2} \iiint \left(\frac{\partial^2 v^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v^2}{\partial z^2} \right) dx dy dz + \\ + 2 \iiint \left[\frac{\partial (u\omega_2 - v\omega_1)}{\partial x} + \frac{\partial (u\omega_3 - w\omega_1)}{\partial y} + \frac{\partial (v\omega_1 - u\omega_2)}{\partial z} \right] dx dy dz, \end{aligned}$$

или, обращаясь къ преобразованиямъ (116) и (117), и полагая въ последнемъ изъ нихъ $V = 1$ и $U = v^2$, найдемъ:

$$2 \iiint (U_1 + U_2 - U) dx dy dz = - \frac{1}{2} \iint \frac{\partial v^2}{\partial n} dS - 2 \iint \left[(u\omega_1 - v\omega_2)l + (u\omega_2 - v\omega_1)m + (v\omega_1 - u\omega_2)n \right] dS. \dots (120)$$

Такимъ образомъ (114) приметъ такой видъ.

$$D = (\alpha + 2\mu) \iiint \Theta dx dy dz - 4\mu \iiint \omega^2 dx dy dz - \mu \iint \frac{\partial v^2}{\partial n} dS + 4\mu \iint \begin{vmatrix} l, m, n \\ u, v, w \\ \omega_1, \omega_2, \omega_3 \end{vmatrix} dS \dots (114, a)$$

39. Теперь мы можем сдѣлать некоторыя заключенія о потеряхъ энергiи при движенiи жидкости.

Для невязкой жидкости, т. е. при $\mu = 0$, вся потеря зависитъ отъ Θ , т. е. отъ сжимаемости ея, такъ что въ идеальной жидкости, для которой и $\Theta = 0$, разсѣяние энергiи не имѣетъ мѣста.

Въ томъ случаѣ, когда между λ и μ существуетъ зависимость, по которой для $\mu = 0$ и $\lambda = 0$, какъ напр. по гипотезѣ Стокса (§ 32), гдѣ

$$3\lambda + 2\mu = 0,$$

разсѣяние энергiи не будетъ и при $\Theta \cong 0$, лишь бы жидкость была невязка, т. е. $\mu = 0$.

Если жидкость несжимаема (т. е. $\Theta = 0$), но вязка, то, какъ указано выше, последнее выраженiе для D имѣетъ мѣсто для любого объема, выбраннаго внутри жидкости, причемъ въ нуль обращается лишь первое слагаемое (передъ остальными стоитъ множителемъ μ). Если при этомъ объемъ ограниченъ твердыми стѣнками, на которыхъ нѣтъ скольженiя, т. е. $v = 0$ (а следовательно и $u = r = w = 0$), то и два послѣднихъ интеграла по поверхности обращаются въ нуль, и вся потеря D сведется къ

$$D = 4\mu \iiint \omega^2 dx dy dz \dots (121)$$

Отсюда заключаемъ, что въ вязкой несжимаемой жидкости, движущейся внутри замкнутаго объема безъ скольженiя по стѣнкамъ, разсѣянная энергiя зависитъ исключительно отъ вихревого состоянiя

движущейся жидкости; если жидкость может двигаться съ потенциаломъ скоростей, т. е. $\omega = 0$, то разбѣянія энергій нѣтъ *).

Къ тѣмъ же результатамъ можно было бы прийти, пользуясь выражениемъ (115) для D , выведеннымъ нами.

Глава IX.

Вихревое движеніе вязкой жидкости.

40. Въ главѣ IV, §§ 20, 21, 22, 23, 24 приведены законы вихревого движенія идеальныхъ жидкостей. Посмотримъ теперь, какими свойствами обладаетъ вихревое движеніе вязкой жидкости.

Мы ограничимся вязкими, несжимаемыми жидкостями, уравнения движенія которыхъ (90, b) имѣютъ видъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + \nu \frac{\partial u}{\partial x} + \nu \frac{\partial u}{\partial y} + \nu \frac{\partial u}{\partial z} &= X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + k \Delta^2 u, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \nu \frac{\partial v}{\partial x} + \nu \frac{\partial v}{\partial y} + \nu \frac{\partial v}{\partial z} &= Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + k \Delta^2 v, \\ \frac{\partial w}{\partial t} + \nu \frac{\partial w}{\partial x} + \nu \frac{\partial w}{\partial y} + \nu \frac{\partial w}{\partial z} &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + k \Delta^2 w. \end{aligned} \quad (90, b)$$

Такъ какъ въ данномъ случаѣ $\theta = 0$, то выраженіе Δu можетъ быть представлено въ видѣ:

$$\begin{aligned} \Delta^2 u &= \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) - \\ &- \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} - \frac{\partial v}{\partial x \partial z} - \left(\frac{\partial v}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) = \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

*) Замѣтимъ здѣсь, что выраженіе для D въ видѣ (114, a) приведено въ вышеуказанной работѣ М. Brillouin'a (с. 26, стр. 34, 35), но данъ невѣрный выводъ его. Для частнаго случая, $\theta = 0$, см. H. Lamb, Lehrbuch der Hydrodynamik, 1907 г. § 317, (11).

Обращаясь къ обозначеніямъ (45), и применяя то-же преобразование къ $\Delta^2 u$ и $\Delta^2 v$ можемъ написать:

$$\Delta^2 u = 2 \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial z} - \frac{\partial \omega_1}{\partial y} \right), \Delta^2 v = 2 \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial x} - \frac{\partial \omega_1}{\partial z} \right), \Delta^2 w = 2 \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial y} - \frac{\partial \omega_2}{\partial x} \right). \quad (122)$$

Если изъ уравненій (90, b) опредѣлимъ X, Y, Z и сравнимъ съ уравненіемъ (31, a), полученнымъ для идеальныхъ жидкостей, то замѣтимъ, что результаты будутъ отличаться на члены вида:

$$- k \Delta^2 u, - k \Delta^2 v, - k \Delta^2 w;$$

поэтому, пользуясь (122) мы можемъ уравненія (90, b) переписать въ такомъ видѣ:

$$\begin{aligned} X &= \frac{\partial}{\partial x} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) - \frac{\partial u}{\partial t} = 2 (\omega_2 w - \omega_1 v) - 2k \left(\frac{\partial \omega_2}{\partial z} - \frac{\partial \omega_1}{\partial y} \right), \\ Y &= \frac{\partial}{\partial y} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) + \frac{\partial v}{\partial t} + 2 (\omega_1 u - \omega_1 w) - 2k \left(\frac{\partial \omega_2}{\partial x} - \frac{\partial \omega_1}{\partial z} \right), \quad \dots (123) \\ Z &= \frac{\partial}{\partial z} \left(P + \frac{1}{2} v^2 \right) + \frac{\partial w}{\partial t} + 2 (\omega_1 v - \omega_2 u) - 2k \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial y} - \frac{\partial \omega_2}{\partial x} \right). \end{aligned}$$

Продифференцировавъ первое уравненіе по y, а второе по x и вычтя первый результатъ изъ второго, получимъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} &= 2 \left(\omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} - w \frac{\partial \omega_2}{\partial y} - \omega_1 \frac{\partial v}{\partial y} - v \frac{\partial \omega_1}{\partial y} - \right. \\ &= \omega_1 \frac{\partial u}{\partial x} - u \frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + w \frac{\partial \omega_1}{\partial x} \left. \right) - 2k \left(\frac{\partial^2 \omega_2}{\partial z \partial y} - \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial y^2} - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial z \partial x} \right). \end{aligned}$$

Въ нашемъ случаѣ имѣютъ мѣсто зависимости (17, b) и (58):

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0, \quad \dots \quad (17, b)$$

$$\frac{\partial \omega}{\partial t} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} + \frac{\partial \omega_1}{\partial z} = 0; \quad \dots \quad (58)$$

обращаясь, кромѣ того, къ обозначеніямъ (45) можемъ написать:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) = -2 \frac{\partial \omega_3}{\partial t};$$

на основаніи (54) имѣемъ:

$$\frac{\partial^2 \omega_1}{\partial z \partial x} + \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial z \partial y} = \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial x} + \frac{\partial \omega_2}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial z^2}.$$

на томъ же основаніи:

$$w \frac{\partial \omega_1}{\partial x} + w \frac{\partial \omega_2}{\partial y} = -w \frac{\partial \omega_3}{\partial z};$$

кромѣ того изъ (17, b) вытекаетъ, что

$$-\omega_1 \frac{\partial u}{\partial x} - \omega_2 \frac{\partial v}{\partial y} = \omega_3 \frac{\partial u}{\partial z}.$$

Воспользовавшись этими преобразованиями мы можемъ предыдущій результатъ дифференцирования представить въ такомъ видѣ:

$$\frac{1}{2} \left(\frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} \right) = \frac{\partial \omega_3}{\partial t} - u \frac{\partial \omega_3}{\partial x} - v \frac{\partial \omega_3}{\partial y} - w \frac{\partial \omega_3}{\partial z} + \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial w}{\partial z} + k \left(\frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial z^2} \right). \dots (124)$$

Первые четыре члена правой части равны, какъ легко замѣтить, $\frac{d\omega_3}{dt}$; предполагая, кромѣ того, что силы на единицу массы имѣютъ потенциалъ, перепишемъ послѣдній результатъ въ слѣдующемъ видѣ:

$$\frac{d\omega_3}{dt} = \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial w}{\partial z} + k \left(\frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial z^2} \right).$$

Дифференцируя въ (123) первое уравненіе по z , а третье по x , и вычитая одинъ результатъ изъ другого, потомъ второе уравненіе по z , а третье по y и вычитая опять, найдемъ въ концѣ концовъ еще двѣ зависимости, аналогичныхъ послѣдней.

Такимъ образомъ мы имѣемъ:

$$\frac{d\omega_1}{dt} = \omega_1 \frac{\partial u}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial u}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial u}{\partial z} + k \left(\frac{\partial^2 \omega_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial z^2} \right),$$

$$\frac{d\omega_2}{dt} = \omega_1 \frac{\partial v}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial v}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial v}{\partial z} + k \left(\frac{\partial^2 \omega_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial z^2} \right), \dots (125)$$

$$\frac{d\omega_3}{dt} = \omega_1 \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_2 \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_3 \frac{\partial w}{\partial z} + k \left(\frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial z^2} \right)$$

Эти выражения подобны выражениям (59, b), приведенным в главѣ IV, гдѣ рѣчь шла объ идеальныхъ жидкостяхъ. И дѣйствительно, полагая въ (125) $k = 0$, т. е. жидкость не вязкую, находимъ, что выражения (125) переходятъ въ (59, b).

Полныя производныя по времени отъ $\omega_1, \omega_2, \omega_3$, стоящія въ лѣвыхъ частяхъ послѣднихъ равенствъ, представляютъ собою скорости измѣненія составляющихъ по осямъ координатъ вихря ω , принадлежащаго какой-либо вполнѣ определенной частицѣ жидкости.

41. Последнія выражения даютъ возможность сдѣлать некоторыя важныя заключенія о вихревомъ движеніи всякой жидкости.

Если въ какой-либо моментъ времени для какой-либо точки жидкости $\omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = 0$, то выражения (125) примутъ видъ:

$$\begin{aligned} \frac{d\omega_1}{dt} &= k \left(\frac{\partial \omega_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_1}{\partial z^2} \right), \\ \frac{d\omega_2}{dt} &= k \left(\frac{\partial^2 \omega_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_2}{\partial z^2} \right), \dots \dots \dots (126) \\ \frac{d\omega_3}{dt} &= k \left(\frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial z^2} \right), \end{aligned}$$

при чемъ правыя части могутъ не обращаться одновременно въ нули для рассматриваемой точки въ данный моментъ времени; другими словами точка жидкости, двигавшаяся въ данный моментъ съ потенциаломъ скоростей въ слѣдующій моментъ будутъ двигаться вихревымъ движеніемъ.

Мы видимъ, что законъ сохранения вихрей Гельмгольца для всякой жидкости въ общемъ случаѣ, не имѣетъ мѣста.

Если бы для какого-либо момента времени для всѣхъ точекъ внутри объема, занятаго движущейся жидкостью, мы имѣли $\omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = 0$, то правыя части должны тоже обратиться въ нуль для точекъ внутри объема, но не для поверхности его, т. е. и въ слѣдующій моментъ внутри объема не будетъ вихревого движенія, съ поверхности же внутрь жидкости вихри могутъ распространяться.

Последнее заключеніе сдѣлано на основаніи известныхъ свойствъ функций.

Если какая-либо функция трехъ независимыхъ переменныхъ x, y, z и параметра t , для какого-либо частнаго значенія t обращается въ нуль внутри какой-либо замкнутой поверхности, то внутри той же поверхности и для того же значенія t , обратятся въ нули и всѣ частныя производныя этой функции; для точекъ же поверхности, ограничивающей рассматриваемый объемъ последнее обстоятельство, вообще говоря, мѣста не имѣетъ. Указанная выше функция имѣетъ аналитическое продолженіе и за предѣлами поверхности, не имѣющее физическаго значенія въ рассматриваемомъ вопросѣ.

Примѣромъ можетъ служить функція

$$\Psi(x, y, z, t) = a(1 - e^{-t}) \sqrt{r^2 - (x-y-z)^2 - (t-t)^2},$$

обращающаяся при $t=0$, въ нуль со всеми частными производными внутри объема, ограниченной сферой радиуса r ; для точекъ же поверхности этой сферы эти частныя производныя отличны отъ нуля (нѣкоторыя обращаются даже въ ∞).

Такимъ образомъ мы видимъ, что въ вязкой жидкости, находящейся подъ дѣйствиемъ силъ на единицу массы имѣющихъ потенциалъ, и движущейся въ какой либо моментъ съ потенциаломъ скоростей должно возникнуть вихревое движеніе, источникомъ котораго являются поверхности ограничивающія жидкость.

Эти вихри, распространяясь въ жидкости, являются причиной неизбежныхъ потерь энергии, сопровождающихъ движеніе вязкой жидкости. Для простѣйшаго случая эта потеря дается выраженіемъ (121).

Двигается ли можетъ ли вязкая жидкость двигаться съ потенциаломъ скоростей. Обращаясь къ выраженіямъ (122), мы видимъ, что существованіе потенциала скоростей, т. е.

$$\omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = 0,$$

приводитъ насъ къ условіямъ:

$$\Delta^2 u = 0, \Delta^2 v = 0, \Delta^2 w = 0.$$

Эти условія обращаютъ уравненія движенія вязкой жидкости (90, b) въ уравненія движенія идеальной жидкости, такъ какъ равносильны положенію $k=0$. Другими словами: движеніе вязкой жидкости съ потенциаломъ скоростей ничѣмъ не отличается отъ движенія идеальной жидкости при прочихъ равныхъ условіяхъ.

Но какъ выше было указано, такое движеніе въ вязкой жидкости будетъ неустановившимся и непрочнымъ, такъ какъ стѣнки являются источникомъ вихрей, которые и разрушаютъ движеніе съ потенциаломъ скорости.

42 Въ заключеніе этой главы разсмотримъ одинъ интегральнъ уравненій движенія вязкой, сжимаемой жидкости, являющійся обобщеніемъ интеграла (32), т. е. теоремы Бернулли.

Для этого предположимъ, что силы на единицу массы, дѣйствующія на нашу жидкость, имѣютъ потенциалъ и произведемъ надъ уравненіями (90) тѣ же преобразованія, которыя произведены надъ уравненіями (30) на стр. 16, удерживая обозначеніе (28) и (29). Уравненія (90) въ результатѣ дадутъ слѣдующую зависимость:

$$\frac{d}{ds} \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right) ds = \frac{\partial v}{\partial t} ds - \frac{(\lambda + \mu)}{\rho} d\theta - \frac{\mu}{\rho} (\Delta^2 u dx + \Delta^2 v dy + \Delta^2 w dz),$$

сюда вмѣсто ρ должно быть подставлено его значение изъ (17,а) стр. 55. Интегрируя вдоль линіи тока отъ 0 до s , найдемъ такой интегралъ движенія:

$$U - P - \frac{v^2}{2} = \left(U - P - \frac{v^2}{2} \right)_{a, b, c} + \int_0^s \frac{\partial v}{\partial t} ds - (\lambda + \mu) \int_0^s \frac{d\theta}{\rho} + \int_0^s \frac{(\Delta^2 u dx + \Delta^2 v dy + \Delta^2 w dz)}{\rho} \dots \dots \dots (32, a)$$

Для случая несжимаемой жидкости, т. е. $\rho = const$, на основаніи (17,б), (19) и (29) можемъ написать:

$$U - \frac{\mu}{\rho} - \frac{v^2}{2} = \left(U - \frac{\mu}{\rho} - \frac{v^2}{2} \right)_{a, b, c} - k \int_0^s (\Delta^2 u dx + \Delta^2 v dy + \Delta^2 w dz) + \int_0^s \frac{\partial v}{\partial t} ds \dots \dots \dots (32, b)$$

Первый интегралъ въ правой части послѣдняго уравненія есть разбѣнная энергія (потеря) на разсматриваемой части линіи тока, разсчитанная на единицу массы и отнесенная къ единицѣ времени.

Въ дальнѣйшемъ мы рассмотримъ нѣкоторые частные случаи движенія вязкой жидкости.

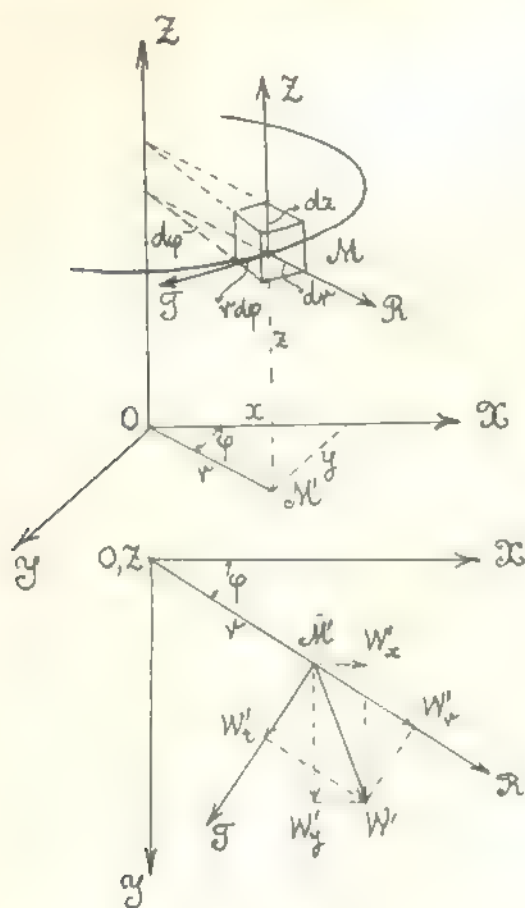
Глава X.

Цилиндрическія координаты.

43. Въ значительномъ числѣ весьма важныхъ вопросовъ прикладнаго характера течение жидкости приходится разсматривать какъ движеніе симметричное вокругъ нѣкоторой постоянной оси. Такъ напр.: движеніе воды въ колесахъ турбинъ и центробѣжныхъ насосовъ, въ трубахъ и т. д.

Въ этихъ случаяхъ вмѣсто прежнихъ декартовыхъ координатъ гораздо удобнѣе пользоваться цилиндрическими координатами, въ которыхъ положеніе какой либо точки опредѣляется ея разстояніемъ ρ

отъ нѣкоторой определенной плоскости (черт. 6) и полярными координатами r и φ проекци этой точки на ту-же плоскость.



Черт. 6.

Формулы преобразования отъ декартовой къ цилиндрической системѣ координатъ будутъ

$$\begin{aligned} r &= r \cos \varphi, & y &= r \sin \varphi, \\ z &= z. \end{aligned} \quad (127)$$

Полагая одну изъ координатъ постоянной, мы получаемъ такъ называемую координатную поверхность; такъ $r = \text{const.}$ даетъ круговую цилиндрическую поверхность съ осью z ; $\varphi = \text{const.}$ — плоскость, проходящую черезъ ось Z ; $z = \text{const.}$ — плоскость перпендикулярную оси Z . Черезъ каждую точку пространства проходитъ три взаимно-ортогональныхъ координатныхъ поверхности, попарно пересекающихся по тремъ, такъ же взаимно-ортогональнымъ, координатнымъ линиямъ.

Координатная линия $z = \text{const.}, \varphi = \text{const.}$ есть

прямая, перпендикулярная къ оси Z , пересекающая ее; координатная линия $r = \text{const.}, z = \text{const.}$ есть кругъ, плоскость котораго перпендикулярна оси Z , съ центромъ на той же оси; координатная линия $\varphi = \text{const.}, r = \text{const.}$ есть прямая, параллельная оси Z .

Проведя въ разсматриваемой точкѣ пространства прямая, касательная къ координатнымъ линиямъ, проходящимъ черезъ эту точку, получимъ три взаимно перпендикулярныхъ прямыхъ, называемыхъ координатными осями системы въ данной точкѣ. Мы видимъ, что координатныя оси нашей системы перемѣщаются съ перемѣщеніемъ точки.

44. Преобразуя уравненія движенія къ нашей новой системѣ координатъ, мы должны не только вмѣсто прежнихъ координатъ

x, y, z , ввести новыя r, φ, z , но и спроектировать всё силы, скорости и ускорения на новыя координатныя оси.

Замѣтимъ, что за положительныя направления координатныхъ осей считаются тѣ направления, по которымъ координаты, соответствующія этимъ осямъ возрастаютъ.

Элементъ объема въ цилиндрической системѣ координатъ, какъ это легко замѣтить изъ чертежа, будетъ:

$$dV = r dr dz d\varphi \dots \dots \dots (127, a)$$

Мы ставимъ себѣ задачей преобразовать къ цилиндрическимъ координатамъ дифференціальныя уравненія движенія вязкой несжимаемой жидкости въ видѣ (90, b). Для этого найдемъ сперва проекціи на координатныя оси R, T, Z , ускоренія точки M , а затѣмъ и силы (на единицу массы) дѣйствующихъ на эту точку. Замѣтимъ, что для новой и старой системъ координатъ проекціи на оси Z равны, поэтому въ нихъ остается произвести лишь замѣну переменныхъ. Для проекцій же на оси R и T мы воспользуемся слѣдующимъ соображеніемъ.

Изъ чертежа (черт. 6) легко получаютъ слѣдующія зависимости между проекціями вектора W на оси R, T, Z и X, Y, Z

$$\begin{aligned} W_r &= W_x \cos \varphi + W_y \sin \varphi, \\ W_t &= W_y \cos \varphi - W_x \sin \varphi, \dots \dots \dots (128) \\ W_z &= W_z. \end{aligned}$$

Обозначимъ проекціи скорости точки M на новыя оси черезъ w_r, w_t, w_z . На основаніи послѣднихъ зависимостей имѣемъ:

$$\begin{aligned} w_r &= \frac{dx}{dt} \cos \varphi + \frac{dy}{dt} \sin \varphi, \\ w_t &= \frac{dy}{dt} \cos \varphi - \frac{dx}{dt} \sin \varphi, \\ w_z &= \frac{dz}{dt}. \end{aligned}$$

Пользуясь значеніями для x, y, z (127), находимъ:

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \cos \varphi \frac{dr}{dt} - r \sin \varphi \frac{d\varphi}{dt}, \\ \frac{dy}{dt} &= \sin \varphi \frac{dr}{dt} + r \cos \varphi \frac{d\varphi}{dt}. \end{aligned} \dots \dots \dots (129)$$

Отсюда

$$w_r = \frac{dr}{dt}, \quad w_t = r \frac{d\varphi}{dt}, \quad w_z = \frac{dz}{dt} \dots \dots \dots (130)$$

На основании этого равенства (129) могут быть так переписаны:

$$\begin{aligned} u &= w_r \cos \varphi - w_t \sin \varphi, \\ v &= w_r \sin \varphi + w_t \cos \varphi, \dots \dots \dots (131) \\ w &= w_z. \end{aligned}$$

Для нахождения проекции ускорения на новые оси, нужно въ равенство (128) вмѣсто W_x, W_y, W_z вставить соответственно $\frac{du}{dt}, \frac{dv}{dt}, \frac{dw}{dt}$. Предварительно преобразуемъ эти производныя, пользуясь (131) и (130), къ новымъ переменнымъ.

Имѣемъ:

$$\begin{aligned} \frac{du}{dt} &= \cos \varphi \frac{dw_r}{dt} - w_r \sin \varphi \frac{d\varphi}{dt} - \sin \varphi \frac{dw_t}{dt} - w_t \cos \varphi \frac{d\varphi}{dt} = \left(\frac{dw_r}{dt} - \right. \\ &\quad \left. - \frac{w_t^2}{r} \right) \cos \varphi - \left(\frac{dw_t}{dt} + \frac{w_r w_t}{r} \right) \sin \varphi, \dots \dots \dots (132) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{dv}{dt} &= \sin \varphi \frac{dw_r}{dt} + w_r \cos \varphi \frac{d\varphi}{dt} + \cos \varphi \frac{dw_t}{dt} - w_t \sin \varphi \frac{d\varphi}{dt} = \left(\frac{dw_r}{dt} - \frac{w_t^2}{r} \right) \sin \varphi + \\ &\quad + \left(\frac{dw_t}{dt} + \frac{w_r w_t}{r} \right) \cos \varphi. \end{aligned}$$

$$\frac{dw}{dt} = \frac{dw_z}{dt}$$

На основании (130) можемъ написать:

$$\frac{dw_t}{dt} + \frac{w_r w_t}{r} = \frac{dw_t}{dt} + \frac{w_t}{r} \frac{dr}{dt} = \frac{1}{r} \frac{rdw_t + w_t dr}{dt} = \frac{1}{r} \frac{d(w_r r)}{dt}$$

Обозначая проекции ускорения на новые оси через j_r , j_t , j_z и подставляя послѣднія выражения въ (128), находимъ:

$$j_r = \frac{dw_r}{dt} - \frac{w_t^2}{r},$$

$$j_t = \frac{1}{r} \frac{d(w_t r)}{dt}, \dots \dots \dots (133)$$

$$j_z = \frac{dw_z}{dt}$$

Это и суть искомыя выражения проекции ускорения материальной точки на координатныя оси цилиндрической системы координатъ.

45. Для нахождения проекции на тѣ же оси силы на единицу массы нужно въ (128) вмѣсто W_x , W_y , W_z , подставить соответственно правыя части уравнений (40, б), предварительно преобразованныя къ цилиндрическимъ координатамъ.

Замѣтимъ сперва, что

$$r^2 = x^2 + y^2, \quad tg \varphi = \frac{y}{x}; \dots \dots \dots (134)$$

откуда, беря отъ обѣихъ частей этихъ равенствъ частныя производныя по x и y и пользуясь (127), находимъ:

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r} = cs \varphi, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial x} = - \frac{y cs^2 \varphi}{x^2} = - \frac{sn \varphi}{r},$$

$$\dots \dots \dots (135)$$

$$\frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r} = sn \varphi, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{cs \varphi}{x} = \frac{cs \varphi}{r}.$$

Поэтому:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial p}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial p}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial p}{\partial r} cs \varphi - \frac{\partial p}{\partial \varphi} \frac{sn \varphi}{r},$$

$$\dots \dots \dots (136)$$

$$\frac{\partial p}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial p}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial r} sn \varphi + \frac{\partial p}{\partial \varphi} \frac{cs \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial p}{\partial z} = \frac{\partial p}{\partial z}.$$

Обозначая, затѣмъ, проекціи силъ на единицу массы на оси R , T , Z , черезъ R , T , Z и имѣя ввиду обозначенія (5), на основаніи (128) пишемъ:

$$\begin{aligned} R &= X \operatorname{cs} \varphi + Y \operatorname{sn} \varphi, \\ T &= Y \operatorname{cs} \varphi - X \operatorname{sn} \varphi, \dots \dots \dots (137) \\ Z &= Z. \end{aligned}$$

Остается преобразовать къ цилиндрическимъ координатамъ выраженія:

$$\Delta^2 u, \quad \Delta^2 v, \quad \Delta^2 w.$$

Для большей ясности дадимъ сперва общія формулы преобразованія, а затѣмъ примѣнимъ ихъ къ нашему частному случаю.

Если ϕ есть функція отъ координатъ x , y , z , то, пользуясь (135), можемъ написать:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \phi}{\partial x} &= \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi}{r}, \\ \frac{\partial \phi}{\partial y} &= \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs} \varphi}{r}, \dots \dots (138) \\ \frac{\partial \phi}{\partial z} &= \frac{\partial \phi}{\partial z} \end{aligned}$$

Отсюда, дифференцируя еще разъ соответственно по r , φ и z .

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi}{r} \right) \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi}{r} \right) \frac{\operatorname{sn} \varphi}{r} = \\ &= \frac{\partial^2 \phi}{\partial r^2} \operatorname{cs}^2 \varphi - 2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi \partial r} \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} + 2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r^2} + \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\operatorname{sn}^2 \varphi}{r} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \frac{\operatorname{sn}^2 \varphi}{r^2} \\ \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} &= \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs} \varphi}{r} \right) \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial \phi}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs} \varphi}{r} \right) \frac{\operatorname{cs} \varphi}{r} = \\ &= \frac{\partial^2 \phi}{\partial r^2} \operatorname{sn}^2 \varphi + 2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi \partial r} \frac{\operatorname{cs} \varphi \operatorname{sn} \varphi}{r} - 2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \frac{\operatorname{cs} \varphi \operatorname{sn} \varphi}{r^2} + \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r} + \\ &\quad + \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r^2} \dots \dots \dots (139) \end{aligned}$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}$$

Складывая последние три равенства, находимъ:

$$\Delta^2 \psi = \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \psi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2},$$

или такъ:

$$\Delta^2 \psi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} \dots \dots \dots (140)$$

Для нахождения $\Delta^2 u$, $\Delta^2 v$, $\Delta^2 w$ вмѣсто ψ сюда должны быть подставлены соответственно u , v , w изъ (131), выраженные через w_r , w_t , w_z . Пусть простѣе переписать найдемъ:

$$\begin{aligned} \Delta^2 u &= \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_r}{\partial r} \right) - \frac{w_r}{r^2} + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_r}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} \right] \cos \varphi - \\ & \quad \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_t}{\partial r} \right) - \frac{w_t}{r^2} + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_t}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right) - \frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} \right] \sin \varphi, \\ \Delta^2 v &= \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_r}{\partial r} \right) - \frac{w_r}{r^2} + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_r}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} \right] \sin \varphi + \\ & \quad \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_t}{\partial r} \right) - \frac{w_t}{r^2} + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_t}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right) - \frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} \right] \cos \varphi, \dots (141) \\ \Delta^2 w &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 w_z}{\partial z^2}. \end{aligned}$$

Подставляя последние выражения и (136) въ правыя части уравнений (90, b) мы найдемъ проекции силъ на единицу массы на оси X, Y, Z, преобразованныя къ цилиндрическимъ координатамъ. Для нахождения ихъ проекции на оси R, T, Z нужно правыя части первыхъ двухъ уравнений, преобразованныя къ новымъ переменнымъ, подставить соответственно вмѣсто W_r и W_t въ равенства (128).

Замѣчая, что

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_r}{\partial r} \right) - \frac{w_r}{r^2} &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial (w_r r)}{\partial r} \right] \text{ и } \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_t}{\partial r} \right) - \\ &= \frac{w_t}{r^2} = \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial (w_t r)}{\partial r} \right], \end{aligned}$$

и пользуясь зависимостями (137), найдем окончательно искомыми проекции в видѣ:

$$\begin{aligned}
 W_r &= R - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r} + k \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial (w_r r)}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial^2 w_r}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} \right], \\
 W_t &= T - \frac{1}{\rho} \frac{1}{r} \frac{\partial p}{\partial \varphi} + k \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial (w_t r)}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_t}{\partial \varphi^2} + 2 \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} \right], \\
 W_z &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + k \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 w_z}{\partial z^2} \right].
 \end{aligned}
 \tag{142}$$

Приравнивая эти выражения соответственно проекциям j_r, j_t, j_z ускорения точки на тѣ же оси, на основании (133), получимъ дифференціальныя уравненія движения вязкой, несжимаемой жидкости въ цилиндрическихъ координатахъ въ видѣ

$$\begin{aligned}
 \frac{dw_r}{dt} - \frac{w_t^2}{r} &= R - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r} + k \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial (w_r r)}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial^2 w_r}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} \right], \\
 \frac{1}{r} \frac{d(w_t r)}{dt} &= T - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{r \partial \varphi} + k \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial (w_t r)}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_t}{\partial \varphi^2} + 2 \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} \right], \dots \dots \dots \tag{143} \\
 \frac{dw_z}{dt} &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + k \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 w_z}{\partial z^2} \right].
 \end{aligned}$$

Для сжимаемой жидкости нужно было бы, на основании (92), къ правымъ частямъ послѣднихъ уравненій прибавить силы на единицу массы.

$$\frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial x}, \quad \frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial y}, \quad \frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial z},$$

преобразованная, подобно предыдущимъ, къ новымъ переменнымъ и спроектированная на новыя координатныя оси.

Пользуясь (135), пишемъ:

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{\partial \theta}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \theta}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \theta}{\partial r} \cos \varphi - \frac{1}{r} \frac{\partial \theta}{\partial \varphi} \sin \varphi.$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{\partial \theta}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial \theta}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{\partial \theta}{\partial r} \sin \varphi + \frac{1}{r} \frac{\partial \theta}{\partial \varphi} \cos \varphi.$$

Помножая эти выражения на $\frac{\lambda + \mu}{\rho}$ и подставляя въ (128), соответственно вмѣсто W'_r и W'_y получимъ:

$$W'_{1,r} = \frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial r},$$

$$W'_{1,t} = \frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{1}{r} \frac{\partial \theta}{\partial \varphi} \dots \dots \dots (142, a)$$

$$W'_{1,z} = \frac{\lambda + \mu}{\rho} \frac{\partial \theta}{\partial z}.$$

Преобразование θ , т. е.

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z}$$

къ цилиндрическимъ координатамъ будетъ дано такъ:

Для идеальной жидкости, т. е. при $k = 0$, эти уравнения переписутся такъ:

$$\frac{dw_r}{dt} - \frac{w_t^2}{r} = R - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r},$$

$$\frac{1}{r} \frac{d(w_r r)}{dt} = T - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{r \partial \varphi} \dots \dots \dots (143, a)$$

$$\frac{dw_z}{dt} = Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z}.$$

46. Въ дальнѣйшемъ намъ понадобятся выраженія для частныхъ производныхъ отъ u, c, w по x, y, z , преобразованныя къ новымъ переменнымъ r, φ, z . Для этого воспользуемся зависимостями (138), въ которыхъ вмѣсто ψ последовательно подставимъ u, c, w изъ (131). Выполнивъ дифференцирование, найдемъ:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{\partial w_r}{\partial r} \cos^2 \varphi - \frac{\partial w_t}{\partial r} \sin \varphi \cos \varphi - \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{r} + w_r \frac{\sin^2 \varphi}{r} + \\ &+ \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \frac{\sin^2 \varphi}{r} + w_t \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{r}. \end{aligned}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial w_r}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial w_t}{\partial r} \operatorname{sn}^2 \varphi - \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r} - w_r \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} -$$

$$- \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} + w_t \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial w_r}{\partial z} \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial w_t}{\partial z} \operatorname{sn} \varphi, \dots \dots \dots (144)$$

$$\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial w_r}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi + \frac{\partial w_t}{\partial r} \operatorname{cs}^2 \varphi - \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn}^2 \varphi}{r} - w_r \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} -$$

$$- \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} + w_t \frac{\operatorname{sn}^2 \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial w_r}{\partial r} \operatorname{sn}^2 \varphi + \frac{\partial w_t}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi + \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r} + w_r \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r} +$$

$$+ \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs}^2 \varphi}{r} - w_t \frac{\operatorname{sn} \varphi \operatorname{cs} \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial v}{\partial z} = \frac{\partial w_r}{\partial z} \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial w_t}{\partial z} \operatorname{cs} \varphi,$$

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial w_z}{\partial r} \operatorname{cs} \varphi - \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{sn} \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial w}{\partial y} = \frac{\partial w_z}{\partial r} \operatorname{sn} \varphi + \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} \frac{\operatorname{cs} \varphi}{r},$$

$$\frac{\partial w}{\partial z} = \frac{\partial w_z}{\partial z}.$$

47. Пользуясь выражениями предыдущаго параграфа мы можем условие сплошности написать въ новыхъ координатахъ. Въ декартовыхъ координатахъ оно имѣло видъ:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} - \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (17, b)$$

Подставляя сюда значенія частныхъ производныхъ изъ (144), получимъ

$$\frac{\partial w_r}{\partial r} + \frac{w_r}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} + \frac{\partial w_z}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (145)$$

или

$$\Theta = \frac{1}{r} \left[\frac{\partial(w_r r)}{\partial r} - \frac{\partial w_t}{\partial z} - \frac{\partial(u_z r)}{\partial z} \right] = 0 \dots \dots \dots (145, a)$$

Средняя часть этого равенства должна быть вставлена вмѣсто Θ въ выраженія (142, a).

48. Найдемъ теперь проекци на оси R, T, Z вихря ω , которыя обозначимъ теперь черезъ $\omega_r, \omega_t, \omega_z$. Для этого преобразуемъ его составляюща $\omega_1, \omega_2, \omega_3$ по осямъ X, Y, Z къ новымъ координатамъ, а затѣмъ подставимъ эти выраженія въ (128). На основаніи (45) имѣемъ.

$$\begin{aligned} \omega_1 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \right), \\ \omega_2 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right), \dots \dots \dots (45) \\ \omega_3 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

Подставляя сюда соответственные выраженія изъ (144) находимъ:

$$\begin{aligned} \omega_1 &= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial w_z}{\partial z} - \frac{\partial w_t}{\partial z} \right) \cos \varphi - \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w_r}{\partial z} - \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) \sin \varphi, \\ \omega_2 &= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial w_z}{\partial z} - \frac{\partial w_t}{\partial z} \right) \sin \varphi + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w_r}{\partial z} - \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) \cos \varphi \dots \dots (146) \\ \omega_3 &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w_t}{\partial r} + \frac{w_t}{r} - \frac{1}{r} \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right) = \frac{1}{2} \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(w_t r)}{\partial r} - \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right). \end{aligned}$$

Уравненія (128) даютъ намъ окончательно:

$$\begin{aligned} \omega_r &= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial w_t}{\partial z} \right) = \frac{1}{2r} \left(\frac{\partial w_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial(w_t r)}{\partial z} \right), \\ \omega_t &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w_r}{\partial z} - \frac{\partial w_z}{\partial r} \right), \dots \dots \dots (147) \\ \omega_z &= \frac{1}{2r} \left(\frac{\partial(w_t r)}{\partial r} - \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} \right). \end{aligned}$$

49. Въ заключение найдемъ проекци на оси R, T, Z напряженій на три взаимно перпендикулярныхъ плоскости RT, RZ и ZT , проходящихъ черезъ какую либо точку M (черт. 6).

Въ декартовыхъ координатахъ для этихъ напряжений мы имѣли въ гл. VI выражения (88), которыя могутъ быть такъ переписаны:

$$\begin{aligned}
 N_x &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \frac{\partial u}{\partial x}, & T_x &= \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right), \\
 N_y &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \frac{\partial v}{\partial y}, & T_y &= \mu \left(\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z} \right), \\
 N_z &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z}, & T_z &= \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right).
 \end{aligned} \tag{88}$$

Некоторые напряжения, которыя мы обозначимъ черезъ

$$N_r, N_t, N_z, T_r, T_t, T_z, \dots \tag{148}$$

могутъ быть выражены черезъ

$$N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$$

на основаніи зависимостей (80) § 29. Для этого, пользуясь чертежомъ (6) составимъ табличку косинусовъ, аналогичную (71):

	<i>R</i>	<i>T</i>	<i>Z</i>	
<i>X</i>	$\cos\varphi$	$-\sin\varphi$	0 (149)
<i>Y</i>	$\sin\varphi$	$\cos\varphi$	0	
<i>Z</i>	0	0	1	

Подставляя соответственно эти косинусы въ зависимости (80), найдемъ:

$$\begin{aligned}
 N_r &= N_x \cos^2\varphi + N_y \sin^2\varphi + 2T_z \sin\varphi \cos\varphi, \\
 N_t &= N_x \sin^2\varphi + N_y \cos^2\varphi - 2T_z \sin\varphi \cos\varphi, \\
 N_z &= N_z \dots \dots \dots (150) \\
 T_r &= T_x \cos\varphi - T_y \sin\varphi, \\
 T_t &= T_x \sin\varphi + T_y \cos\varphi, \\
 T_z &= (N_y - N_x) \sin\varphi \cos\varphi + T_z (\cos^2\varphi - \sin^2\varphi).
 \end{aligned}$$

Замѣняя въ правыхъ частяхъ напряженія N_x, N_y и т. д. ихъ выраженіями изъ (88), можемъ написать:

$$\begin{aligned}
 N_r &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \left[\frac{\partial u}{\partial x} \cos^2\varphi + \frac{\partial v}{\partial y} \sin^2\varphi + \right. \\
 &\quad \left. + \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \sin\varphi \cos\varphi \right], \\
 N_t &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \left[\frac{\partial u}{\partial x} \sin^2\varphi + \frac{\partial v}{\partial y} \cos^2\varphi - \right. \\
 &\quad \left. - \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \sin\varphi \cos\varphi \right], \\
 N_z &= -p + \lambda \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z}, \dots \dots \dots (151) \\
 T_r &= \mu \left[\left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) \cos\varphi - \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) \sin\varphi \right], \\
 T_t &= \mu \left[\left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) \sin\varphi + \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) \cos\varphi \right], \\
 T_z &= \mu \left[2 \left(\frac{\partial v}{\partial y} - \frac{\partial u}{\partial x} \right) \sin\varphi \cos\varphi + \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) (\cos^2\varphi - \sin^2\varphi) \right].
 \end{aligned}$$

Если въ эти выраженія подставить частныя производныя въ функціи отъ r, φ, z , пользуясь зависимостями (144), то получимъ окончательное рѣшеніе нашего вопроса. Такимъ образомъ, послѣ простыхъ преобразованій находимъ:

$$\begin{aligned}
 N_r &= -p + \lambda \frac{1}{r} \left[\frac{\partial(w_r r)}{\partial r} + \frac{\partial w_t}{\partial z} + \frac{\partial(w_z r)}{\partial z} \right] + 2\mu \frac{\partial w_r}{\partial r}, \\
 N_t &= -p + \lambda \frac{1}{r} \left[\frac{\partial(w_r r)}{\partial r} + \frac{\partial w_t}{\partial z} + \frac{\partial(w_z r)}{\partial z} \right] + 2\mu \frac{1}{r} \left(w_r + \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right), \\
 N_z &= -p + \lambda \frac{1}{r} \left[\frac{\partial(w_r r)}{\partial r} + \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} + \frac{\partial(w_z r)}{\partial z} \right] + 2\mu \frac{\partial w_z}{\partial z}, \dots \dots \dots (152)
 \end{aligned}$$

$$T_r = \mu \left(\frac{\partial w_t}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} \right).$$

$$T_t = \mu \left(\frac{\partial w_r}{\partial z} + \frac{\partial w_z}{\partial r} \right).$$

$$T_z = \mu \left(\frac{\partial w_t}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial w_r}{\partial \varphi} - \frac{w_t}{r} \right)$$

Для несжимаемой жидкости, на основаніи (145, а) въ выраженіяхъ для N_r, N_t, N_z , множитель въ прямыхъ скобкахъ, при i , обращается въ нуль.

50. Интегралы (32, а) и (32, б) § 42 преобразуются просто къ цилиндрическимъ координатамъ. Для этого беремъ выраженія для $\theta, \Delta^2 u, \Delta^2 v, \Delta^2 w$ изъ (145) и (141), затѣмъ, пользуясь формулами преобразования (127), вводимъ вмѣсто dx, dy, dz ихъ выраженія черезъ $dr, d\varphi, dz$.

Въ (32, б) измѣнится лишь первый интегралъ въ правой части. Послѣ преобразованій онъ приметъ слѣдующій видъ:

$$\begin{aligned} k \int_0^s \left\{ \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_r}{\partial r} \right) - \frac{w_r}{r^2} + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} - 2 \frac{\partial w_t}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 w_r}{\partial z^2} \right] dr + \right. \\ \left. + \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_t}{\partial r} \right) - \frac{w_t}{r^2} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} + 2 \frac{\partial w_r}{\partial z} \right) + \frac{\partial^2 w_t}{\partial z^2} \right] r d\varphi + \right. \\ \left. + \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 w_z}{\partial z^2} \right] dz \right\} ds. \end{aligned}$$

Глава XI.

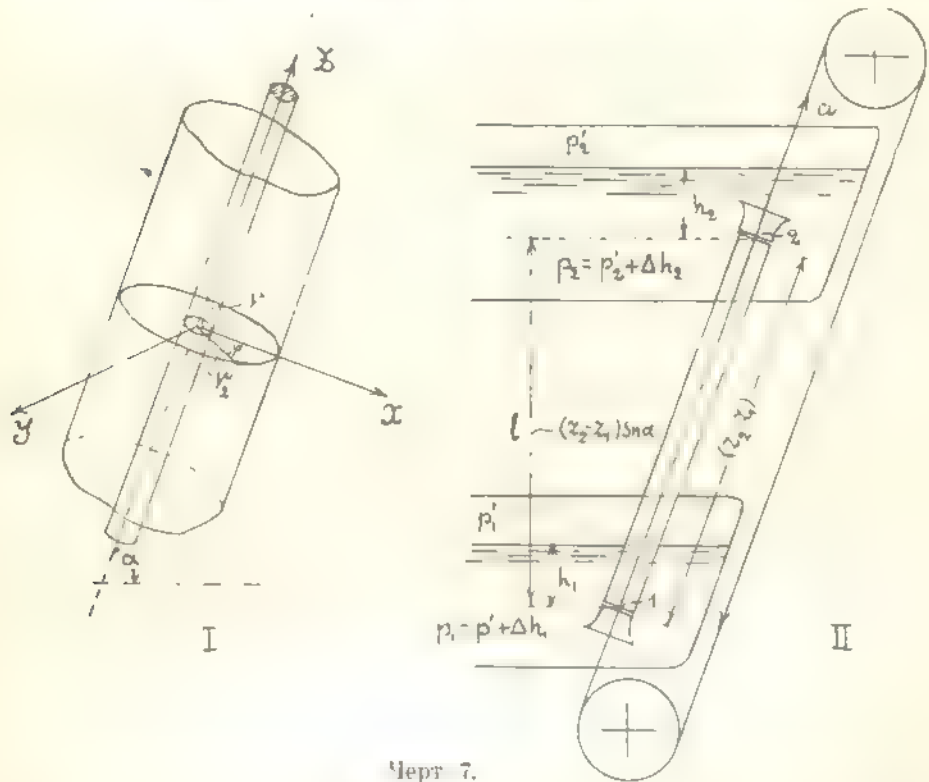
Приложенія предыдущей теоріи.

51. Въ настоящей главѣ мы рассмотримъ рѣшенія нѣкоторыхъ частныхъ вопросовъ, представляющихъ теоретическія схемы практически уже осуществленныхъ приспособленій для использования энергіи жидкостей и подъема ихъ.

Шнуровой насосъ и его обращеніе.

Въ введеніи къ нашей работѣ было уже указано, что приоритетъ въ вопросѣ объ использовании внутренняго тренія жидкости, какъ средства для перемѣщенія ея, долженъ считаться за профессоромъ Н. Е. Жуковскимъ, осуществившемъ и экспериментально изслѣдовавшему эту идею въ видѣ шнурового насоса *). Мы дадимъ здѣсь теорію этого насоса и обращенія его, т. е. шнурового двигателя, основываясь на изложенномъ выше ученіи о движеніи вязкой жидкости.

Пусть вдоль оси цилиндрической трубки радиуса r_2 движется поступательно съ постоянной скоростью a цилиндрически стержень, или шнуръ, радиуса r_1 , такъ, что ось его все время совпадаетъ съ осью трубки, ось трубки наклонена къ горизонту подъ угломъ α . Коль-



цевое пространство между трубкой и стержнемъ заполнено жидкостью, движущейся вълѣдствіе движенія стержня и силъ сцепленія проявляющихся между стержнемъ и жидкостью; изъ вышнихъ силъ на жидкость дѣйствуютъ одна лишь сила тяжести (черт. 7, I.).

*) См. Проф. Н. Е. Жуковский. О треніи жидкости при большой разности скоростей ея струй. Докладъ пят. водопровод. съѣзду въ г. Кіевѣ, въ 1901 г.

Примемъ ось трубы за ось Z , примемъ за положительное направление ея возьмемъ направление движения стержня. Ось X поместимъ въ вертикальной плоскости, проведенной черезъ ось Z , ось Y будетъ перпендикулярна къ этой плоскости.

Разсматриваемое нами движение будемъ изслѣдовать въ цилиндрическихъ координатахъ, ось Z которыхъ совпадаетъ съ вышеуказанной осью Z , плоскость же полярныхъ координатъ r и φ есть плоскость xy , причеъ ось X будетъ полярной осью, а углы φ будутъ считываться отъ положительнаго направленія оси X противъ часовой стрѣлки.

Имѣя все вышеуказанное ввиду мы можемъ написать дифференціальныя уравненія движения жидкости въ трубкѣ.

Такъ какъ въ нашемъ случаѣ силы на единицу массы въ декартовыхъ координатахъ представляются такъ:

$$X = g \cos \alpha, \quad Y = 0, \quad Z = -g \sin \alpha,$$

то на основаніи (137) для цилиндрическихъ координатъ имѣемъ:

$$R = g \cos \alpha \cos \varphi, \quad T = -g \cos \alpha \sin \varphi, \quad Z = -g \sin \alpha.$$

Мы можемъ положить, что движеніе происходитъ струйками, параллельными оси Z , симметрично относительно плоскости xz . На основаніи этого предположенія имѣемъ:

$$w_r = w_t = 0 \quad \text{и} \quad w_z = f(r, \varphi),$$

причемъ условіе симметріи дасть:

$$w_z(r, \varphi, z) = w_z(r, (2\pi - \varphi), z).$$

Поэтому для нашего частнаго случая дифференціальныя уравненія движенія (143) переписутся такъ:

$$0 = g \cos \alpha \cos \varphi - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r},$$

$$0 = -g \cos \alpha \sin \varphi - \frac{1}{\rho} \frac{1}{r} \frac{\partial p}{\partial \varphi}, \quad \dots \dots \dots (153)$$

$$\frac{dw_z}{dt} = -g \sin \alpha - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + k \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 w_z}{\partial z^2} \right];$$

условіе сплошности (145) представится въ видѣ:

$$\frac{\partial w_z}{\partial z} = 0, \quad \dots \dots \dots (153, a)$$

т. е. w_z есть функція лишь отъ r и φ .

Теперь мы должны установить условия на границах. Концы трубки мы полагаем отрезанными плоскостями $z = z_1$ и $z = z_2$, причём для точек

$$r = r_2, \varphi = \frac{\pi}{2}, z = z_1 \text{ имѣемъ } p = p_1, \dots \dots \dots (154)$$

$$r = r_2, \varphi = \frac{\pi}{2}, z = z_2 \text{ имѣетъ } p = p_2, \dots \dots \dots (155)$$

въ остальныхъ точкахъ начальной и конечной окружности трубки мы полагаемъ давление распределеннымъ по законамъ гидростатики.

Такимъ образомъ для окружности $z = z_1, r = r_2$ должны имѣть:

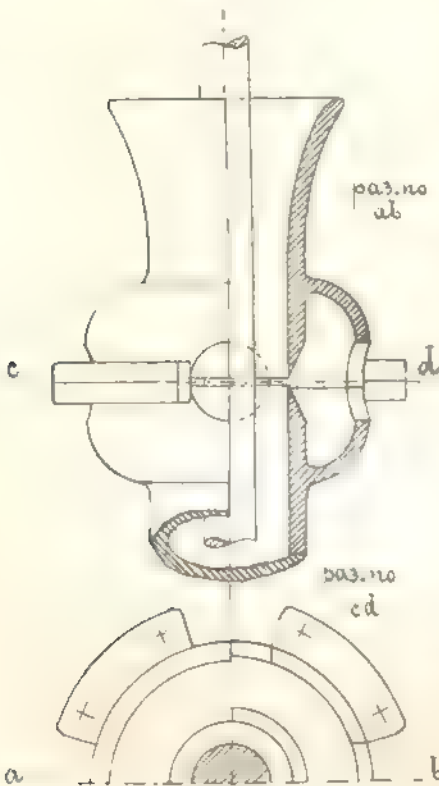
$$p' = p_1 + \rho g r_2 \cos \varphi \cos z_1, \dots \dots \dots (154, a)$$

а для окружности $z = z_2, r = r_2$:

$$p' = p_2 + \rho g r_2 \cos \varphi \cos z_2, \dots \dots \dots (155, a)$$

Чтобы осуществить такое распределение давленийъ мы присоединяемъ къ началу и концу трубки раструбы (черт. 8 и черт. 7, II),

Черт. 8.



дающие жидкости возможность плавно втекать въ трубку и вытекать изъ нея. Между раструбами и краями трубки устроены капиллярныя круговыя щели, отдѣленные отъ всей массы жидкости кольцевыми камерами, сообщающимися съ жидкостью нѣсколькими отверстиями. Условия (154), (155) мы можемъ назвать гидростатическими условиями на границахъ.

Условия на внутренней поверхности трубки и поверхности стержня напишутся пользуясь уравненіями (99) § 35 и выраженіемъ (152) для касательнаго напряжения N_t . Предполагая для общности материалы и состоянія поверхностей трубки и стержня разными, найдемъ условие на поверхности стержня въ видѣ

$$\nu_1(wz - a) - \mu \frac{\partial w_z}{\partial r} \Big|_{r=r_1} = 0, (156)$$

гдѣ ν_1 коэффициентъ вѣшняго тренія жидкости о стержень; условіе на внутренней поверхности цилиндра напишется такъ:

$$\nu_2 w_z - \mu \frac{\partial w_z}{\partial r} \Big|_{r=r_2} = 0, \dots \dots \dots (157)$$

гдѣ ν_2 коэффициентъ вѣшняго тренія жидкости о внутреннюю поверхность трубы. Условія (156) и (157) являются гидродинамическими условіями на границахъ.

52. Приступимъ теперь къ интегрированію системы дифференціальныхъ уравненій (153) при соблюденіи условій (154, 155, 156, 157).

Лѣвая часть третьяго уравненія системы (153) можетъ быть такъ представлена:

$$\frac{dw_z}{dt} - \frac{\partial w_z}{\partial t} + \frac{\partial w_z}{\partial r} \frac{dr}{dt} + \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} \frac{d\varphi}{dt} + \frac{\partial w_z}{\partial z} \frac{dz}{dt},$$

или, полагая движеніе установившимся, т. е. $\frac{\partial w_z}{\partial t} = 0$, на основаніи выраженій (130) пишемъ:

$$\frac{dw_z}{dt} = \frac{\partial w_z}{\partial r} w_r + \frac{\partial w_z}{\partial \varphi} \frac{w_t}{r} + \frac{\partial w_z}{\partial z} w_z;$$

на основаніи условія сплошности въ видѣ (153, а) и вышеуказанныхъ зависимостей $w_r = w_t = 0$, находимъ:

$$\frac{dw_z}{dt} = 0.$$

Такимъ образомъ послѣднее дифференціальное уравненіе системы (153) переписывается въ видѣ:

$$0 = -g \sin \alpha - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + k \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} \right] \dots \dots (153, б)$$

Первыя два уравненія той же системы могутъ быть такъ представлены:

$$\frac{\partial}{\partial r} (\rho g \cos \alpha r \cos \varphi - p) = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial \varphi} (\rho g \cos \alpha r \cos \varphi - p) = 0;$$

откуда заключаемъ, что выраженіе въ скобкахъ можетъ быть функціей одного лишь z , т. е.:

$$p = \rho g \cos \alpha r \cos \varphi + \phi(z).$$

Подставляя это выражение для p въ уравненіе (153, b) и помня, что w_2 отъ z не зависитъ, приходимъ къ заключенію, что $\psi'(z)$ не зависитъ отъ z , поэтому можетъ лишь быть нѣкоторой постоянной величиной c_1 , т. е. $\psi'(z) = c_1$, откуда:

$$\psi(z) = c_1 z + c_2;$$

такимъ образомъ

$$p = \rho g c s z \arcsin z + c_1 z + c_2 (158)$$

Опредѣленіе произвольныхъ постоянныхъ c_1 и c_2 производится на основаніи условій (154), (155). Имѣемъ:

$$p_1 = c_1 z_1 + c_2,$$

$$p_2 = c_1 z_2 + c_2.$$

Найтя отсюда c_1 и c_2 и подставивъ въ (158) находимъ для давления p выраженіе въ окончательномъ видѣ:

$$p = \rho g c s z \arcsin z + \frac{p_1 - p_2}{z_1 - z_2} (z - z_1) + p_1 (159)$$

Полученное выраженіе для давления p удовлетворяетъ и болѣе общимъ условіямъ на границахъ (154, a) и (155, a). Кроме того изъ (159) ясно, что во всемъ потокѣ жидкости давленіе распределяется по законамъ гидростатики.

Въ дальнѣйшемъ мы введемъ слѣдующія обозначенія: удѣльный вѣсъ жидкости обозначимъ черезъ Δ , т. е.

$$\rho g = \Delta;$$

замѣчая, что длина трубки будетъ $z_2 - z_1$, примемъ:

$$z_2 - z_1 = l; (160)$$

кромѣ того ясно, что $(z_2 - z_1) \sin \alpha$ есть разстояніе по вертикали между начальной и конечной точками оси трубки; обозначимъ:

$$(z_2 - z_1) \sin \alpha = H_1 \quad \text{и} \quad \frac{p_2 - p_1}{\Delta} = H_2, (161)$$

въ такомъ случаѣ высота H_u , гдѣ

$$H_u = (z_2 - z_1) \sin \alpha - \frac{p_2 - p_1}{\Delta} = H_1 - H_2 (162)$$

будетъ полный полезный напоръ, на который работаетъ нашъ шнуровой насосъ.

53. Вернемся теперь къ нашему дифференціальному уравненію (153, б). Замѣчая, что на основаніи (159) $\frac{dp}{dz} = c_1$, перепишемъ его въ такомъ видѣ:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial w_z}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} = c. \quad \dots \dots (153, в)$$

гдѣ

$$c' = \frac{\rho g \sin \alpha + c_1}{k \rho},$$

или, на основаніи (159), (160) и (162)

$$c = \frac{\Delta z \cdot (-z) \sin \alpha \cdot (\rho_1 - \rho_2)}{k \rho (z_2 - z)} - \frac{\Delta H_{II}}{\mu l}. \quad \dots \dots (163)$$

Замѣтимъ, что c' есть постоянная величина.

Произведя дифференцирование въ (153, в) приводимъ уравненіе къ виду:

$$\frac{\partial^2 w_z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial w_z}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w_z}{\partial \varphi^2} = c \quad \dots \dots (164)$$

Интегралъ его содержитъ двѣ независимыхъ переменныхъ r и φ , причѣмъ относительно переменнаго φ онъ будетъ періодической функцией съ періодомъ 2π ; поэтому можемъ предположить его разложеннымъ въ рядъ Фурье по измѣняемости φ и представить такъ:

$$w_z = A_0 + \sum_{m=1}^{\infty} (A_m \cos m\varphi + B_m \sin m\varphi), \quad \dots \dots (165)$$

гдѣ A_0 , A_m и B_m функции одного лишь r .

На основаніи условия симметріи движенія относительно плоскости ХZ, функция w_z не должна мѣняться при измѣненіи φ на $2\pi - \varphi$, что возможно лишь при $B_m = 0$, такимъ образомъ:

$$w_z = A_0 + \sum_{m=1}^{\infty} A_m \cos m\varphi. \quad \dots \dots (165, а)$$

Подставляя это выраженіе для w_z въ (164), имѣемъ:

$$\sum_{m=1}^{m=\infty} \left(\frac{d^2 A_m}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{dA_m}{dr} - \frac{m^2}{r^2} A_m \right) \cos m\varphi + \frac{d^2 A_0}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{dA_0}{dr} - c = 0,$$

Такъ какъ это равенство имѣеть мѣсто при произвольномъ φ , то должно быть:

$$\frac{d^2 A_m}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{dA_m}{dr} - \frac{m^2}{r^2} A_m = 0, \dots \dots \dots (I)$$

$$\frac{d^2 A_o}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{dA_o}{dr} - c' = 0 \dots \dots \dots (II)$$

Интегрируемъ сперва уравненіе (I). Полагая частный интеграль въ видѣ

$$A_m = Mr^k$$

и подставляя въ (I), получаемъ:

$$Mk(k-1)r^{k-2} + Mkr^{k-2} - Mm^2r^{k-2} = 0,$$

откуда

$$k(k-1) + k - m^2 = 0, \text{ т. е. } k - m^2 = 0 \text{ или } k = m^2.$$

Отсюда полный интеграль уравненія (I) напишется въ видѣ:

$$A_m = M_m r^m + N_m r^{-m} \dots \dots \dots (III)$$

Интегрируемъ теперь второе уравненіе (II). Переписываемъ его такъ:

$$\frac{d^2}{dr^2} \left(A_o - \frac{c r^2}{4} \right) - \frac{1}{r} \frac{d}{dr} \left(A_o - \frac{c r^2}{4} \right) = 0;$$

полагая

$$\frac{d}{dr} \left(A_o - \frac{c r^2}{4} \right) = \psi,$$

имѣемъ

$$\frac{d\psi}{dr} + \frac{\psi}{r} = 0, \text{ или } \frac{d\psi}{\psi} + \frac{dr}{r} = 0, \text{ т. е. } d \lg \psi r = 0,$$

откуда

$$\psi r = B, \text{ или } \psi = \frac{B_1}{r},$$

поэтому

$$\frac{d}{dr} \left(A_o - \frac{c r^2}{4} \right) = \frac{B_1}{r};$$

интегрируя, находимъ окончательно:

$$A_o = B_1 \lg r + \frac{c r^2}{4} + B_2 \dots \dots \dots (IV)$$

Такимъ образомъ полный интегралъ дифференциальнаго уравнения въ частныхъ производныхъ второго порядка (164) будетъ:

$$w_z = \sum_{m=1}^{m=\infty} (M_m r^m + N_m r^{-m}) csm\varphi + B \lg r + \frac{c'r^2}{1} + B_2. \quad \dots (166)$$

Произвольныя постоянныя M_m , N_m , B_1 и B_2 находятся на основаніи условий на границахъ (156) и (157).

Вводя обозначенія $\frac{\mu}{\nu_1} = \psi_1$ и $\frac{\mu}{\nu_2} = \psi_2$ и подставляя въ (156), (157) полученное выше выраженіе для w_z , имѣемъ:

$$\sum_{m=1}^{m=\infty} \left[M_m (r_1^m - m\psi_1 r_1^{m-1}) + N_m (r_1^{-m} + m\psi_1 r_1^{-(m+1)}) \right] csm\varphi + B_1 \left(\lg r_1 - \frac{\psi_1}{r_1} \right) + B_2 - \frac{c'r_1}{2} \left(\frac{r_1}{2} - \psi_1 \right) - a = 0,$$

$$\sum_{m=1}^{m=\infty} \left[M_m (r_2^m + m\psi_2 r_2^{m-1}) + N_m (r_2^{-m} - m\psi_2 r_2^{-(m+1)}) \right] csm\varphi + B_1 \left(\lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} \right) + B_2 - \frac{c'r_2}{2} \left(\frac{r_2}{2} + \psi_2 \right) = 0.$$

Такъ какъ послѣднія уравненія должны удовлетворяться при произвольныхъ значеніяхъ φ , то должно быть:

$$M_m (r_1^m - m\psi_1 r_1^{m-1}) + N_m (r_1^{-m} + m\psi_1 r_1^{-(m+1)}) = 0, \quad \dots (V)$$

$$M_m (r_2^m + m\psi_2 r_2^{m-1}) + N_m (r_2^{-m} - m\psi_2 r_2^{-(m+1)}) = 0,$$

и

$$B_1 \left(\lg r_1 - \frac{\psi_1}{r_1} \right) + B_2 + \frac{c'r_1}{2} \left(\frac{r_1}{2} - \psi_1 \right) - a = 0,$$

$$B_1 \left(\lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} \right) + B_2 - \frac{c'r_2}{2} \left(\frac{r_2}{2} + \psi_2 \right) = 0. \quad \dots (VI)$$

Легко показать, что корни системы (V) не могутъ быть отличны отъ нуля. Въ противномъ случаѣ должна была бы существовать зависимость

$$(r_1^m - m\psi_1 r_1^{m-1}) (r_2^{-m} - m\psi_2 r_2^{-(m+1)}) - (r_2^m + m\psi_2 r_2^{m-1}) (r_1^{-m} + m\psi_1 r_1^{-(m+1)}) = 0,$$

откуда легко получается:

$$\frac{\phi_1}{r_1} + \frac{\phi_2}{r_2} = 0,$$

что невозможно, такъ какъ, вообще говоря, величины ϕ_1 , ϕ_2 , r_1 и r_2 существенно положительны.

Въ томъ же случаѣ, если напр. $\phi_1 = 0$, то и ϕ_2 должно быть нулемъ, и вышеуказанное условие должно принять видъ:

$$\frac{r_1^m}{r_2^m} = \frac{r_2^m}{r_1^m},$$

что тоже невозможно, такъ какъ $r_2 > r_1$.

Такимъ образомъ мы приходимъ къ заключенію, что все $M_m = 0$ и $N_m = 0$, т. е.

$$w_2 = B_1 lgr + \frac{c'r^2}{4} + B_2 \dots \dots \dots (166, a)$$

Опредѣляя постоянныя B_1 и B_2 изъ системы (VI), находимъ:

$$B_1 = \frac{c(r_2^2 - r_1^2 + 2(\psi_1 r_1 + \psi_2 r_2)) + 4a}{4 \left(lg \frac{r_1}{r_2} - \frac{\phi_1}{r_1} - \frac{\phi_2}{r_2} \right)} \dots \dots \dots (VII)$$

$$B_2 = \frac{\{c(r_2^2 - r_1^2 + 2(\psi_1 r_1 + \psi_2 r_2)) + 4a\} \left(lgr_2 + \frac{\phi_2}{r_2} \right)}{4 \left(lg \frac{r_1}{r_2} - \frac{\phi_1}{r_1} - \frac{\phi_2}{r_2} \right)} - \frac{c'r_2}{2} \left(\frac{r_2}{2} + \phi_2 \right).$$

Въ предположеніи отсутствія скольжения жидкости вдоль стѣнки трубки и стержня, т. е. при $\phi_1 = 0$ и $\phi_2 = 0$ найдемъ:

$$B_1' = \frac{c'(r_2^2 - r_1^2) + 4a}{4lg \frac{r_1}{r_2}} \dots \dots \dots (VIII)$$

$$B_2' = \frac{c'(r_1^2 lgr_2 - r_2^2 lgr_1) - 4algr_2}{4lg \frac{r_1}{r_2}}$$

На основаніи выраженій (VII) w_2 приметъ теперь окончательно слѣдующій видъ:

$$w_2 = \frac{c(r_2^2 - r_1^2 + 2\psi_1 r_1 + 2\psi_2 r_2) + 4a}{4 \left(lg \frac{r_1}{r_2} - \frac{\phi_1}{r_1} - \frac{\phi_2}{r_2} \right)} + \frac{c'(r_2^2 - r_2^2 - 2\phi_2 r_2)}{4} \dots \dots \dots (166, b)$$

т. е. w_2 есть функція одного лишь r .

54. Вычислим теперь расход Q жидкости, подаваемой рассматриваемым насосом в единицу времени. Легко заметить, что

$$Q = \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} w_z dz = \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} w_z r dr d\varphi,$$

где dz элемент площади поперечного кольцевого сечения в полярных координатах. На основании (166, а)

$$Q = \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} \left(B_1 lgr - \frac{c r^2}{4} + B_2 \right) r dr d\varphi, \quad (167)$$

или, после интегрирования

$$Q = \pi \left[B_1 (r_2^2 lgr_2 - r_1^2 lgr_1) - \frac{c}{8} (r_2^4 - r_1^4) + \frac{2B_2}{2} (r_2^2 - r_1^2) \right]. \quad (167, a)$$

Подставляя сюда значения для B_1 , B_2 и c' из (VII) и (163), можем написать:

$$Q = MH_u + Na, \quad (168)$$

где

$$M = \frac{\pi \Delta}{8\mu l} \left\{ 2(r_2^2 - r_1^2) + 2\psi_1 r_1 + 2\psi_2 r_2 \left[(r_2 lgr_2 - r_1 lgr_1) - \left(lgr_2 + \frac{\psi_2}{r_2} + \frac{1}{2} \right) (r_2^2 - r_1^2) \right] \right\}, \quad (IX)$$

$$(r_2^2 - r_1^2) (r_1^2 - r_2^2 - 4r_2 \psi_2) \left(lgr_1 - \frac{\psi_1}{r_1} - \frac{\psi_2}{r_2} \right) \left\{ \left(lgr_1 - \frac{\psi_1}{r_1} - \frac{\psi_2}{r_2} \right) \right\},$$

$$N = - \frac{\pi \left[(r_2^2 lgr_2 - r_1^2 lgr_1) - \left(lgr_1 + \frac{\psi_2}{r_2} + \frac{1}{2} \right) (r_2^2 - r_1^2) \right]}{\left(lgr_1 - \frac{\psi_1}{r_1} - \frac{\psi_2}{r_2} \right)}.$$

В случае отсутствия скольжения жидкости вдоль трубки и стержня, т. е. при $\psi_1 = 0$ и $\psi_2 = 0$, имеем:

$$M_1 = \frac{\pi \Delta (r_2^2 - r_1^2)}{8\mu l} \left[\frac{r_2^2 - r_1^2}{r_1} - (r_2^2 + r_1^2) \right], \quad (X)$$

$$N_1 = \pi \left(\frac{r_2^2 - r_1^2}{2lgr_1} - r_1^2 \right).$$

Легко показать, что при условии $r_2 > r_1$, имеем вместо неравенства:

$$M_1 \leq 0, \quad N_1 \geq 0.$$

Поэтому, обращаясь къ выражению для Q въ видѣ (168) находимъ, что съ измѣненіемъ скорости a отъ 0 до ∞ , Q , переходя черезъ нуль, мѣняетъ знакъ съ отрицательнаго на положительный. Причемъ для положительной скорости $a = \frac{M_1 H_u}{N}$, расходъ $Q = 0$, т. е. затрачиваемая энергія идетъ на поддержаніе разности напоровъ на концахъ трубки.

Расходъ Q можетъ обратиться въ 0 еще и въ другомъ случаѣ. Представимъ себѣ, что трубка на выпускномъ концѣ закрыта и черезъ нее пропущенъ стержень подобно тому какъ это представлено на черт. 9. Въ такомъ случаѣ расходъ будетъ равенъ нулю и изъ (168) вытекаетъ, что

$$H_u = - \frac{N_1 a}{M_1} \dots \dots \dots (169)$$

Пользуясь выраженіями (159) и (162) для p и H_u , найдемъ для распределенія давления вдоль трубки такое выраженіе:

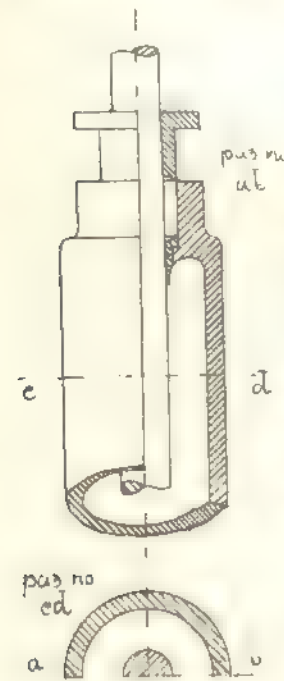
$$p = \Delta c s z_1 c s z_2 \tau \frac{\Delta(H_u - (z_2 - z_1) s n a)}{z_2 - z_1} (z_2 - z_1) + p_1, \quad (170)$$

гдѣ вмѣсто H_u должно быть поставлено данное выше значеніе. Отсюда легко замѣтить, что вдоль прямой, параллельной оси трубки приращенія давления пропорциональны длинѣ. Изъ послѣдняго выраженія вытекаетъ, что при

$$H_u - (z_2 - z_1) s n a = 0, \\ p_2 = p_1,$$

т. е. давление вдоль трубки не мѣняется, а при

$$H_u - (z_2 - z_1) s n a < 0$$



Черт. 9.

давление вдоль трубки убываетъ. Написавъ (169) въ видѣ:

$$(z_2 - z_1) s n a + \frac{p_2 - p_1}{\Delta} = - \frac{N_1 a}{M_1},$$

опредѣлимъ отсюда предѣльную длину трубки $(z_2 - z_1)$. Если длина трубки будетъ больше найденной, то вся энергія расходуется на поддержаніе разности напоровъ на концахъ трубки, въ предположеніи, что p_1 и p_2 намъ заданы.

Обратно, при $a = 0$, располагаемая разность напоровъ H_u , противъ которой мы работаемъ, даетъ отрицательный расходъ

$$Q = M_1 H_u,$$

т. е. жидкость движется въ отрицательномъ направленіи.

При $H_u = 0$, для любого значения $a > 0$, будет создаваться и некоторый положительный расход Q .

55. Обратимся теперь къ составленію баланса энергии разсматриваемого нами движения жидкости. Энергію будемъ относить къ единицѣ времени, т. е. разсмотримъ мощности.

Вся затраченная мощность L выразится такъ:

$$L = -2\pi r_1(z_2 - z_1)\mu \left| \frac{dw_z}{dr} \right|_{r=r_1} a, \dots \dots \dots (171)$$

гдѣ $2\pi r_1(z_2 - z_1)$ рабочая поверхность стержня,

$$= \mu \frac{dw_z}{dr} \quad r=r_1$$

касательное усиліе на единицу площади со стороны стержня на жидкость.

Мощность L составляется изъ полезной мощности, L_u и мощности противъ вредныхъ сопротивленій, расходуемую на разсѣяніе энергии, т. е. внутреннее трение и работу скользянія жидкости вдоль стержня и внутренней поверхности трубки. Полезная мощность, представляющая работу перемѣщенія жидкости, какъ легко понять, представится такъ:

$$L_u = \int_{z_1}^{z_2} \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} (\Delta snz dz + dp) w_z r dr d\varphi, \dots \dots \dots (172)$$

или, на основаніи выраженія для расхода Q и (162):

$$L_u = \Delta Q H_u \dots \dots \dots (172, a)$$

Въ (172) интеграль

$$\int_{z_1}^{z_2} \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} dp w_z r dr d\varphi$$

есть работа въ единицу времени противъ давленій, а интеграль

$$\int_{z_1}^{z_2} \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} \Delta snadz w_z r dr d\varphi$$

работа въ единицу времени противъ силы тяжести.

Мощность $L_{s,1}$, затраченная на скольженіе стержня вдоль жидкости представится въ такомъ видѣ:

$$L_{s,1} = -2\pi r_1(z_2 - z_1)\mu \left| \frac{dw_z}{dz} (a - w_z) \right|_{r=r_1} \dots \dots \dots (173)$$

гдѣ $(a - w_z)_{r=r_1}$ скорость стержня относительно жидкости; въ остатальномъ выраженіи для $L_{s,2}$ сходно съ выраженіемъ для L .

Работа въ единицу времени скольжения жидкости относительно внутренней поверхности трубки будетъ:

$$L_{s,2} = -2\pi r_2 (z_2 - z_1) \mu \left| \frac{dw_z}{dr} w_z \right|_{r=r_2} \dots \dots \dots (174)$$

Наконецъ аналогичная работа, затраченная на разсѣяніе энергии внутри жидкости, на основаніи (107), напишется такъ:

$$D = \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} \int_{z_1}^{z_2} \Phi r dr d\varphi dz, \dots \dots \dots (175)$$

гдѣ интегрированіе распространяется на весь объемъ трубки, занятой движущейся жидкостью. Такъ какъ жидкость несжимаема, то $(a + b + c) = 0$ и

$$\Phi = 2\mu(a^2 + b^2 + c^2 + 2p_1^2 + 2p_2^2 + 2p_3^2).$$

Въ нашемъ случаѣ $w = c = 0$, а w есть функція лишь отъ x и y , поэтому, на основаніи (49), пишемъ:

$$a = b = c = 0, \quad p_1 = \frac{1}{2} \frac{\partial w}{\partial y}, \quad p_2 = \frac{1}{2} \frac{\partial w}{\partial x}, \quad p_3 = 0.$$

Пользуясь (135) и имѣя виду, что w въ данномъ случаѣ зависитъ лишь отъ r , имѣемъ:

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{dw}{dr} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{dw}{dr} \cos\varphi,$$

$$\frac{\partial w}{\partial y} = \frac{dw}{dr} \frac{\partial r}{\partial y} = \frac{dw}{dr} \sin\varphi.$$

Отсюда:

$$\Phi = \mu \left(\frac{dw}{dr} \right)^2,$$

или

$$D = \mu \int_0^{2\pi} \int_{r_1}^{r_2} \int_{z_1}^{z_2} \left(\frac{dw}{dr} \right)^2 r dr d\varphi dz.$$

пользуясь выраженіемъ (166, а) для w_z , послѣ интегрированія найдемъ:

$$D = 2\pi\mu (z_2 - z_1) \left\{ B_1^2 (\lg r_2 - \lg r_1) + \frac{c'^2}{16} (r_2^4 - r_1^4) + \frac{B_1 c'}{2} (r_2^2 - r_1^2) \right\} (176)$$

На основании условий на границах (156) и (157) пишемъ:

$$w_z|_{r=r_2} = -\psi_2 \frac{dw_z}{dr}|_{r=r_2}$$

$$a - w_z|_{r=r_1} = -\psi_1 \frac{dw_z}{dr}|_{r=r_1}$$

Отсюда, на основании (173) и (174):

$$L_{\psi_1} = 2\pi r_1(z_2 - z_1)\mu\psi_1 \frac{dw_z}{dr}|_{r=r_1} = 2\pi\mu\psi_1(z_2 - z_1)r_1 \left(\frac{B_1}{r_1} + \frac{c'r_1}{2} \right)^2 \quad (173, a)$$

$$L_{\psi_2} = 2\pi r_2(z_2 - z_1)\mu\psi_2 \frac{dw_z}{dr}|_{r=r_2} = 2\pi\mu\psi_2(z_2 - z_1)r_2 \left(\frac{B_1}{r_2} + \frac{c'r_2}{2} \right)^2 \quad (174, a)$$

Пользуясь выражением (167, a) для l , на основании (172, a) имеемъ:

$$L_H = \pi\Delta H_H \left\{ 8B_1(r_2 \lg r_2 - r_1 \lg r_1) + \frac{c'}{8}(r_2^2 - r_1^2) + \left(2B_2 - B_1 \right) (r_2^2 - r_1^2) \right\}$$

Исключая B_2 при помощи второго уравнения системы (V), найдемъ:

$$L_H = \frac{\pi\Delta H_H}{8} \left\{ 8B_1(r_2 \lg r_2 - r_1 \lg r_1) - a(r_2^2 - r_1^2) \left[c'(r_2^2 - r_1^2 + 4r_2\psi_2) + \right. \right. \\ \left. \left. + B_1 \left(4 + \lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} \right) \right] \right\} \dots \dots \dots (172, b)$$

Исключая a въ выражении (171) для L помощьюъ выражения для B_1 въ (VII) и (168, a), получаемъ:

$$L = 2\pi\mu(z_2 - z_1) \left(B_1 + \frac{c'r_1^2}{2} \right) \left\{ B_1 \left(\lg \frac{r_2}{r_1} + \frac{\psi_1}{r_1} + \frac{\psi_2}{r_2} \right) + \frac{c'}{4}(r_2^2 - r_1^2) \right. \\ \left. + 2r_1\psi_1 + 2r_2\psi_2 \right\} \dots \dots \dots (171, a)$$

Другое выражение для L получимъ, подставляя въ (171) значение $\frac{dw_z}{dr}|_{r=r_1}$, вычисленное изъ (166, b), именно:

$$L = \frac{\pi[\Delta H_H k + 4a\mu(z_2 - z_1)]a}{2P} \dots \dots \dots (171, b)$$

г.дѣ

$$k = r_2^2 - r_1^2 + 2\psi_2 r_2 + 2r_1 \left(\lg \frac{r_1}{r_2} - \frac{\psi_2}{r_2} \right) \dots \dots \dots (XI)$$

$$P = \lg \frac{r_2}{r_1} + \frac{\psi_1}{r_1} + \frac{\psi_2}{r_2}$$

При отсутствии скольжения, т. е. при $\psi_1 = \psi_2 = 0$

$$k_1 = r_2 - r_1^2 - 2r_1^2 \lg \frac{r_2}{r_1},$$

$$P_1 = \lg \frac{r_2}{r_1} \dots \dots \dots (XII)$$

Пользуясь полученными выражениями легко проверить баланс энергии, который напишется такъ:

$$L = L_u + L_{g,1} + L_{g,2} + D.$$

56. Гидравлический коэффициент τ_{th} полезного действия штурмового насоса напишется въ видѣ:

$$\tau_{th} = \frac{L_u}{L} \dots \dots \dots (177)$$

Воспользовавшись значениями L_u и L изъ (172, b) и (171, b) и подставивъ значения B_1 , B_2 и c , найдемъ для τ_{th} такое выражение

$$\tau_{th} = \frac{\Delta H_u [M \Delta H_u - N_2 \mu a (z_2 - z_1)]}{\mu a (z_2 - z_1) [\Delta H_u k + 4 \mu a (z_2 - z_1)]} \dots \dots \dots (178)$$

гдѣ

$$M_2 = \frac{1}{4} \left\{ 2(r_2^2 - r_1^2 + 2\psi_1 r_1 + 2\psi_2 r_2) \left[(r_1^2 \lg r_1 - r_2^2 \lg r_2) + (\lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} + \frac{1}{2}) (r_2^2 - r_1^2) \right] + (r_2^2 - r_1^2) (r_1^2 - r_2^2 - 4r_2 \psi_2) \left(\lg \frac{r_2}{r_1} - \frac{1}{r_1} + \frac{\psi_2}{r_2} \right) \right\},$$

$$N_2 = 2 \left\{ (r_1^2 \lg r_1 - r_2^2 \lg r_2) + \left(\lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} + \frac{1}{2} \right) (r_2^2 - r_1^2) \right\} \dots \dots (XIII)$$

Въ случаѣ отсутствия скольженія вдоль стѣнокъ трубки и стержня, т. е. $\psi_1 = \psi_2 = 0$, предыдущія выраженія сведутся къ:

$$M_2 = \frac{(r_2 - r_1^2)}{4} \left[r_2 - r_1^2 - (r_2^2 - r_1^2) \lg \frac{r_2}{r_1} \right],$$

$$N_2' = r_2^2 - r_1^2 - 2r_1^2 \lg \frac{r_2}{r_1} \dots \dots (XIV)$$

Если считать данными полный полезный напоръ H_u на который долженъ работать нашъ насосъ и расходъ Q , то придется отыскивать скорость стержня a ; предполагается, конечно, что остальные величины, какъ-то: r_1 , r_2 , l , α , μ , ψ_1 , ψ_2 , Δ даны. Искомая величина a опредѣлится сразу изъ уравненія (168).

57. Полученными результатами мы можем воспользоваться для рѣшенія вопроса о движеніи вязкой жидкости по трубкѣ кольцевого или обыкновеннаго круговаго сѣченія.

Для этого достаточно въ выраженіяхъ для w_z и Q положить $\alpha = 0$; кромѣ того, полезнымъ напоромъ, создающимъ теченіе, въ этомъ случаѣ нужно считать H'_u гдѣ

$$H'_u = -H_u.$$

Такимъ образомъ изъ (166, b) и (168) находимъ для кольцевого сѣченія:

$$w_z = \frac{\Delta H'_u}{4\mu l} \left[(r_2^2 - r_1^2 + 2\psi_1 r_1 + 2\psi_2 r_2) \left(\lg \frac{r}{r_2} - \frac{\psi_2}{r_2} \right) + (r^2 - r_2^2 - 2\psi_2 r_2) \right. \\ \left. \left(\lg \frac{r_1}{r_2} - \frac{\psi_1}{r_1} - \frac{\psi_2}{r_2} \right) \right] \cdot \left(\lg \frac{r_2}{r_1} + \frac{\psi_1}{r_1} + \frac{\psi_2}{r_2} \right), \\ Q = -MH'_u. \quad \dots (179)$$

Для трубки круговаго сѣченія нужно положить $r_1 = 0$. Найдемъ:

$$w_z = \frac{\Delta H'_u}{4\mu l} (r_2^2 - r^2 + 2\psi_2 r_2), \\ Q = \frac{\pi \Delta H'_u}{8\mu l} r_2^3 (r_2 + 4\psi_2). \quad \dots (179, a)$$

Полагая въ последнемъ выраженіи $\psi_2 = 0$, получимъ

$$Q = \frac{\pi \Delta H'_u}{8\mu l} r_2^4,$$

извѣстную формулу, выведенную Пуазейлемъ эмпирически изъ опытовъ при изслѣдованіи теченія воды по капиллярнымъ трубкамъ. Этой формулой можно пользоваться для опредѣленія коэффициента вязкости μ .

Шнуровой двигатель.

58. Рѣшимъ теперь обратную задачу: предположимъ существующимъ нѣкоторый полный (рабочій) напоръ H'_u и будемъ разсматривать наше устройство какъ двигатель, требуя чтобъ протекающая жидкость дала по оси стержня нѣкоторое усиліе z на единицу рабочей поверхности, т. е. $2\pi r_1 z$ по всей поверхности его.

Полный рабочий напоръ H_u въ данномъ случаѣ, какъ легко понять, будетъ связанъ съ напоромъ H_u слѣдующимъ образомъ:

$$H'_u = -H_u$$

т. е.

$$H'_u = (z_1 - z_2) \sin \alpha + \frac{p_1 - p_2}{\Delta}$$

Дифференціальныя уравненія движения будутъ тѣ-же, что и въ предыдущемъ случаѣ, такъ что для давления p получимъ выраженіе (159), условия же на границахъ (156) и (157) представятся такъ:

$$\mu \left. \frac{\partial w_z}{\partial r} \right|_{r=r_1} = r_1 (w_z - a) \Big|_{r=r_1} = \tau, \dots \dots \dots (180)$$

$$r_2 w_z + \mu \left. \frac{\partial w_z}{\partial r} \right|_{r=r_2} = 0.$$

Произвольныя постоянныя интегрированія B_1 и B_2 опредѣлятся изъ уравненій (IV), причемъ первое уравненіе этой системы, на основаніи приведенныхъ услови на границахъ, можетъ быть нѣсколько измѣнено. Такимъ образомъ система (IV) замѣнится такой:

$$\mu \left(\frac{B_1}{r_1} + \frac{c r_1}{2} \right) - \tau = 0, \dots \dots \dots (XV)$$

$$B_1 \left(\lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} \right) - B_2 + \frac{c r_2}{2} \left(\frac{r_2}{2} + \psi_2 \right) = 0.$$

Откуда находимъ:

$$B_1 = \frac{r_1 (2\tau + \Delta H'_u r_1)}{2\mu}, \dots \dots \dots (XVI)$$

$$B_2 = - \frac{1}{4\mu r_2} \left[2r_1 (2\tau + \Delta H'_u r_1) \left(r_2 \lg r_2 + \frac{\psi_2}{r_2} \right) - \Delta H'_u r_2^2 \left(r_2 + 2\psi_2 \right) \right].$$

Подставляя эти значенія въ (166) и (167, a) найдемъ выраженія для w_z и Q .

Полезная мощность L_u нашего двигателя въ данномъ случаѣ выразится такъ:

$$L_u = 2\pi r_1 l \omega a, \dots \dots \dots (181)$$

гдѣ a скорость стержня находится изъ (180) въ видѣ:

$$a = \frac{r_1 w_z}{r_1} \Big|_{r=r_1} = \tau \dots \dots \dots (182)$$

Вся затраченная мощность L будеть:

$$L = H'_u Q \dots \dots \dots (183)$$

Отсюда коэффициент полезнаго дѣйствія нашего двигателя будеть:

$$\eta_{th} = \frac{L_u}{L} = \frac{2\pi r_1 l s u}{H'_u Q}$$

Балансъ энергии пишется подобно предыдущему случаю въ видѣ:

$$L = L_u + L_{s,1} + L_{s,2} + D,$$

гдѣ

$$L_s = 2\pi r_1 l s (w_2 - a)$$

работа трения жидкости о стержень; L и L_u даны выше; $L_{s,1}$ и D имѣють прежнія значенія (176) и (174, a).

Вращательное движение вязкой жидкости.

59. Въ настоящемъ параграфѣ мы раземотримъ такой вопросъ: въ вязкой жидкости равномерно вращается система параллельныхъ, равноудаленныхъ плоскостей вокругъ некоторой оси, перпендикулярной къ нимъ; плоскости предполагаются безграничными. Определить движение жидкости.

Здѣсь въ общемъ случаѣ допускается скольженіе жидкости относительно плоскостей; для простоты предположимъ, что коэффициентъ вѣшняго трения относительно всѣхъ плоскостей одинаковъ, причеь изъ силъ вѣшнихъ, дѣйствующихъ на массу жидкости пусть существуетъ лишь одна сила тяжести.

Изъ дальнѣйшаго будеть ясно, что для рѣшенія вопроса достаточно раземотрѣть движение жидкости между парой парой плоскостей. Какъ и въ предыдущемъ случаѣ будемъ пользоваться цилиндрическими координатами. Ось вращения примемъ за ось Z , направленную вертикально вверхъ. Начало O помѣтимъ на серединѣ разстоянія между двумя плоскостями, въ остальномъ будемъ придерживаться черт. 6. Примемъ разстояние между плоскостями равнымъ $2h$; уравненія ихъ будуть: $z = +h$, $z = -h$.

Движеніе жидкости предположимъ установившимся и совершающимся въ плоскостяхъ перпендикулярныхъ къ оси вращения. На этомъ основаніи

$$\frac{\partial w_r}{\partial t} = \frac{\partial w_t}{\partial t} = \frac{\partial w_z}{\partial t} = \frac{\partial p}{\partial t} = 0;$$

кромѣ того $w_z = 0$ и $R = T = 0$, $z = -g$.

Въ общемъ случаѣ жидкость благодаря вязкости и вѣбшему тренію о плоскости будетъ двигаться отъ центра къ периферіи по криволинейнымъ плоскимъ траекторіямъ, лежащимъ въ горизонтальныхъ плоскостяхъ. Мы можемъ принять траекторіи всѣхъ частицъ, лежащихъ въ одной и той же плоскости гомогенными, т. е. движеніе жидкости симметричнымъ относительно осей вращения. Это обстоятельство позволяетъ утверждать, что

$$\frac{\partial w_r}{\partial z} = \frac{\partial w_t}{\partial z} - \frac{\partial p}{\partial z} = 0,$$

т. е. w_r , w_t и p суть функція одного лишь r и z

60. Обратимся теперь къ дифференціальнымъ уравненіямъ движенія (113). На основаніи сказаннаго выше части первыхъ двухъ уравненій перенищутся такъ:

$$\frac{dw_r}{dt} - \frac{w_t^2}{r} - \frac{\partial w_r}{\partial t} + \frac{\partial w_r}{\partial r} w_r + \frac{\partial w_r}{\partial r} \frac{w_t}{r} - \frac{\partial w_r}{\partial z} w_z - \frac{w_t^2}{r},$$

$$\frac{1}{r} \frac{d(w_r r)}{dt} = \frac{1}{r} \left\{ \frac{\partial(w_r r)}{\partial t} + \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} w_r + \frac{\partial(w_r r)}{\partial z} w_z \right\}$$

Поэтому, на основаніи всего вышесказаннаго, дифференціальныя уравненія движенія въ данномъ случаѣ представляются въ видѣ:

$$\frac{\partial w_r}{\partial r} w_r - \frac{w_t^2}{r} = - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r} = k \left\{ \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} \right] - \frac{\partial w_r}{\partial z} \right\},$$

$$\frac{w_r}{r} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} = k \left\{ \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} \right] + \frac{\partial w_t}{\partial z} \right\}, \dots \dots \dots (184)$$

$$0 = -y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z}.$$

Условіе сплошности (145, a) приметъ видъ:

$$\frac{\partial(w_r r)}{\partial r} = 0, \dots \dots \dots (185)$$

откуда заключаемъ, что $w_r r$ есть функція одного лишь z , т. е.

$$w_r r = \phi(z) \dots \dots \dots (185, a)$$

Кромѣ того изъ (185) вытекаетъ, что

$$r \frac{\partial w_r}{\partial r} + w_r = 0, \dots \dots \dots (185, b)$$

Последнее уравнение системы (184), послѣ интегрирования, даетъ

$$p = -\Delta z + \rho\Phi(r), \dots \dots \dots (186)$$

причемъ нужно замѣтить, что $\psi(z)$ и $\Phi(r)$ пока произвольныя функции, опредѣляемыя изъ дальнѣйшихъ условій.

На основаніи (185, a), (185, b) и (186), первое уравнение системы (184) переписется такъ:

$$w_r^2 + w_z^2 = -\Phi(r) - k \frac{\partial w_r}{\partial z^2}.$$

или

$$-(w_r^2 + w_z^2) = -r\psi'(r) + k \frac{\partial w_r}{\partial z^2},$$

откуда

$$w_r^2 + w_z^2 = r\psi'(r) - k\psi''(z), \dots \dots \dots (187)$$

Замѣчая, что

$$w_r^2 + w_z^2 = v^2,$$

можемъ сказать, что квадратъ скорости въ каждой точкѣ жидкости есть сумма двухъ функций: функции отъ r и функции отъ z . Помножая (187) на r^2 и принимая во вниманіе (185, a), найдемъ:

$$(w_r r)^2 = r^3\psi'(r) - kr^2\psi''(z) - \psi^2(z), \dots \dots \dots (188)$$

61. Мы можемъ сказать, что (185, a), (186) и последнее уравнение рѣшаютъ нашу задачу вполне, если будутъ опредѣлены функции $\Phi(r)$ и $\psi(z)$. Для этого воспользуемся вторымъ уравненіемъ системы (184), и кромѣ того введемъ условія на границахъ.

Послѣ дифференцирования въ правой части второго уравненія (184), легко придать ему такой видъ:

$$\frac{w_r r}{r^2} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} = k \left\{ \frac{1}{r} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r^2} - \frac{1}{r^2} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial(w_r r)}{\partial z^2} \right\}.$$

Принимая во вниманіе (185, a) послѣ упрощеній, получимъ

$$\frac{\partial^2(w_r r)}{\partial r^2} + \frac{\partial(w_r r)}{\partial z^2} = \left\{ \frac{\psi(z)}{kr} - k \right\} \frac{\partial(w_r r)}{\partial r} \dots \dots \dots (189)$$

Этому дифференциальному уравненію въ частныхъ производныхъ второго порядка должна удовлетворять функция $w_r r$. Подставляя сюда значеніе этой функции изъ (188) получимъ одну дифференціальную зависимость между функциями $\Phi(r)$ и $\psi(z)$.

62. Обратимся теперь къ условиямъ на границахъ. Принимая скольженіе жидкости относительно движущихся плоскостей, мы воспользуемся условиями (99) § 35, применительно къ цилиндрическимъ координатамъ. Такъ какъ для нашего случая на основании (152)

$$T_r = \mu \frac{\partial w_t}{\partial z}, \quad T_t = \mu \frac{\partial w_r}{\partial z},$$

и обозначая черезъ ω условную скорость вращения плоскостей, получимъ для плоскости $z = +h$ искомыми условия въ видѣ:

$$\nu_1(\omega r - w_t) \Big|_{z=+h} = \mu \frac{\partial w_t}{\partial z} \Big|_{z=+h}, \quad \nu_1 w_r \Big|_{z=+h} = -\mu \frac{\partial w_r}{\partial z} \Big|_{z=+h} \quad (190, a)$$

а для плоскости $z = -h$

$$\nu_1(\omega r - w_t) \Big|_{z=-h} = -\mu \frac{\partial w_t}{\partial z} \Big|_{z=-h}, \quad \nu_1 w_r \Big|_{z=-h} = \mu \frac{\partial w_r}{\partial z} \Big|_{z=-h}. \quad (190, b)$$

Эти же условия могутъ быть переписаны и такъ:

$$\nu_1(\omega r - w_t) \Big|_{z=+h} = \mu \frac{\partial(w_t r)}{\partial z} \Big|_{z=+h}, \quad \nu_1(\omega r^2 - w_t r) \Big|_{z=+h} = \mu \frac{\partial(w_t r)}{\partial z} \Big|_{z=+h},$$

$$\nu_1(w_t r) \Big|_{z=-h} = -\mu \frac{\partial(w_t r)}{\partial z} \Big|_{z=-h}, \quad \nu_1(w_r r) \Big|_{z=-h} = \mu \frac{\partial(w_r r)}{\partial z} \Big|_{z=-h}. \quad (190, c)$$

Теперь мы можемъ сдѣлать нѣкоторыя заключенія о видѣ функции $\Phi(r)$, входящей въ (186). Для этого, на основании (188), пишемъ:

$$w_t r = \sqrt{R - kr^2 Z^2 - Z^2}, \quad \dots \dots \dots (191)$$

гдѣ для сокращенія принято $r^2 \Phi(r) = R$ и $\psi(z) = Z$; кромѣ того обозначимъ $\frac{\mu}{\nu_1} = \lambda$ и

$$Z_{z=+h} = a_0, \quad Z'_{z=+h} = a_1, \quad Z_{z=-h} = a_2, \quad Z'_{z=-h} = a_3, \quad \dots \dots \dots (192)$$

$$Z_{z=+h} = a'_0, \quad Z'_{z=+h} = a'_1, \quad Z_{z=-h} = a'_2, \quad Z'_{z=-h} = a'_3.$$

Имѣя все вышесказанное ввиду, на основаніи первыхъ двухъ условий на границахъ (190, c) и выраженія для $w_t r$ (191), пишемъ:

$$\omega r^2 - \sqrt{R - kr^2 a_2^2 - a_0^2} = -\lambda \frac{kr^2 a_3 + 2a_0 a_1}{2\sqrt{R - kr^2 a_2^2 - a_0^2}} \quad \dots \dots (193)$$

$$\omega r^2 - \sqrt{R - kr^2 a_2'^2 - a_0'^2} = \lambda \frac{kr^2 a_3' + 2a_0' a_1'}{2\sqrt{R - kr^2 a_2'^2 - a_0'^2}}$$

Условия симметрии движения относительно плоскости $z = 0$ приводят насъ къ заключенію, что $(ur)_{z=+h} = (ur)_{z=-h}$ при произвольномъ r , т. е.

$$R - kr^2 a_2 - a_0^2 = R - kr^2 a'_2 - a_0'^2.$$

Такъ какъ это должно быть вѣрно при произвольномъ r , то отсюда прямо слѣдуетъ, что

$$a_0 = a_0' \text{ и } a_2 = a_2'.$$

Отсюда находимъ, что правыя части въ равенствѣ (193) должны быть тоже равны при произвольныхъ значенияхъ r , слѣдовательно:

$$a_3 = -a_3' \text{ и } a_1 = -a_1'.$$

Такимъ образомъ, имѣя ввиду обозначенія (192), функция Z должна подчиняться слѣдующимъ условиямъ:

$$a_0 = a_0', \quad a_1 = -a_1', \quad a_2 = a_2', \quad a_3 = -a_3', \quad \dots \quad (194)$$

Кромѣ того, обращаясь къ послѣднимъ двумъ условиямъ (190, с) мы можемъ ихъ такъ представить:

$$a_0 = -\lambda a_1, \quad a_0' = \lambda a_1',$$

поэтому, замѣчая, что второе уравненіе (194) есть слѣдствіе послѣднихъ двухъ и системы (194), можемъ систему (194) замѣнить такой.

$$a_0 = a_0', \quad a_0 = -\lambda a_1, \quad a_0' = \lambda a_1', \quad a_2 = a_2', \quad a_3 = -a_3'. \quad \dots \quad (194, a)$$

Отсюда восемь неизвѣстныхъ могутъ быть определены черезъ три какихъ-нибудь изъ нихъ. Напримѣръ, если

$$a_0 = \alpha, \quad a_2 = \beta, \quad a_3 = \gamma,$$

то (195)

$$a_0' = \alpha, \quad a_1 = -\frac{\alpha}{\lambda}, \quad a_1' = \frac{\alpha}{\lambda}, \quad a_2' = \beta, \quad a_3' = -\gamma.$$

Изъ всего этого вытекаетъ, что условия (193) могутъ быть сведены къ одному, имѣющему видъ:

$$\omega r^2 - \sqrt{R - kr^2 a_2 - a_0^2} = \lambda \frac{kr^2 a_2 + 2a_0 a_1}{2\sqrt{R - kr^2 a_2 - a_0^2}} \quad \dots \quad (196)$$

Такъ какъ это равенство должно имѣть мѣсто при произвольныхъ значеніяхъ r , то оно является уравненіемъ для опредѣленія вида функции R въ предположеніи, что функция Z , т. е. $\psi(z)$ намъ извѣстна. Изъ (196) легко находимъ, что

$$R = \frac{\omega^2}{2} r^4 + k \left(a_2 - \frac{1}{2} a_1 \right) r^2 + \frac{1}{2} \omega r^2 \sqrt{\omega^2 r^4 - 2i(kr^2 a_1 + 2a_0 a_1) - a_0^2} \dots \dots \dots (197)$$

Замѣтимъ, что здѣсь вонять одинъ лишь знакъ, между тѣмъ, при нахожденіи радикала $\sqrt{R - kr^2 a_1 - a_0}$ изъ квадратнаго уравненія (196) получается два знака. Но тѣмъ въ томъ, что если положить $k = 0$ (т. е. отсутствие скольженія) этотъ радикалъ, представляющій величину $\omega r^2 z = h$, долженъ обратиться въ ωr^2 , что возможно лишь въ томъ случаѣ, если взять корень квадратнаго уравненія со знакомъ плюсъ.

Зная видъ функции R , мы тѣмъ самымъ находимъ распребленіе давленій въ рассматриваемомъ случаѣ. Дѣйствительно, изъ соотношенія принятаго для (191)

$$r^3 \psi'(r) = R$$

находимъ, что

$$\psi(r) = \int \frac{R dr}{r^3} = C \dots \dots \dots (198)$$

Подставляя сюда изъ (197) значеніе функции R , надемъ, послѣ интеграціи, $\Phi(r)$. Эта функция, подставленная въ (196)

$$p = -\Delta z + p \Phi(r), \dots \dots \dots (199)$$

рѣшаетъ вопросъ о распребленіи давленій. Мы уже указали, что въ R входитъ три произвольныхъ постоянныхъ, C будетъ четвертая. Двѣ изъ нихъ можно опредѣлить задавая давленія на окружностяхъ: $z = 0$, $r = r_0$ и $z = 0$, $r = r_1$, остается двѣ произвольныхъ постоянныхъ.

63. Теперь мы можемъ въ общихъ чертахъ указать путь къ интегрированію уравненія (189) при соблюденіи условій на границахъ (190, с) *). Видъ интеграла нами уже найденъ

$$\omega_1 r = \sqrt{R - kr^2 Z - Z^2}; \dots \dots \dots (191)$$

*) Подробное рѣшеніе и исследование этого вопроса, ввиду его сложности и громоздкости, мы предполагаемъ дать въ отдельной статьѣ. Здѣсь мы ограничимся нѣкоторыми частными случаями.

Подставляя это выражение въ (189) и произведя упрощения получимъ:

$$\begin{aligned} 2 \frac{d^2 R}{dr^2} R - 2 \frac{dR}{dr} kr Z - 2 \frac{dR}{dr} Z^2 - \left(\frac{dR}{dr} \right)^2 - 6kr Z \frac{dR}{dr} - 2kr^2 Z^2 R - \\ - 4Z^2 R - 2 \frac{Z}{rk} \frac{dR}{dr} R + 2Z \frac{dR}{dr} rZ^2 - 2 \frac{Z^2}{kr} \frac{dR}{dr} - 2 \frac{1}{r} \frac{dR}{dr} R + \\ + 2 \frac{Z}{r} \frac{dR}{dr} - 2kr^2 Z^2 Z - 2kr Z^2 Z - 4Z^2 kr^2 Z - kr^2 Z^2 Z - \\ - 4kr^2 Z^2 Z - 4kr^2 Z^2 = 0. \dots \dots (199). \end{aligned}$$

Подставляя сюда выражение для R (197), освобождаясь отъ радикаловъ и располагая результатъ по степенямъ r , получимъ въ лѣвой части цѣлый полиномъ относительно r , коэффициенты котораго будутъ зависеть отъ функции Z и ея производныхъ до четвертой включительно. Такъ какъ этотъ полиномъ долженъ быть нулемъ при произвольныхъ значеніяхъ r , то, приравнивая его коэффициенты нулю, мы найдемъ цѣлый рядъ обыкновенныхъ дифференциальныхъ уравненій и задача сведется къ отысканію функций Z , удовлетворяющей одновременно всѣмъ этимъ дифференциальнымъ уравненіямъ.

64. Для примѣра рассмотримъ частный случай: предположимъ, что нѣтъ скольженія жидкости относительно вращающихся плоскостей, т. е. $\nu_1 = \infty$ или $\lambda = 0$. Въ такомъ случаѣ изъ (197) получается, что

$$R = \omega^2 r^4 + ka_2 r^2 + a_0^2 \dots \dots \dots (200)$$

Подставивъ это выражение для R въ (199) и расположивъ по степенямъ r , получимъ полиномъ шестой степени относительно r .

Приравнивая коэффициенты его нулю, сразу найдемъ, что $Z = 0$, т. е.

$$a_0 = a_1 = a_2 = a_3 = a_4 = a_5 = a_6 = a_7 = 0$$

Отсюда $R = \omega^2 r^4$, или, на основаніи (191):

$$w_r = \omega r, \dots \dots \dots (201)$$

т. е. радиальнаго движенія жидкости нѣтъ и вся жидкая масса вращается вокругъ оси Z какъ твердое тѣло съ угловой скоростью ω . Подставляя полученное выше значеніе для R въ (198), найдемъ, что

$$\Phi(r) = \frac{\omega^2 r^2}{2} + C,$$

откуда, на основаніи (186)

$$p = \frac{\rho \omega^2 r^2}{2} - \Delta z + C_1, \dots \dots \dots (202)$$

т. е. доверхности равнаго тѣлѣнія съ параболюды вращенія въ кругъ оси Z , резултатъ вѣрный изъ гидростатики.

Раземотримъ теперь обратный случай: рѣшимъ вопросъ о возможности вращательнаго движенія нашей жидкости въ разеатриваемомъ случаѣ (т. е. $u_r = 0$) при вѣличности скользяея относительно плоскостей, т. е. $\lambda > 0$.

Мы видѣли, что предположене $u_r = 0$ равносильно положенію $Z = 0$, т. е. на основаніи (197) $R = \omega^2 r^2$, или на основаніи (191), $w_r = \omega r$. Другими словами резултатъ получается тотъ же, что и при предположеніи $\lambda = 0$. Т. е. жидкость можетъ имѣть чисто вращательное движеніе лишь въ случаѣ отсутствія скользяея ея относительно вращающихся плоскостей, въ этомъ случаѣ она движется какъ твердое тѣло.

65. Обратимся къ разеатриваемому общаго случая. Откажемся отъ поставленныхъ нами пограничныхъ услови (190, с), въ такомъ случаѣ мы имѣемъ въ общѣ дѣло съ нѣкоторымъ симметричнымъ относительно оси Z теченіемъ вязкой жидкости, въ смыслѣ указанномъ выше. Для него имѣеть мѣсто полученныя выше уравненія и соотношенія:

$$w_{,r} = Z, \dots \dots \dots (185, a)$$

$$w_{,r} r = \sqrt{R - kr^2 Z^2 - Z^2}, \dots \dots \dots (191)$$

$$\frac{\partial^2(w_{,r})}{\partial r^2} - \frac{\partial(w_{,r})}{\partial z} = \frac{Z + k - 1}{k} \frac{\partial(w_{,r})}{\partial r}, \dots \dots (189)$$

$$p = -\Delta z - z\Phi(r) \dots \dots \dots (186)$$

Предположимъ теперь $w_{,r} = w = const$ для $r = r_1$. Въ такомъ случаѣ

$$w_{,r} r = w r_1 = a, \dots \dots \dots (203)$$

т. е. $Z = a$, и изъ (191) слѣдуетъ, что $w_{,r}$ есть функция только лишь r , причемъ

$$w_{,r} = \sqrt{R - a^2}, \dots \dots \dots (201)$$

дифференціальное уравненіе (189) превращается такъ:

$$\frac{\partial^2(w_{,r})}{\partial r^2} = \frac{A}{r} \frac{\partial(w_{,r})}{\partial r},$$

гдѣ $\frac{a+k}{k} = A$. Препоставимъ это уравненіе въ видѣ

$$\frac{d \left[\frac{\partial(w_{,r})}{\partial r} \right]}{\frac{\partial(w_{,r})}{\partial r}} = A \frac{dr}{r},$$

находимъ, что:

$$d \lg \frac{\partial(w_{,r})}{\partial r} = d \lg r^A,$$

отсюда, послѣ интегрированія

$$\frac{dw(r)}{dr} = C_1 r^A,$$

или, окончательно

$$w(r) = C_1 r^{A+1} + C_2 \quad \dots \quad (205)$$

Произвольныя постоянныя C_1 и C_2 определяются заданьем w_r на двухъ какихъ либо цилиндрическихъ поверхностяхъ $r = r_1$ и $r = r_2$.

Траектория какой либо частицы жидкости можетъ быть легко опредѣлена на основаніи соотношеній:

$$w_r = \frac{dr}{dt}, \quad w_t = r \frac{d\varphi}{dt};$$

для перваго на второе, находимъ:

$$\frac{dt}{dz} = \frac{w_r}{w_t}$$

или, на основаніи (203) и (205).

$$\frac{dr}{dz} = \frac{a}{C_1 r^A + C_2}$$

отсюда, послѣ интегрированія, находимъ уравненіе траекторіи въ полярныхъ координатахъ въ видѣ:

$$a\varphi = \frac{C_1 r^{A+1}}{A+1} + C_2 \log C_1, \quad \dots \quad (206)$$

гдѣ постоянная C_2 определяется по начальной точкѣ, черезъ которую проходитъ рассматриваемая траекторія.

Опредѣливъ изъ (204) функцію R , мы находимъ на основаніи (198) функцію $\Phi(r)$, а слѣдовательно, пользуясь (186), распределеіе давленій въ рассматриваемомъ случаѣ.

66. Подуменные результаты даютъ возможность рассмотреть случай, изслѣдованный *M. Couette* въ его работѣ, посвященной опредѣленію коэффициента внутренняго тренія жидкостей *.

Вопросъ сводился къ изслѣдованію движенія жидкости между двумя концентрическими цилиндрами, изъ которыхъ каждый въ общемъ случаѣ вращается съ нѣкоторою постоянной угловою скоростью.

Пологая общую ось цилиндровъ вертикальною и дѣлая вполне допустимое предположеніе, что $w_r = 0$, мы сразу приходимъ къ случаю, рассмотрѣнному въ предыдущемъ параграфѣ, причемъ здѣсь $A = 1$, такъ какъ $a = 0$. Такимъ образомъ имѣемъ:

$$w_t = C_1 r + C_2 r^{-1} \dots \dots \dots (207)$$

* Cf. M. Couette. Etudes sur le frottement des liquides. Annales de chimie et de physique. 1890 г. стр. 436

Постоянные C_1 и C_2 найдутся на основании условий на границах. Предположим, что цилиндр радиуса r_1 вращается съ угловой скоростью ω_1 , а цилиндр радиуса r_2 съ угловой скоростью ω_2 , и что $r_1 < r_2$. Касательное напряжение T_z , на основании (152) представляется такъ:

$$T_z = \mu \left(\frac{\partial w_t}{\partial r} - \frac{w_t}{r} \right),$$

что для нашего случая даетъ:

$$T_z = -\frac{2\mu C_2}{r^2} \dots \dots \dots (208)$$

Условия на границах, на основании (99), пишутся въ видѣ:

$$v_1(w_t - \omega_1 r_1) \Big|_{r=r_1} = \mu \left(\frac{\partial w_t}{\partial r} - \frac{w_t}{r} \right)_{r=r_1},$$

$$v_2(w_t - \omega_2 r_2) \Big|_{r=r_2} = \mu \left(\frac{\partial w_t}{\partial r} - \frac{w_t}{r} \right)_{r=r_2}.$$

Поэтому для опредѣленія постоянныхъ C_1 и C_2 получается такія уравненія:

$$v_1(C_1 r_1 + C_2 r_1^{-1} - \omega_1 r_1) = \mu \frac{2C_2}{r_1^2},$$

$$v_2(C_1 r_2 + C_2 r_2^{-1} - \omega_2 r_2) = \mu \frac{2C_2}{r_2^2}.$$

Предполагая наружный цилиндр неподвижнымъ и пренебрегая скольженіемъ жидкости, получимъ эти условия въ такомъ видѣ:

$$C_1 r_1 + C_2 r_1^{-1} = \omega_1 r_1,$$

$$C_1 r_2 + C_2 r_2^{-1} = 0.$$

Рѣшая эти уравненія относительно C_1 и C_2 , находимъ:

$$C_1 = \frac{\omega_1 r_1}{r_1^2 - r_2^2}, \quad C_2 = \frac{\omega_1 r_1 r_2^2}{r_2^2 - r_1^2}.$$

Источникомъ движенія жидкости будетъ теперь внутренний вращающийся цилиндръ къ которому долженъ быть приложенъ моментъ M , выражающійся такъ:

$$M = -2\pi r_1 h T_z r_1 \dots \dots \dots (209)$$

гдѣ h высота по оси цилиндра разматриваемаго слоя жидкости. Пользуясь полученнымъ выше выраженіемъ для T_z , имѣемъ:

$$M = 4\pi h \mu C_2$$

или

$$M = \frac{1770 \omega_1 r^3 r^2}{r^2 - r_1^2} \quad (210)$$

На этом мы закончим главу о приложениях вышеизложенной теории*).

Глава XII

Численные значения коэффициентов, входящих в основные уравнения.

67. В настоящей главе мы дадим значения коэффициентов, введенных нами в основные уравнения. Не вдаваясь в подробное рассмотрение методов их нахождения, что было бы насъ очень далеко, мы приведем лишь бысть, характеристикамъ разныхъ жидкостей, числа эти дадутъ возможность, въ случаѣ надобности, производить реальные подсчеты. Коэффициенты, входящие въ предыдущую формулу, суть следующие: μ —коэффициентъ внутреннего трения (или вязкости), γ —коэффициентъ внешнего трения, λ —такъ называемый второй коэффициентъ вязкости. Этотъ последний коэффициентъ тѣсно связанъ съ сжимаемостью жидкости, съ которой теперь все больше и больше начинаютъ считаться на практикѣ, такъ какъ такое явление какъ напримеръ гидравлически ударъ теснѣю зависитъ отъ этого свойства жидкости. Поэтому мы дадимъ значения коэффициента сжимаемости ϵ для некоторыхъ жидкостей. Укажемъ еще, что въ остальныхъ уравненияхъ движения вязкой жидкости входятъ эмпирическіи коэффициентъ трения $k = \frac{\mu}{\rho}$, гдѣ ρ плотность жидкости. Такъ какъ значения для ρ могутъ быть найдены всюду, то мы этихъ ихъ приводить не будемъ.

68. Изъ основного соотношения (65) размерность коэффициента μ представится такъ:

$$[\mu] = [L^2 MT^{-1}] \quad (211)$$

Таблица I даетъ значения этого коэффициента для разныхъ жидкостей и газовъ при разныхъ температурахъ (по Цельсию) въ абсолютной системѣ единицъ [C. G. S.]. Кроме того въ этой же таблицѣ даны значения коэффициента $k_1 = \frac{\mu}{\Delta}$, гдѣ Δ удѣльный весъ жидкости**). Такъ какъ въ абсолютной системѣ единицъ $\Delta = g \rho = 981 \rho$, то отсюда $k = 981 k_1$.

*). Некоторые вопросы разбрашея читатель въ своемъ изложеніи можно найти въ курсахъ:

W. Wagn. Lehrbuch der Hydrodynamik Leipzig 1900 стр. 266

H. Lorenz Lehrbuch der technischen Physik. III т. стр. 426.

**). См. R. Vol. Ueber den Druck hervorgerusst bei der Fortleitung tropfbarer und gasförmiger Flüssigkeiten. Verhandl. 1907 Mittel über Forschungs. Heft 44

Таблица I.

	0°		5°		10°		20°		30°		100°		1200°	
	μ	Δ	μ	Δ	μ	Δ	μ	Δ	μ	Δ	μ	Δ	μ	Δ
Диэлектрик	5,3	2,5	~0,27	~6,8	3,5	4,07	1,8	1,8	0,99	1,1				
Звон	0,0155	0,0575	0,0155	0,0515	0,0131	0,0331	0,0101	0,0101	0,00805	0,0081	~0,00298	~0,0031		
Эфир	—	—	—	—	—	—	0,0029	0,00353	—	—	—	—	—	—
Ртуть	—	—	—	—	—	—	0,016	0,00118	—	—	—	—	—	—
Жидкая углекислота при $p = 1$ кг/см ²	—	—	—	—	—	—	0,00011	0,000802	—	—	—	—	—	—
Воздух	0,0001714	0,137	0,000171	0,131	0,000176	0,116	0,000188	0,151	0,000180	0,155	0,000213	0,15	0,000231	0,236
Водород	—	—	—	—	—	—	0,000198	0,153	—	—	—	—	—	—
Ацетилен	—	—	—	—	—	—	0,000174	0,153	—	—	—	—	—	—
Водород	0,0000864	1,07	—	—	—	—	0,000097	1,21	—	—	0,0001075	1,4	0,0001302	18,8

О. Е. Meyer *) для воды при разных температурах далъ такую элементарную зависимость:

$$\mu = 1 + \frac{0,01775}{0,0331t + 0,000244t^2} \dots \dots \dots (212)$$

гдѣ t въ градусахъ Цельсія, μ въ абсолютной системѣ единицъ [C. G. C].

Изъ приведенной таблицы имѣяемъ, что для жидкостей коэффициентъ внутреннего тренія μ съ возрастаніемъ температуры убываетъ, для газовъ наоборотъ—возрастаетъ.

Коэффициентъ μ для воды почти не зависитъ отъ давления, тоже имѣетъ мѣсто и для газовъ при тавеніяхъ достаточно удаленныхъ отъ точекъ сжиженія ихъ. Кроме того нужно замѣнить, что для газовъ, для которыхъ плотность прямо пропорциональна давленію, коэффициентъ k обратно пропорционаленъ давленію; этимъ отчасти и объясняются необычайно большія потери въ трубопроводахъ для разрѣженныхъ газовъ.

69. Перейдемъ теперь къ разсмотрѣнію коэффициента λ . Если вспомнимъ сказанное въ § 32, то на основаніи зависимостей (88) заключаемъ, что размѣрность λ должна быть та же, что и μ , т. е.

$$[\lambda] = [L^{-1} MT^{-1}] \dots \dots \dots (213)$$

кромѣ того, пользуясь гипотезой Стокса, по которой

$$\lambda = 2\mu = 0,$$

имѣемъ $\lambda = \frac{2}{3} \mu$, такъ что особыхъ вычисленій для нахождения λ производить не приходится.

Если бы мы отказались отъ гипотезы Стокса, то опредѣленіе λ пришлось бы производить изъ опытовъ аналогичныхъ опытамъ для опредѣленія μ , т. е. изъ опытовъ кинематическаго и динамическаго характера. Для твердыхъ тѣлъ λ опредѣляется довольно просто. Изъ соображеній теоріи упругости

$$\lambda = e^{-1} = \frac{2}{3} \mu,$$

гдѣ e коэффициентъ сжимаемости. Нужно замѣнить, что для твердыхъ тѣлъ размѣрность λ и μ иная:

$$[\lambda] = [\mu] = [L^{-1} MT^{-2}] \dots \dots \dots (213, a)$$

гдѣ μ модуль сдвига. Такъ напримѣръ для стали

$$\mu = 0,819 \cdot 10^{12} \frac{\text{дин.}}{\text{см.}^2}, \quad e^{-1} = 1,841 \cdot 10^{12} \frac{\text{дин.}}{\text{см.}^2}.$$

*) См. Wiedemanns Annalen. 1877, стр. 387.

откуда

$$\epsilon = 1,295 \cdot 10^{-2} \frac{\text{дин.}}{\text{см.}^2}$$

Значений ϵ для жидкостей намъ не удалось найти.

70. Коэффициентъ сжимаемости ϵ представляется такъ,

$$\epsilon = \frac{1}{V} \frac{V - V'}{p - p'} \dots \dots \dots (214)$$

гдѣ V и V' первоначальный и конечный объемы, p и p' первоначальное и конечное давление. Отсюда размерность ϵ будетъ,

$$[\epsilon] = [LM^{-1}T^2] \dots \dots \dots (215)$$

Ниже приводимъ таблицу II, дающую значенія коэффициента сжимаемости (по Квинке) для разныхъ жидкостей.

Таблица II.

	$\epsilon \cdot 10^5$		t	Температ. коэффициентъ m .
	$t=0$	$t=t_1$		
Глицеринъ	252,4	241,0	17,0	-0,000292
Рънное масло	480,2	581,8	17,8	+0,01189
Миндальное масло	482,1	503,0	19,7	0,008519
Оливковое масло	485,9	617,4	18,3	0,01479
Вода	503,0	456,3	22,9	-0,004049
Сѣрнистый углеродъ	39,2	637,8	17,0	+0,01076
Скипидаръ	581,7	779,3	18,6	0,01830
Бензолъ	585,3	628,4	16,1	0,004581
Алкоголь	828,2	959,5	17,5	0,01113
Эфиръ	1155,7	1342,3	14,3	0,01127
„	—	1477,2	21,4	0,01302
Ртуть	39,2	—	—	—

*) См. С. Христовенъ. Основы теоретической физики СПб. 1895. I ч. На стр. 122 данъ выводъ и численное значеніе ϵ для воды, разема риваемой какъ твердое тѣло. На основаніи этого вывода размерность ϵ не соответствуетъ размерности (213) для жидкихъ тѣлъ.

Температура измеряется в $^{\circ}C$, давление в атмосферах. Для пересчета в абсолютные единицы, а именно в мегадины, достаточно приведенный число поделить на 1,0137. Кроме того нужно заметить, что числа эти получены в пределах 50—75 атмосфер давления. Вообще относительно коэффициента сжатия для жидкостей можно сказать следующее:

Съ возрастанием температуры сжимаемость жидкостей значительно возрастает за исключением воды и глицерина, у которых она убывает.

Наименьшая сжимаемость наблюдается у ртути, наибольшая—у эфира.

Сжимаемость зависит от тех предельных давлений, въ которых она наблюдается. Такъ напр. по Аппаду для воды при $0^{\circ}C$ въ пределах 1—25 атм. коэффициент сжимаемости равенъ $52,5 \cdot 10^{-7}$, а въ пределах 2500—3000 атм.— $26,1 \cdot 10^{-6}$.

Такъ для прѣсной воды даетъ такую эмпирическую формулу:

$$c \cdot 10^7 = 4520 - 17 p + p^2 = 10 - 4355 + p)t = 10 - 43 + p)t^2, \dots (216)$$

гдѣ p давление въ тоннахъ на dm^2 . Для морской воды приблизительно имѣется:

$$c = \frac{0,00179}{38 + p} \left(1 - \frac{t}{150} - \frac{t^2}{10000} \right), \dots (217)$$

71 Переходимъ теперь къ коэффициенту вѣшняго трѣнія μ . Размѣрность его будетъ:

$$[\mu] = [L : MT^{-1}] \dots (218)$$

Нужно сказать, что вопросъ о вѣшнемъ трѣнии жидкостей до сихъ поръ не вполне ясно и точно рѣшенъ. Все числа, добытыя въ этомъ направлении, носятъ что-то специальный характеръ, имѣющій значение для данной опытной постановки. Прежде чѣмъ разяскивать численные значения коэффициента μ приходилось рѣшать принципиальный вопросъ о томъ скользить ли жидкость вдоль разсматриваемаго твердаго тѣла или вѣтъ, и очень часто получались самые противорѣчивые результаты. Некоторые авторы, какъ напр. Сошете, утверждали, что скольженія, вообще, не существуетъ. Другде же полагали, что жидкости, не смачивающія стѣнокъ, обязательно скользятъ. Не нужно забывать, что коэффициентъ μ не имѣетъ такого абсолютнаго значения для разсматриваемой жидкости какъ коэффициентъ внутренняго трѣнія μ , такъ какъ онъ зависитъ отъ вещества твердой стѣнки относительно которой происходитъ скольженіе, — другими словами коэффициентъ вѣшняго трѣнія данной жидкости можетъ имѣть целый рядъ значений.

Вместо коэффициента γ очень часто рассматривают коэффициент ψ , введенный нами раньше, где

$$\gamma = \frac{\mu}{\psi};$$

размерность его будет:

$$[\psi] = [L].$$

Из опытов Гельмгольца и Шоттреската *) с полным, выкопченным внутри, шаром, наполненным исследуемой жидкостью получились такие результаты:

Таблица III.

	ψ
Вода	0,23534
Алкоголь	0,01096
Эфиръ	0,01243
Сърнястый углеродъ	0,04430

Приведенныя числа выражены въ абсолютной системѣ единицъ и верны для скопженія вышеуказанныхъ жидкостей въ гладкой выкопченной металлической стѣнкѣ при средней комнатной температурѣ.

72. Мы видимъ, что размерность ψ есть линейная величина, легко дать геометрическое толкованіе этой величинѣ.

Пусть V будетъ относительная скорость жидкости относительно стѣнки въ какой-либо точкѣ ея. Примемъ эту точку за начало координатъ, направленье скорости за ось X и направленье нормали внутрь жидкости за ось Z . Сила съ которою стѣнка действуетъ на соприкасающуюся жидкость, рассчитанная на единицу поверхности будетъ

$$\gamma V.$$

Разсмотримъ очень тонкія слои жидкости, прилегающія къ стѣнкѣ. На элементарную площадку ея ds со стороны стѣнки действуетъ сила

$$\gamma V ds$$

*) См. В. v. Helmholtz и I. G. v. Petrovsk. Über Reibung von flüssigen Flüssigkeiten. H. v. Helmholtz Wissensch. Abh. I, стр. 172.

а со стороны жидкости на него действуют силы

$$Tds;$$

оставшиеся действующие силы будут пропорциональны объему, а потому ими можно пренебречь. Имѣя видъ размерное движение пишемъ:

$$(T - \nu V) ds = 0, \text{ т. е. } T = \nu V.$$

Такъ какъ вдоль стѣнки скорость не имѣетъ нормальной составляющей, то

$$T = \mu \frac{\partial V}{\partial z},$$

откуда

$$\nu V = \mu \frac{\partial V}{\partial z}.$$

Если через z обозначимъ относительную скорость для какой-либо точки жидкости весьма близкой къ стѣнкѣ, то

$$z = V + z \frac{\partial V}{\partial z},$$

или, на основаніи предыдущей зависимости

$$z = V \left(1 + z \frac{\nu}{\mu} \right).$$

Изъ полученной зависимости мы заключаемъ, что въ точкѣ, у которой

$$z = - \frac{\mu}{\nu} = - \frac{1}{\psi},$$

относительная скорость будетъ 0, т. е. предполагая стѣнку неподвижной на величину $\frac{1}{\psi}$ глубь самой стѣнки, можемъ сказать, что скольжения вдоль этой новой границы уже не будетъ.

Такимъ образомъ величина ψ приобретаетъ вполне реальное значеніе.

Въ одной изъ новѣйшихъ работъ М. R. Detrait *) при изученіи скольжения жидкостей пользовался методомъ Пуазейля, т. е. истечениемъ черезъ капиллярныя трубки, причемъ величина $\frac{1}{\psi}$ определялась методомъ сравненія. Извѣдая теченіе воды, керосина и алкоголя по капиллярнымъ трубкамъ изъ стекла и сѣры онъ нашелъ, что для воды, не смачивающей сѣры, $\frac{1}{\psi}$ равно почти одному микрону. Алкоголь и керосинъ смачивали какъ стекло такъ и сѣру и для нихъ оказалось $\psi = 0$.

*) См. M. R. Detrait Recherches experimentales sur le glissement des liquides a la paroi. Jour. de Physique 5^e serie, t. III (Octobre 1913).

Глава XIII.

Струйное и турбулентное движение жидкостей.

73. Положенія, развитія въ гл II, показываютъ намъ, что въ основу представленія о характерѣ движенія жидкости въ томъ видѣ, какъ мы это до сихъ поръ разсматривали, положено понятие о *трубѣ тока* и *струѣ*. Изъ этихъ понятій прямо вытекаетъ, что любой разсматриваемый нами потокъ жидкости можетъ быть заполненъ непрерывной системой каналовъ, безконечно малыхъ или конечнаго сѣченія, деформирующихся или недеформирующихся въ зависимости съ того имѣемъ ли мы дѣло съ установившимся или неустановившимся движеніемъ, сѣчки которыхъ могутъ считаться непроницаемыми для жидкости. Непроницаемость должна пониматься здѣсь въ томъ смыслѣ, что частицы жидкости, протекающія по какой-либо струѣ или трубкѣ тока, не могутъ проникнуть въ сѣчущія струи. Такое упорядоченное движеніе жидкости мы будемъ называть *струйнымъ или ламинарнымъ*.

Но опять показывается, что въ громадномъ большинствѣ, дѣйствительно наблюдаемыхъ на практикѣ движеній жидкости, явленія протекаютъ совершенно не такъ. Частицы жидкости приобретаютъ такія движенія, при которыхъ всякое представленіе о струѣ, въ точномъ смыслѣ этого слова, утрачивается, движеніе частицы жидкости представляется безпорядочнымъ, т. е. скорость любой точки потока мѣняется весьма быстро безъ всякой видимой закономерности. Легкія частицы какого-либо твердаго тѣла, плавающего въ жидкости, или краска, введенныя въ потокъ, сразу показываютъ, что при такомъ движеніи частицы жидкости перемѣшиваются, сталкиваются и какъ будто движутся въ совершенномъ безпорядкѣ.

Къ движенію только что описаннаго характера уже не применимы все до сихъ поръ полученные, результаты; требуются особые методы и испытанія, дающіе возможность установить законы такого движенія и написать его дифференціальныя уравненія. Движеніе послѣдняго рода мы будемъ называть *турбулентнымъ*.

Въ дальнѣйшемъ мы стараемся кратко представить развитіе ученія о турбулентномъ движеніи жидкости въ связи съ струйнымъ движеніемъ ея.

74. То обстоятельство, что дѣйствительныя течения жидкостей не подчиняются результатамъ, вытекающимъ изъ уравненій Навье, данныхъ для движенія вязкихъ жидкостей, было известно и учтено уже многими авторами прошлаго столѣтія, какъ то: Беланже, Каролисомъ,

Дюпон и другими, работавшими над вопросом о движении воды в рѣкахъ, каналахъ и трубахъ. Но эти авторы не стремились установить причины такихъ отклонений отъ основныхъ законовъ движения жидкостей, а просто удовлетворались выработкой ряда эмпирическихъ формулъ, дававшихъ въ среднемъ достаточно точные для практики результаты.

Первымъ пытавшимся рѣшить вопросъ точно, былъ французскій ученый Буссинекъ Boussinesq, разработавши этотъ вопросъ въ своемъ трудѣ: „Essai sur la theorie des eaux courantes“. Буссинекъ, желая поминуть анализу турбулентное движение, воспользовался понятиемъ о *средней ливетной скорости* vitesse moyenne locale, даннымъ еще раньше Сепъ-Венаномъ.

Дѣло въ томъ, что при турбулентномъ движении, какъ мы уже сказали, скорость въ данной точкѣ пространства непрерывно мѣняется такъ, что величина и направление истинной скорости подвергается весьма быстрымъ и частымъ колебаніямъ. Буссинекъ полагаетъ, что эти колебанія происходятъ вокругъ некотораго средняго положенія за некоторый периодъ времени. Обозначая этотъ периодъ черезъ T , среднюю величину скорости черезъ v_m и составляющая ея по осямъ черезъ u_m , v_m , w_m можемъ среднюю мѣстную скорость опредѣлить такими равенствами:

$$\begin{aligned} u_m &= \frac{1}{T} \int_t^{t+T} u dt, \\ v_m &= \frac{1}{T} \int_t^{t+T} v dt, \\ w_m &= \frac{1}{T} \int_t^{t+T} w dt. \end{aligned} \quad (219)$$

Къ этимъ составляющимъ скорости Буссинекъ прибавляетъ всѣ тѣ же разсужденія, которыя были приложены къ прежнимъ величинамъ u , v , w и вводитъ ихъ въ основныя уравненія Навье. Но кромѣ того онъ добавляетъ еще и гипотезы, которыми старается сдѣлать переходъ отъ страннаго движенья къ турбулентному непрерывнымъ и вообще естественнымъ. Онъ допускаетъ, что коэффициенты внутренняго и вѣшняго тренія жидкости зависятъ не только отъ свойствъ жидкости и стѣнокъ съ которыми она приходитъ въ соприкосновение, но и координатъ точки относительно границъ. Эти два допущенія сдѣланы имъ на томъ основаніи, что источникомъ турбулентнаго движенья жидкости служатъ главнымъ образомъ стѣнки, благодаря неровностямъ которыхъ на нихъ возникаетъ беспорядочное движеніе и водовороты распространяющееся внутрь жидкости.

Воспользовавшись этими допущениями Буссинекъ въ указанномъ выше трудѣ даетъ рѣшене нѣкоторыхъ вопросовъ, связанныхъ съ движениемъ воды въ каналахъ и трубахъ разнаго поперечнаго сѣченія; причемъ результаты, достигнутые имъ, могутъ считаться вполне удовлетворительными для практики.

75. Но все же рѣшене Буссинека не даетъ намъ слѣба на основные вопросы: каковъ механизмъ турбулентнаго движения? Можетъ ли жидкость при однихъ и тѣхъ же геометрическихъ условияхъ двигаться струйнымъ и турбулентнымъ движениемъ? Если можетъ, то каковы условия перехода одного рода движения въ другой? Кроме того нужно замѣтить, что наибольшее суженіе сѣченія не даетъ еще возможности утверждать, что эти тѣкучки жидкости имѣютъ мѣсто цѣхъ же, до сннхъ до сн тнхъ же Ньютона о внутреннемъ треннн, т. е. имѣютъ мѣсто дифференціальныя уравненія Навье, мы можемъ идти дальше, т. е. допуская гипотезу Ньютона, т. е. только струйное цѣхъ же. Такимъ образомъ остается еще вопросъ: имѣютъ ли мѣсто, при наибольшей струйной движенин, законы внутреннего и внешнего треннн, которыми мы до снхъ поръ пользуемся.

На послѣдннй вопросъ мы можемъ дать положительный отвѣтъ. Исслѣдованіе Пуазелля (Poiseuille) надъ теченіемъ воды по капиллярнымъ трубкамъ ($d = 0,0293$ и $d = 0,65$ мм) вполне подтвердило правильность закона (179, a) для радиуса Q , давленія въ ≈ 57 , другими словами подтвердило правильность суженія (179, a) въ которомъ была выведена т. е. гипотезу Ньютона. Пользуясь опытами Пуазелля можно опредѣлить коэффициентъ внутреннего треннн въ зависимости температуры и поправки въ видѣ (212). Нужно замѣтить, что Пуазель, исключительно на основании своихъ опытовъ, даетъ законъ теченія воды по трубамъ въ видѣ:

$$Q = K \frac{1}{l} \frac{p \cdot d^4}{4}, \quad (220)$$

т. е. расходъ прямо пропорціоналенъ давленію, давленія на единицу длины и четвертой степени диаметра, что вполне соответствуетъ формуль (179, a) при суженіи сѣченія по стнхъ же, т. е. $\frac{1}{2}$. Теоретически формуля (179, a) впервые выведена Гатенбахомъ значительно позже.

76. Отвѣтомъ на все остальные вопросы можетъ, въ известной степени, служить работа О. Рейнольда (Osborne Reynolds **).

*) См. De Poiseuille, Sur le mouvement des liquides dans les tubes capillaires (Mem. pres. par l'Acad. sav. et. à l'Acad. des sc., t. LX, 1842, p. 188).

**) См. O. Reynolds, Papers on the subject of physical sciences, II, p. 71.

О. Рейнольдс поставил себѣ задачей проверку закона Пуазейля для трубъ сравнительно большого диаметра, причемъ параллельно изучать характеръ течения въ испытуемой трубѣ. Для этого былъ взятъ большой ящикъ, изъ котораго вода поступала въ подвергавшуюся изслѣдованію, горизонтально поставленную, стеклянную трубу. У входа въ трубу устанавливалась шлангъ, дѣломъ которой въ текущую струю воды вводилась тонкая струйка окрашенной жидкости; эти струйки направлялись строго по оси трубы. Въ ящикѣ поддерживался постоянный напоръ, а скорость истечения регулировалась краномъ на концѣ трубы. Окрашенная струйка давала возможность сразу судить о характерѣ течения по трубѣ, пока струйка оставалась тонкой и прямолинейной можно было утверждать, что въ трубѣ имѣется мѣсто правильное струйное движеніе; если же наблюдались разрывы окрашенной струйки, обуславливавшій окрашиваніе всего потока въ трубѣ, то это означало наступленіе турбулентнаго движенія, при которомъ частицы жидкости во всемъ потокѣ перемѣшивались.

О. Рейнольдс дѣлалъ двѣ серии опытовъ: въ первой серии вода въ питающемъ ящикѣ поддерживалась въ возможномъ покоѣ и вступала въ трубу по вдавнутому раструбу, чѣмъ достигалось струйное движеніе въ началѣ трубы; во второй серии безуспѣшно создавалось турбулентное движеніе въ началѣ трубы торможеньемъ при помощи дроссельклапана.

Первая серия опытовъ показала, что при всѣхъ прочихъ равныхъ условияхъ, съ возрастаньемъ средней скорости движенія въ трубѣ наступать моментъ когда окрашенная струйка на вѣкоторомъ разстояніи отъ входа въ трубу разрывалась, завихрялась и окрашивала весь сальвивший потокъ, т. е. струйное движеніе переходило въ турбулентное. Скорость v , при которой описъ родъ движенія переходилъ въ другой О. Рейнольдс называетъ *критической скоростью*. Изъ соображенія о динамическомъ подобіи имѣ выведено для v_k такое общее выраженіе:

$$v_k = R \frac{\mu}{\rho d}, \dots \dots \dots (221)$$

Гдѣ μ коэффициентъ внутренняго тренія, ρ плотность, d диаметръ трубы, R коэффициентъ, зависящій отъ температуры. Для воды (въ предѣлахъ $5^\circ - 22^\circ \text{C}$) получился изъ опытовъ,

$$v_k = 13,79(1 - 0,0336t + 0,000221t^2) d^{-0,75} \text{ м. сек.} \dots \dots (222)$$

*) См. В. А. Кирпичевъ Бесѣды о механикѣ С. П. б. 1907 г. ст. 134

гдѣ d въ $mtr.$, t въ $^{\circ}C$. Для $12^{\circ}C$ эта формула приметъ видъ:

$$v_k = \frac{0,0159}{d} m\ sec \dots \dots \dots (222, a)$$

Вторая серия опытовъ показала, что при очень малой средней скорости турбулентное движение, созданное въ началѣ трубы распространяется на некоторомъ разстоянн отъ начала и затѣмъ переходитъ въ правильное струйное движение; съ возрастанемъ же этой скорости наступать моментъ, когда турбулентное движение захватывало всю трубу.

Скорость, при которой происходитъ такого рода разрушеніе струйнаго движенія, можно назвать *нижней критической скоростью*; обозначимъ ее чертой v_{ku} . Для воды О. Рейнольдсъ нашелъ такое выраженіе для v_{ku} :

$$v_{ku} = \frac{1}{278 (1 + 0,0336t + 0,000221t^2) d} m/sec \dots \dots \dots (223)$$

Для $12^{\circ}C$ имѣемъ:

$$v_{ku} = \frac{0,00216}{d} \dots \dots \dots (223, a)$$

Все опыты производились пать трубами совершенно гладкими внутри причемъ матеріалъ трубъ не вліялъ на результаты. Существеннымъ явленіемъ состояло стѣнокъ трубъ напр. проволоочная спираль, расположенная внутри трубы по ея стѣнкѣ, значительно понижала величины критическихъ скоростей.

Результаты полученные для воды (Caquette *) обобщить для любыхъ жидкостей въ видѣ:

$$v_k = \frac{1,29}{d} \frac{\mu}{\Delta} \dots \dots \dots (224)$$

$$v_{ku} = \frac{0,204}{d} \frac{\mu}{\Delta} \dots \dots \dots (225)$$

гдѣ d въ $mtr.$, $\frac{\mu}{\Delta}$ по таб. I.

77. Несмотря на то, что результаты, полученные О. Рейнольдсомъ, имѣютъ лишь частное значеніе для трубъ круговаго сѣченія, тѣмъ не менѣе они даютъ намъ отвѣты на вопросы поставленные въ началѣ § 75

Существованіе критической скорости v_k показываетъ, что переходъ отъ струйнаго движенія къ турбулентному есть переходъ отъ

*) См. M. Caquette Etudes sur le frottement des liquides. Annales de chimie et de phys. 1890 г. XXI Т.

одного рода устойчивого движения къ другому, обусловленный какъ свойствами жидкости, такъ и расположениемъ границъ ея.

Если скорость течения меньше критической скорости v_{kn} , то струйное движение вновь устойчиво, а турбулентное неустойчиво. Если же скорость течения больше критической скорости v_k , то наоборотъ. Интервалъ между нижней критической скоростью v_{kn} и критической скоростью v_k есть область неустойчивой формы движения: при плавноиъ втекании жидкости въ трубы въ этой области будетъ струйное течение, въ противномъ случаѣ движение становится турбулентнымъ.

Пользуясь пнезомерами, поставленными въ извѣстныхъ точкахъ испытуемыхъ трубъ, О. Рейнольдсъ убѣдился, что пока имѣю мѣсто струйное движение (окрашенная струя не размывается) потеря давления въ трубѣ подчинялась формулѣ Пуазейля (29), при наступлении же турбулентнаго движения потеря давления стала измѣняться болѣе.

Замѣнимъ, что кромѣ этой работы О. Рейнольдса еще еще въ статьѣ Эдм. Нерфа *) патъ течениемъ воды въ открытомъ лоткѣ прямоугольнаго сѣченія постояннаи ширины. Результаты достигнутые имъ, вполне совпадаютъ съ результатами О. Рейнольдса. Приведемъ выше, экспериментально открытыя, формы движения жидкости и обозначимъ въ переходѣ одного рода движения къ другому подвѣрженныя также теоретической обработкѣ со стороны многихъ авторовъ.

Самъ О. Рейнольдсъ, исходя изъ соображеннй объ энергн движениа, пытался дать теоретическое обоснованнй своимъ результатамъ, но эту попытку нечая прервалъ удачно Н. Lorenz, лордъ Kelvin, Rayleigh, Sommerfeld, Katanan, Noeter, R. v. Mises, Blumenthal продолжали эти теоретическнй изысканнй прнтя къ весьма сложнымъ, но имѣть съ тѣмъ довольно неважнымъ результатамъ.

Для насъ до сихъ поръ трудъ О. Рейнольдса остается единственной классической работойъ, указывающей на существованнй двухъ режимовъ въ теченнй жидкости: одинъ, подчиняющнйся уравненнймъ Навье, можно назвать *гидродинамическимъ*, другой, -который назовемъ *гидравлическимъ*, подчиняется законамъ, установленнымъ чисто экспериментальнымъ путемъ. Переходъ отъ одного режима къ другому управляется критической скоростью:

$$v_k = R \frac{v^2}{\rho l},$$

гдѣ l какая-либо линейная величина, характеризующая границы; напр. для трубъ l есть диаметръ, для прямоугольнаго лотка глубина потока и т. п.

*) Edm. L. Nerpf, Turbulenz etc. in ein Fluss. Annalen der Physik, 1910 г. № 9, стр. 777.

78. Особое значение приведенные выше результаты имеют для прикладной части гидромеханики т. е. для гидравлики. В основу ее кладется уравнение Бернулли (32) § 11. Но это уравнение не учитывать вредных потерь на пути потока и практически нудается поэтому въ поправках на вязкость жидкости, шероховатость стѣнокъ и различія мѣстныхъ сопротивленія (внезапныя измѣненія сѣченій, колѣна и т. п.).

Для вязкой несжимаемой жидкости для случая неустановившагося движения мы имѣли уравнение (32, б) § 12, которое представимъ въ видѣ:

$$\frac{v_1^2}{2g} + \frac{p_1}{\Delta} + U_1 = \frac{v_2^2}{2g} + \frac{p_2}{\Delta} + U_2 - \frac{\mu}{\Delta} \int_1^2 (\Delta^2 u dx + \Delta^2 v dy + \Delta^2 w dz) + \frac{1}{g} \int_1^2 \frac{\partial v}{\partial t} ds,$$

гдѣ $U = \frac{U}{g}$. 1 и 2 обозначаютъ начальную и конечную точки линіи тока между которыми разсматривается течение жидкости.

Для установившагося течения послѣднее уравнение можемъ переписать такъ:

$$\frac{v_1^2}{2g} + \frac{p_1}{\Delta} + U_1 = \frac{v_2^2}{2g} + \frac{p_2}{\Delta} + U_2 + H_r \quad (226)$$

гдѣ

$$H_r = \frac{\mu}{\Delta} \int_1^2 (\Delta^2 u dx + \Delta^2 v dy + \Delta^2 w dz) \quad (227)$$

H_r есть потерянный напоръ на протяженіи 1 — 2. Эта потеря обусловлена вредными сопротивленіями на пути (въ данномъ случаѣ вязкостью жидкости) въ предположеніи струйнаго течения.

Для простѣйшаго случая, — горизонтальной цилиндрической трубы и дѣйствія одной лишь силы тяжести, имѣемъ:

$$v_1 = v_2, \quad U_1 = U_2 = z_1 = z_2.$$

Откуда (226) приметъ видъ:

$$\frac{p_1}{\Delta} - \frac{p_2}{\Delta} = H_r \quad (228)$$

т. е. изъ разности начального надъ конечнымъ давленіемъ идетъ на преодоленіе вредныхъ сопротивленій.

Для струйного движения H_r легко определяется на основании зависимости (102) и (174, а) § 57. Предполагая ось трубы горизонтальной, имеем:

$$H_u = \frac{p_1 - p_2}{\Delta} = H_r.$$

считая $\frac{1}{2} \rho v^2 = 0$

$$Q = \frac{\pi \Delta H_u}{8 \mu l} r_2^4.$$

Отсюда легко найдем:

$$H_r = K \frac{c_m^4}{S}, \dots \dots \dots (229)$$

где $c_m = \frac{Q}{\pi r_2^2}$ средняя скорость течения, S площадь поперечного сечения трубы, K — коэффициент пропорциональности, где

$$K = \frac{8 \mu \pi}{\Delta} \dots \dots \dots (230)$$

Мы видим, что потерянный напор для случая струйного движения прямо-пропорционален первой степени средней скорости и длине трубы и обратно-пропорционален площади поперечного сечения ее.

79. На практике мы исключительно имеем дело с турбулентным движением, для которого, как указано выше, даже для цилиндрических труб нет теоретических данных о потерянном напоре; эмпирически же выведены целый ряд формул для труб и каналов, имеющих такой общий вид:

$$H_r = K \frac{L \varphi(v)}{R}, \dots \dots \dots (231)$$

где v — средняя скорость течения, L — длина трубы, R — гидравлический радиус сечения, т. е. отношение площади поперечного сечения к смоченному периметру, K — коэффициент зависящий от разных величин, как то: диаметра или гидравлического радиуса, средней скорости и т. п. Для $\varphi(v)$ большинство авторов принимает

$$\varphi(v) = v^2,$$

так что формулы отличаются видом коэффициента K .

В последнее время Biel *) вывел выражение для K , имеющее вид

$$K = a + \frac{f}{\sqrt{R}} + \frac{b}{v \sqrt{R}} \frac{\mu}{\Delta}, \dots \dots \dots (232)$$

*) R. Biel. Ueber den Druckhohenverlust bei der Fortleitung tropfbarer und gasformiger Flussigkeiten. Mitteil. uber Forschungsarb. Heft 44.

дающее хорошие результаты не только для жидкостей, но и для газов. В этой формулѣ R берется въ $mtr.$, L въ $kmtr.$, v въ $mtr/sec.$, $\frac{\mu}{\Delta}$ въ абсолютной системѣ единиц (стабл. I); H_r получается въ $mtr.$ водяного столба. Коэффициентъ a имѣетъ постоянное значеніе; $a = 0,12$ f называется коэффициентомъ переходности, b — коэффициентомъ вязкости. Значеніе этихъ коэффициентовъ зависитъ отъ состоянія и свойствъ стѣнокъ трубъ или каналовъ.

Изъ числа вещей, до сихъ поръ предложенныхъ формулъ для потеряннаго напора, формула Билля единственная учитываетъ вязкость жидкости. Билль считаетъ, что и при турбулентномъ движеніи вязкость, въ томъ видѣ какъ ее рассматривали Навье и Стьенсъ, играетъ какую-то роль, вопреки существовавшему до сихъ поръ предположенію, что вязкость проявляется лишь въ струйномъ движеніи, при турбулентномъ же движеніи все теченіе управляется съ одной стороны величиной скоростей, а съ другой геометрическими свойствами стѣнокъ, ограничивающихъ потокъ.

80. Все изложенное до сихъ поръ приводитъ къ заключенію, что на практикѣ, гдѣ мы имѣемъ дѣло съ турбулентнымъ движеніемъ жидкостей, приходится при изслѣдованіяхъ какихъ либо вопросовъ сложнаго характера разсматривать каждый случай въ отдѣльности и устанавливать для него соответствующіе формулы и коэффициенты.

Нами выбранъ для изслѣдованія дисковой насосъ Тесла (N. Tesla), представляющій интересъ какъ съ теоретической такъ и съ практической стороны. Простота устройства его даетъ возможность написать, хотя и приближенно, уравненія движенія воды въ насосѣ и приближенно проинтегрировать ихъ, что до сихъ поръ не удавалось для другихъ гидравлическихъ машинъ съ вращательнымъ движеніемъ. Экспериментальная повѣрка дастъ возможность установить правильность теоретическихъ соображеній. Вторая часть нашей работы посвящена этому изслѣдованію.

Часть II.

ДИСКОВЫЯ МАШИНЫ.

ДИСКОВЫЯ МАШИНЫ.

Глава I.

Дисковые машины Н. Тесла. Ихъ конструктивное осуществленіе. Общія соображенія.

1. Американскій физикъ Н. Тесла (Dr. Nikola Tesla) въ докладѣ, сдѣланномъ въ маѣ 1911 г. National Electric Light Association въ Нью-Йоркѣ, предложилъ новый, по его словамъ, принципъ утилизаціи энергии движущихся жидкостей, паровъ и газовъ, основанный на использовании силъ возникающихъ при движеніи ихъ вдоль подвижныхъ поверхностей, являющихся въ данномъ случаѣ рабочими органами, отбрасывающими располагаемую энергію *).

Другими словами рѣчь идетъ объ использовании, въ обычномъ смыслѣ понимаемыхъ, вредныхъ сопротивленій, проявляемыхъ жидкостями и газами при ихъ теченіи, причемъ сопротивленія возникаютъ либо вѣдствіе вязкости въ точномъ смыслѣ этого слова, либо вѣдствіе турбулентнаго движенія. Такимъ образомъ мы имѣемъ дѣло съ новымъ типомъ фрикционныхъ машинъ, дѣствующихъ трениемъ жидкостей и газовъ о твердую тѣла, интереснымъ является здѣсь то обстоятельство, что факторъ, отъ котораго мы до сихъ поръ во всѣхъ случаяхъ движенія жидкостей стараемся избавиться, является въ данномъ случаѣ полезнымъ, движущимъ усилиемъ.

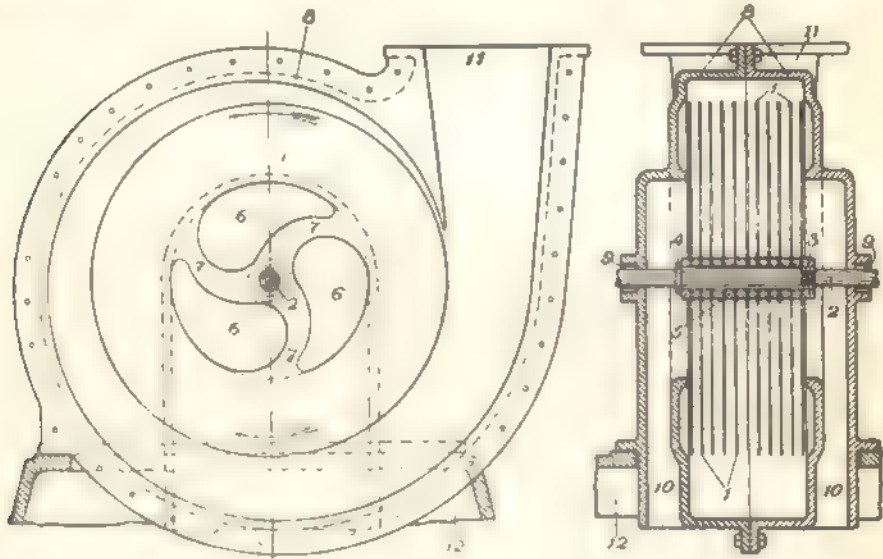
Здѣсь умѣсто будетъ напомнить, что принципъ этотъ не новъ, и что въ 1901 году профессоръ Н. Е. Жуковский впервые облекъ его въ техническую форму въ видѣ штурового насоса, о которомъ говорилось въ первой части нашей работы.

* См. „Electrical Review and Western Electrician“, vol. 58, N° 20 и vol. 59 №№ 11 и 14. Chicago 1911 г.

„Engineering News“, vol. 66, № 15, 1911 г.

„Scientific American“, vol. 105, № 14, New York, 1911 г.

2. Конструктивная схема, которая прилагается к этому принципу Н. Тесла, является более современной и представлена на черт. 1 и 2. Как видно из чертежей Н. Тесла избрал за рабочие органы простые шесты, вращающиеся вокруг общей оси и действующие силами трения, возникающими между рабочим веществом и дисками вследствие их относительного движения. Черт. 1 представляет центробежный насос и в таком случае вращение его должно происходить по верхней стрелке. Конструкция его весьма проста. Колесо (1) состоит из ряда дисков, насаженных на вал (2) и удерживаемых



Черт. 1.

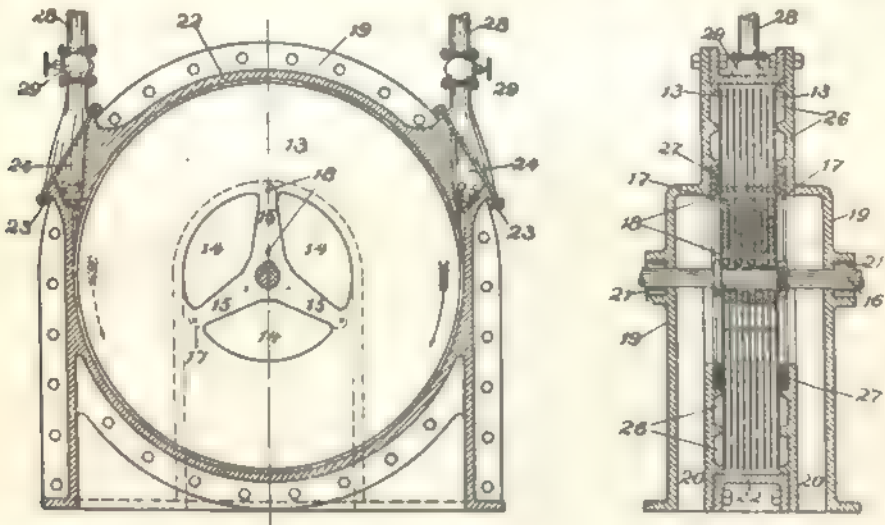
на валу помощью затяжки гайки (3), шайбы (4) и промежуточных шайб (5), устанавливающих рабочее расстояние между дисками. Отверстия (6) в дисках служат для поступления всасываемой жидкости в пространство между ними и образуют вместе с тѣми ручки (7) дисковъ.

Колесо устанавливается въ разрывѣ кожуха (8), вращаемъ по отношению съ неподвижной спиральной обшивочной центробежной насосомъ, съ сальниковыми уплотнениями вала (9), двустороннимъ газыканемъ (10) жидкости, и коническимъ наплавочнымъ питателемъ (11). Весь насосъ монтируется на рамахъ (12).

Принципъ работы такого насоса, на основании всего вышесказаннаго, вѣдущей жидкостью, находящейся между дисками, благодаря трению съ ними приходитъ во вращательное движение и подъ влияниемъ развивающейся силы инерции, въ такомъ случаѣ центробежной силы, описываетъ относительно дисковъ спиральную траекторию, попадаетъ въ шифурзоль, затѣмъ въ нагнетательную трубу и преодолеваетъ требуемый напоръ. Если бы рабочее вещество, въ дан-

ломь случай вода, поступающая под давлением в штуцер (11) и, отработав, уходит в пространство (10), мы имеем бы случай образования насоса, т. е. водяную турбину, причем вращение произошло бы по нижней стрелке. Пуская вместо воды парь или газ, получим паровую или газовую турбину.

3. Конструктивная схема специально паровой или газовой турбины представлена на черт. 2. Рабочим органом и здесь является шестеренчатое колесо (13); по ввиду большого числа оборотов, в промежутках между дисками, для жесткости, вставлены трехконечные прокатки (17), стянутые со штифтами дисков (15) болтами (18) в одну сторону.



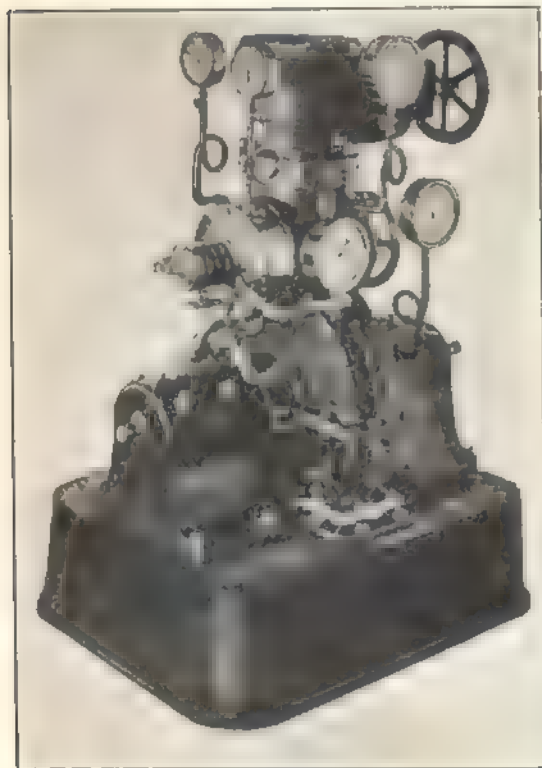
Черт. 2.

ную трехконечную втулку, насаженную на вал (16). Пространство (14), образованная соответствующими вырезами в дисках, служит для отвода отработанного пара или газа.

Корпус турбины состоит из двух боковых симметричных крышек (19) с ободчатыми каплями (20) для отработанного пара или газа, сальниковыми коробками (21) для уплотнения вала, и средней кольцевой камеры (22) с поперечными парь и ли газу патрубками (23). В этих патрубках устроены конические сходящиеся каналы (24), переходящие в узкие сопла (25), непосредственно подводящие рабочее вещество в почти тангенциальном направлении к периферии колеса. Для лучшей изоляции подводящего отводящего пара пространства в боковых крышках (19) устроены кольцевые каналы (26) и лабиринтная уплотнения (27). Особенностью турбины этого рода является их необычайно простая реверсивность, имѣющая особое значение в судовомь турбиностроении. Действительно, открывая вентиль на одной из пар прогонных труб (28) и прикрывая на другой, мы можем вращать турбинный вал в любую сторону.

Расширяющийся насадокъ (29) переходитъ въ суживающийся (24) для того, чтобы всю потенциальную энергію давления пара обратить плавко, безъ потерь въ соплѣ (25), въ кинетическую энергію, заставляя его встунать съ возможно ботьшей скоростью на колесо.

4. По принципу Н. Тесла была построена паровая турбина, общій видъ которой изображенъ на фиг. 3. Фиг. 4 представляетъ ту-же тур-



Фиг. 3.

бину со снятой верхней половиной кожуха и даетъ представление о видѣ рабочаго колеса, состоящаго изъ 25 стальныхъ дисковъ діаметромъ 18 дм. и толщиной каждый въ $\frac{1}{32}$ дм., насаженныхъ на валъ съ разстояніями около $2,8^m/m$. Вся турбина занимаетъ по площади пола (20×35) дм.² и въ высоту около 5 фт. Вѣсъ всей турбины 400 фунтовъ.

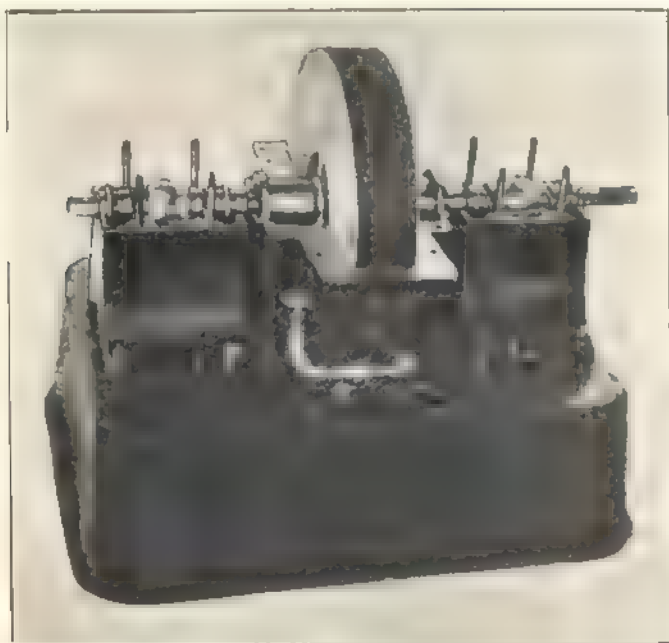
Эта турбина была установлена на электрической станціи New York Edison Comp. и развивала 200 Н. Р. эффективныхъ при рабочемъ давленіи насыщеннаго пара 125 фн./дм.² и выпускъ въ атмосферу, давая 9000 оборотовъ въ минуту; расходъ пара при этомъ оказался 38 фит. на лошадиную силу часъ. При умѣренномъ перегрѣвѣ и конденсаціи расходъ пара можетъ быть доведенъ до 10—12 фит. на лошадиную силу—

часъ. Какъ видимъ, условія соответствующія обыкновеннымъ паровымъ турбинамъ этой мощности.

Н. Тесла утверждаетъ, что при использовании полнаго давленія котельной установки станціи, при вакуумѣ около 28—29,5 дм. и компаундировании, можно мощность турбины довести до 600 Н. Р., увеличивъ втрое число дисковъ, на колесѣ, что въ общемъ незначительно отзовется на увеличеніи размѣровъ самой турбины.

Кромѣ этой турбины была испытана еще одна маленькая паровая турбина, построенная по типу черт. 1. Относительно ея особо подробныхъ свѣдѣній въ литературѣ не имѣется. Извѣстно только, что она развивала около 110 Н. Р. эффективныхъ, при работѣ въ атмосферу, и потребляла около 36 фунтовъ пара на лошадиную силу—часъ; кромѣ того указывается, что эта турбина могла бы развить большую

мощность, пренятствемъ чему являлся слабо сконструированный валъ. Обращаютъ на себя внимание малые размѣры турбины, рабочее колесо съ валомъ вѣситъ около 20 фит., а кожухъ съ подшипниками не болѣе 30 фит. такъ что на 1 фит. вѣса машины приходится болѣе 2 Н. Р. полезныхъ. Эта же турбина работала очень хорошо какъ двигатель внутренняго сгорания смѣсью паровъ нефти и воды.



Фиг. 4

Изъ полученныхъ практическихъ результатовъ видно, что идея Н. Тесла въ своемъ осуществленіи дала прекрасные результаты. Если экономическія преимущества этого рода машинъ, благодаря недостатку въ опытномъ матеріалѣ, не совсѣмъ выяснены, то о конструктивныхъ преимуществахъ спорить не приходится; съ этой точки зрѣнія эти машины являются простѣйшими и наиболее удобными для реверсирования и регулированія.

Здѣсь уместно будетъ указать, что нѣмецкій физикъ В. Гаде (W. Gaede) одновременно съ Н. Тесла *) сообщилъ о новомъ воздушномъ насосѣ, построенномъ на томъ же принципѣ и давшемъ, еще до сихъ поръ не достигнутыя, степени разрѣженія, выразившіяся числомъ $0,0000002 \text{ м}^3/\text{м. ртутнаго столба}$.

*) Докладъ W. Gaede 83-му съезду естествоиспытателей въ Карлсруэ въ сентябрѣ 1911 г. Патентъ взятъ въ январѣ 1909 г.

Смъ также „Physikalische Zeitschrift“, W. Gaede Die aussere Reibung der Gase und ein neues Prinzip für Luftpumpen Die Molekulariaftpumpe № 18 (380), 1912 г.

5. Въ своемъ докладѣ, о которомъ сказано въ началѣ этой главы, Н. Тесла, привести нѣкоторыя общія соображенія относительно основныхъ размѣровъ и производительности этихъ машинъ. Онъ указываетъ, что полезная работа насосовъ пропорциональна первой степени числа вихрей и квадрату диаметра ихъ. Что касается разстоянія между дисками, то оно находится въ прямомъ отношеніи съ плотностью и вязкостью подаваемой жидкости и обратномъ отношеніи съ относительной скоростью скольженія этой жидкости по рабочимъ дискамъ. Кроме того нужно стараться, по возможности, достигнуть равенства ладной скорости жидкости и обружной скорости колеса и слѣди этому препятствовать выхожденію вѣдителя въ диффузоръ, то разбить насосъ на ступени давленія.

При обращении насоса въ двигатель оказывается, что полезныя моменты на валу пропорциональны квадрату скорости скольженія рабочаго вѣдителя по дискамъ. При 50% скользянія получается наибольшая мощность, наибольшій же коэффициентъ полезнаго дѣйствія достигается при значительно меньшей скорости скольженія и зависитъ отъ скорости рабочаго вѣдителя и размѣровъ колеса.

Въ слѣдующей главѣ мы постараемся дать теорію дисковыхъ машинъ Н. Тесла.

Глава II.

Теорія дисковыхъ машинъ Н. Тесла.

6. Обращаясь къ построению теоріи дисковыхъ машинъ, приходится рѣшить особый вопросъ: пока мы заступимся жидкость между рабочими дисками машинъ? т. е. происходитъ ли это движеніе законамъ чистой вязкости или струйнаго тѣканія или имѣетъ мѣсто турбулентное движеніе.

Отвѣчая на эти вопросы приходится указать, что, вообще говоря, можно ожидать и тотъ и другой родъ движеній—все зависитъ отъ разстоянія между рабочими дисками и скорости относительнаго движенія жидкости по нимъ, такъ какъ и слѣдетъ, для случая движенія жидкости между параллельными стѣнками, должна существовать своя критическая скорость, аналогично существующей для трубъ см. гл. XIII ч. I, ниже которой приложеніе будетъ упорядоченное, струйное, т. е. подчиняющееся законамъ чистой вязкости, выше же наступаетъ турбулентное движеніе.

7. Имѣя виду практическое приложеніе предлагаемой теоріи, нужно замѣнить, что до настоящаго времени не существуетъ опытныхъ изслѣдованій, дающихъ критическія скорости движенія жидкости между параллельными плоскостями. Кроме того соображеніе чисто

жемся, как это обыкновенно дѣлается въ теоріи турбинъ и центробѣжныхъ насосовъ при разсмотрѣніи движенія жидкости черезъ рабочее колесо.

Принявъ эти допущенія можемъ написать дифференціальныя уравненія абсолютнаго движенія жидкости въ дисковой машинѣ. Эти уравненія легко получаются изъ уравненія (184) § 59 ч. I. Въ данномъ случаѣ (плоское движеніе) w_r , w_t и p не зависятъ отъ z и будутъ функциями одного лишь r , g должно быть принято равнымъ 0; кромѣ того проекціи силы отъ вязкости, на единицу массы, на оси r и t должны быть замѣнены силами R_1 и T_1 отъ турбулентнаго движенія. Такимъ образомъ получимъ:

$$w_r \frac{dw_r}{dr} - \frac{w_t^2}{r} = R_1 - \frac{1}{\rho} \frac{dp}{dz}, \quad \dots \dots \dots (1)$$

$$w_r \frac{d(w_t r)}{dr} = T_1 r.$$

Остается найти выраженія для R_1 и T_1 . Для турбулентнаго движенія примемъ силу dF , дѣствующую на элементъ жидкости, пропорціональной поверхности соприкосновенія этого элемента со стѣнками дисковъ и квадрату скорости v_0 относительнаго движенія жидкости по дискамъ.

Такъ какъ мы пользуемся цилиндрическими координатами, то для dF получимъ выраженіе:

$$dF = k_1 v_0^2 (2rd\varphi dr),$$

гдѣ k_1 коэффициентъ пропорциональности, множитель же 2 вошелъ потому, что каждый элементъ жидкости соприкасается съ двухъ сторонъ съ рабочими дисками. Масса элемента жидкости dm выразится такъ:

$$dm = \rho rd\varphi drs,$$

гдѣ s разстояніе между дисками. Отсюда сила на единицу массы жидкости будетъ:

$$F_1 = \frac{dF}{dm} = \frac{2k_1 v_0^2}{\rho s} \dots \dots \dots (2)$$

Направленіе этой силы совпадаетъ съ направлениемъ относительной скорости v_0 , поэтому:

$$R_1 = F_1 \cos(r, v_0), \quad T_1 = F_1 \cos(t, v_0). \quad \dots \dots \dots (3)$$

Если ω угловая скорость вращенія дисковъ, то радиальная составляющая скорости v_0 будетъ w_r , а касательная составляющая ($w_t - \omega r$), отсюда

$$v_0^2 = w_r^2 + (w_t - \omega r)^2, \quad \dots \dots \dots (4)$$

и

$$\cos(\alpha, v_0) = \frac{w_r}{v_0}, \quad \cos(\beta, v_0) = \frac{w_t - \omega r}{v_0} \dots \dots \dots (5)$$

Поэтому, пользуясь (2), (3) и (5), находимъ:

$$R_1 = k_2 v_0 w_r, \quad T_1 = k_2 v_0 (w_t - \omega r), \quad \dots \dots \dots (6)$$

гдѣ $k_2 = \frac{2k_1}{\rho s}$.

Уравнения движенія (1) примутъ такой видъ:

$$w_r \frac{dw_r}{dr} - \frac{w_t^2}{r} = k_2 v_0 w_r - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial r}, \quad \dots \dots \dots (1, a)$$

$$w_r \frac{d(w_t r)}{dr} = k_2 v_0 (w_t - \omega r) r.$$

Условіе сплошности получится довольно просто. Обозначая объемный расходъ, въ единицу времени, дисковой машины через Q , число дисковъ через $(n_1 - 1)$, можемъ написать, что

$$Q = (2\pi r s n_1) w_r,$$

гдѣ выраженіе въ скобкахъ есть цилиндрическая поверхность радіуса r , черезъ которую протекаетъ жидкость съ нормальной къ ней скоростью w_r . Послеѣднее равенство перепишемъ такъ:

$$w_r r = \frac{Q}{2\pi s n_1} = C, \quad \dots \dots \dots (7)$$

что и будетъ условіемъ сплошности въ нашемъ случаѣ.

9. Обращаясь къ интегрированію системы (1, a), рассмотримъ второе изъ этихъ уравненій. Помножая его на r , и пользуясь зависимостями (4) и (7), послеѣ простыхъ преобразованій перепишемъ его такъ:

$$\frac{d(w_t r)}{dr} = a(w_t r - \omega r^2) \sqrt{(w_t r - \omega r^2)^2 + C^2} \dots \dots \dots (8)$$

гдѣ $a = \frac{4\pi n_1 k}{s^2}$.

Послѣднее уравненіе можно представить еще въ такой формѣ:

$$\frac{d(w_t r - \omega r^2)}{dr} = a(w_t r - \omega r^2) \sqrt{(w_t r - \omega r^2)^2 + C^2} - 2\omega r;$$

полагая $(w_1 r - \omega r^2) = u$, находим:

$$\frac{du}{dr} = au \sqrt{u^2 + C^2} - 2\omega r, \dots \dots \dots (8,a)$$

уравнение не поддающееся непосредственному интегрированию. Мы можем это несколько упростить принимая во внимание, что в рассматриваемых случаях движения относительная тангенциальная скорость $w_1 - \omega r$ должна быть значительно больше соответствующей радиальной скорости w_r , что подтверждается опытами Г. Кемпфа (G. Kempf) на так называемых винтах^{*)}. Эти опыты показывают, что относительная траектория частицы жидкости по лопастям винта в областях не близких к оси вращения наклонена к радиусам под углами малыми отличными от прямого. Так как в дисковых машинах активной частью является концевая поверхность с достаточно большим внутренним диаметром, то для частей этой поверхности, не находящихся в непосредственной близости к внутреннему краю, с значительной степенью точности можно пренебречь членом C^2 по сравнению с $(w_1 r - \omega r^2)$; так напр. в наших опытах наибольшее значение C равнялось 0,05. Приняв это, приходим к уравнению типа *Ракетти* следующего вида

$$\frac{du}{dr} = a u^2 - 2\omega r, \dots \dots \dots (8,b)$$

которое подстановкой

$$u = \frac{(a\omega)^{1/2}}{a(1+x)} \left(\frac{y}{a} \frac{dy}{dx} + 1 \right), \dots \dots \dots (9)$$
$$r = \frac{(1+x)}{2(a\omega)^{1/2}},$$

преобразуется к такому дифференциальному уравнению второго порядка:

$$\frac{d^2y}{dx^2} + \frac{1}{x} \frac{dy}{dx} + \left[1 - \frac{(1/x)^2}{x^2} \right] y = 0, \dots \dots (10)$$

что представляет собой каноническую форму Бесселева уравнения, полный интеграл которого в Бесселевых функциях J первого рода, напишется так:

$$y = c_1 J_{1/2}(x) + c_2 J_{3/2}(x), \dots \dots \dots (11)$$

где c_1 и c_2 произвольныя постоянныя.

^{*)} См. G. Kempf: Neuere Anschauungen und Forschungen auf dem Gebiete der Schiffsmaschine. Zeitschr. für das gesamt. Maschinenwesen. №№ 10, 11, 12, 1914 г.

Переходя от переменных y и z помощью подстановки (9) обратно к u и r и замечая, что $u = w_r r - \omega r^2$, достиг простых передеформат, на основании фундаментальных свойств Бесселевых функций, получим:

$$w_r = -\omega r^{-1} \sqrt{c'} \left[\frac{J_{2/3} \left(\frac{2}{3} \sqrt{2\omega a r} \right)}{J_{1/3} \left(\frac{2}{3} \sqrt{2\omega a r} \right)} - \frac{c' J_{1/3} \left(\frac{2}{3} \sqrt{2\omega a r} \right)}{c' J_{2/3} \left(\frac{2}{3} \sqrt{2\omega a r} \right)} \right], \quad (12)$$

где c' произвольная постоянная, определяемая из условия на границах. Так, для насосов обыкновенно принимают, что w_r обращается в нуль на входной поверхности в колесо, т. е. для $r = r_1$, а для турбин значение w_r на входной поверхности будет известно.

10. Возьмемся к (12) если подынтегральное уравнение (8, b) и в связи с (7) есть решение кинематической стороны вопроса. Для этого надо, обобщая проб в правой части (12) через $= F(r)$, находим для w_t и w_r два уравнения вида:

$$u_t = \omega r + F(r), \quad u_r = \frac{c'}{r} \dots \dots \dots (13)$$

Так как $u_t = r \frac{dz}{dt}$ и $u_r = \frac{dr}{dt}$ (см. § 44, ч. 1), то, подбавив

первое равенство ко второму, найдем:

$$\frac{dz}{dt} = \frac{1}{c'} \left[\omega r + F(r) \right],$$

откуда уравнение абсолютной траектории частицы жидкости вышесказано так:

$$\varphi = \frac{\omega r^2}{2c'} + \frac{1}{c'} \int F(r) dr + C, \dots \dots \dots (14)$$

т. е. квадратура может быть найдена с любой степенью приближения.

11. Для нас представляют большой интерес динамические соотношения, имьющая место при движении жидкости через колесо насосной машины. Для вывода этих соотношений составим баланс энергии для частицы жидкости в пределах рабочего колеса. Напишем работу избыточных сил, приложенных к элементу жидкости на элементарном пути абсолютной траектории, рассчитанную на единицу массы.

Для этого из уравнения (1) выделяем составляющая R_1 и T_1 этих сил по координатным осям. Находим:

$$R_1 = w_r \frac{dw_r}{dr} - \frac{w_t^2}{r} + \frac{1}{\rho} \frac{dp}{dr}, \dots \dots \dots (1, b)$$

$$T_1 = \frac{w_r}{r} \frac{d(w_t r)}{dr};$$

составляющая по тѣмъ же осямъ элемента абсолютной траектори ds будутъ:

$$ds_r = dr; \quad ds_t = r d\varphi;$$

или, на основании выраженій для w_r и w_t , приведенныхъ въ предыдущемъ параграфѣ, эти составляющія переищутся такъ:

$$ds_r = dr, \quad ds_t = \frac{w_t}{w_r} dr = r d\varphi. \dots \dots \dots (15)$$

Помножая R_1 и T_1 соответственно на эти проекции, послѣ простыхъ преобразованій получимъ:

$$R_1 dr + T_1 r d\varphi = w_r dw_r + w_t dw_t + \frac{dp}{\rho}. \dots \dots \dots (16)$$

Правую часть этого равенства мы можемъ такъ представить:

$$w_r dw_r + w_t dw_t = \frac{dp}{\rho} = gd \left(\frac{w_r^2}{2g} + \frac{w_t^2}{2g} + \frac{p}{\Delta} \right) = gd \left(\frac{v_a^2}{2g} + \frac{p}{\Delta} \right),$$

гдѣ v_a абсолютная скорость движенія частицы жидкости, а Δ удѣльный вѣсъ ея. Замѣчая, что выраженіе $\frac{v_a^2}{2g} + \frac{p}{\Delta}$ есть полная энергія частицы, рассчитанная на единицу вѣса, размѣрность которой есть длина, переищемъ (16) въ видѣ:

$$R_1 dr + T_1 r d\varphi = gdH, \dots \dots \dots (17)$$

гдѣ H , полная энергія въ колесѣ, будетъ функцией отъ r .

Обозначая черезъ χ полярный уголъ относительной траектори частицы (относительно вращающагося диска), отсчитанный отъ своей подвижной полярной оси, можемъ написать, что

$$\varphi = \chi + \omega t + c, \dots \dots \dots (18)$$

или

$$d\varphi = d\chi + \omega dt; \dots \dots \dots (18,a)$$

подставивъ это выраженіе для $d\varphi$ въ (17), найдемъ:

$$(R_1 dr + T_1 r d\chi) + T_1 r \omega dt = gdH;$$

пользуясь выраженіемъ для T_1 изъ (1,b) и замѣчая, что $dt = \frac{dr}{w_r}$, перенишемъ послѣднее равенство такъ:

$$(R_1 dr + T_1 r d\chi) + \omega d(w_r r) = gdH.$$

Такъ какъ

$$dr = dzcs(r, dt) \text{ и } rdy = dzcs(t, dz),$$

гдѣ dz элементъ относительной траектори, совпадающей по направлению съ относительной скоростью w , то, на основаннн (3), имѣемъ:

$$R_1 dr + T_1 rdy = F_1 dz,$$

Поэтому последнее равенство переишется такъ:

$$F_1 dz + \omega d(w_t r) = gdH; \dots \dots \dots (19)$$

это уравненне и представляетъ собой балансъ энергии въ дифференціальнй формѣ для дисковой машины.

12. Для болѣе подробнаго выясненнн механическаго смысла послѣдняго уравненнн, помножнмъ второе уравненнн въ (1,б) на

$$2\pi n_1 sr^2 \rho dr,$$

послѣ чего оно приметъ слѣдующнй видъ:

$$(2\pi rn_1 sw_r \rho) d(w_t r) = [T_1(2\pi rn_1 sdr\rho)] r.$$

Множнтель въ скобкахъ слѣва есть масса M лндкости, протекающей въ единицу времени черезъ рабочее колесо; справа въ прнмыхъ скобкахъ стоить выраженне касательной силы, приложенной къ массѣ элементарнаго кольца внутренняго радиуса r , шнрнны $n_1 s$ и толщины dr , слѣдовательно все выраженне справа есть элементарный моментъ $d\mathfrak{M}$ силъ, приложенныхъ къ этому кольцу. Такимъ образомъ имѣемъ:

$$Md(w_t r) = d\mathfrak{M}, \dots \dots \dots (20)$$

или

$$d(w_t r) = \frac{d\mathfrak{M}}{M} = d\mathfrak{M}_1,$$

гдѣ $d\mathfrak{M}_1$ — элементарный моментъ, рассчитанный на единицу массы, протекающей въ единицу времени. Такимъ образомъ уравненне (19) переишется въ видѣ:

$$F_1 dz + \omega d\mathfrak{M}_1 = gdH. \dots \dots \dots (19,a)$$

Первое слагаемое слѣва представляетъ работу силы на единицу массы, приложенной къ частицѣ лндкости, на элементъ относительной траектори. Это есть работа противъ вредныхъ сопротивленнн въ колесѣ дисковой машины, представляющая собой затрату энергии на турбулентное движенне, причеиъ нужно замѣнтть, что другихъ вредныхъ сопротивленнн, кѣ данномъ случаѣ, въ колесѣ не будутъ.

Второе слагаемое в правой части есть элементарная работа на единицу массы, и ввиду применимая к валу — в случае машины орудия насоса, или получаемая с вала в случае машины двигателя (турбины).

В правой части стоит полная энергия на единицу массы, получаемая в первом случае и расходуемая во втором.

В том и другом случае работа на валу по знаку противоположна работе $F_r dz$. Кроме того, если элементарный момент $d\mathcal{M}$, приложения и вни, считать для насоса положительным, то для двигателя он будет отрицательн, так как двигатель есть обратный насос.

Поэтому помножая уравнение (19a) на M —массу жидкости, протекающую в единицу времени через колесо, получимъ

$$\mp dL_p \mp \omega d\mathcal{M} = \Delta Q dH;$$

интегрируя в пределах колеса, найдемъ для насоса

$$\omega \mathcal{M}_p = \Delta Q H_p + L_{rp}$$

гдѣ $\Delta Q = Mg$; или, на основании (20):

$$\frac{\Delta Q}{g} \omega \left\{ (\omega r)_2 - (\omega r)_1 \right\}_p = \Delta Q H_p + L_{rp} \quad (21)$$

для двигателя аналогично получимъ:

$$\frac{\Delta Q}{g} \omega \left\{ (\omega r)_1 - (\omega r)_2 \right\}_m = \Delta Q H_m + L_{rm} \quad (22)$$

Отсюда эти практические коэффициенты полезной работы η_{hp} и η_{hm} дискового насоса и двигателя напишутся такъ:

$$\eta_{hp} = \frac{g H_p}{\omega \{ (\omega r)_2 - (\omega r)_1 \}_p} \quad (23)$$

$$\eta_{hm} = \frac{\omega \{ (\omega r)_1 - (\omega r)_2 \}_m}{g H_m}$$

Нужно замѣтить, что эти практические коэффициенты полезной работы относятся только къ потерямъ энергии въ колесахъ, такъ какъ $H(r)$ есть энергия созданная или потраченная въ общемъ лишь колесомъ. Поэтому потери энергии въ направляющихъ кожухахъ или лопаткахъ и другихъ частяхъ вѣс колеса этими коэффициентами не учитываются.

13. Два последних выражения (21) и (22) ничем не отличаются от основных уравнений Эйлера для турбин и центробежных насосов, работающих лопатками.

Присоединяя сюда уравнения (7) и (12), мы могли бы решить любой вопрос относительно дисковой машины, если бы сложность уравнения (12) не являлась значительной помехой. Можно, конечно, пользоваться рядами для Бесселевых функций, первую часть в (12) представить в виде ряда, но, остановившись даже на втором члене разложения, мы получили бы очень сложную зависимость между ω и φ . Для практических применений гораздо удобнее иметь, в соответствии с Лоренцом, колерны мы здесь и возьмем:

Для этого вернемся к уравнению (19):

$$F_1 dz + \omega d(w_1 r) = g dH, \dots \dots \dots (19)$$

в котором элемент относительной разности dz может быть так представлен:

$$dz = v_0 dt,$$

или, так как $w_r = \frac{dr}{dt}$

$$dz = \frac{v_0 dr}{w_r} \dots \dots \dots (24)$$

Кроме того, в уравнении (2) и (4), приближенно можем написать

$$F = \frac{2h}{2s} (w_1 - \omega r), \dots \dots \dots (25)$$

что соответствует отбрасыванию в выражении для v^2 члена w_r^2 . Мы это делаем на основании тех же соображений, по которым в уравнении (8, a) пренебрегли членом v^2 . Другими словами мы полагаем

$$v_0 = w_1 - \omega r. \dots \dots \dots (26)$$

Подставляя (24), (25) и (26) в (19), и используя основным уравнением (7), имеем:

$$a (w_1 - \omega r)^2 r dr + \omega d(w_1 r) = g dH; \dots \dots \dots (27)$$

отбрасывая в уравнении (8) C найдем, что

$$d(w_1 r) = a (w_1 - \omega r)^2 dr, \dots \dots \dots (28)$$

на основании чего (27) примет вид:

$$a (w_1 - \omega r)^2 w_1 r dr = g dH \dots \dots \dots (29)$$

Помножая это уравнение на r^2 , на основании (28) перепишем его так:

$$(w_{fr}) d(w_{fr}) = gr^2 H. \dots \dots \dots (30)$$

Интегрируя въ пределах колеса, находим:

$$(w_{fr})^2 - (w_{fr})_1^2 = 2g \int_{r_1}^r r \cdot dH. \dots \dots \dots (31)$$

съ другой стороны, уравнение (29) помноженное на r^2 , представится въ видѣ:

$$a(w_{fr} - \omega r^2)^2 w_{fr} = gr^2 \frac{dH}{dr}. \dots \dots \dots (32)$$

14. Уравнения (31) и (32) весьма просты и удобны для подсчетовъ, но въ нихъ является неизвѣстной функция $H(r)$ —энергия протѣкающая или отдаваемая въ колесѣ (на единицу вѣса).

Для функции $H(r)$ можно вывести приближенное выраженіе, приближенительно къ дисковымъ насосамъ, исходя изъ слѣдующихъ соображеній. Разлагая $H(r)$ въ рядъ, напишемъ:

$$H(r) = H(r_1) + (r - r_1) H'(r_1) + \frac{(r - r_1)^2}{2} H''(r_1) + \dots$$

Замѣчая, что r_1 есть радиусъ цилиндрической поверхности, на которой рабочая жидкость вступаетъ въ колесо, а r_2 на которой оставляетъ его, можемъ утверждать, что для всѣхъ дисковыхъ машинъ

$$H(r_1) = 0. \dots \dots \dots (A)$$

Кромѣ того, въ насосахъ жидкость вступаетъ въ колесо въ радиальномъ направленіи, т. е.

$$(w_{fr})_1 = 0,$$

поэтому изъ (32)

$$H'(r_1) = 0; \dots \dots \dots (B)$$

обозначая полннц напоръ въ колесѣ черезъ H_k , т. е.

$$H_k = H(r_2), \dots \dots \dots (33)$$

и останавливаясь въ разложеніи на третьемъ членѣ, получимъ для функции $H(r)$ выраженіе:

$$H(r) = H_k \left(\frac{r - r_1}{r_2 - r_1} \right)^2 \dots \dots \dots (34)$$

Подставляя в уравнения (31) и (32), найдем окончательно,

$$\begin{aligned} (w_1 r)^2 - (w_1 r_1)^2 &= \frac{4gH_k}{(r_2 - r_1)^2} \left(\begin{matrix} r^4 & r^3 r_1 & r_1^4 \\ 4 & 3 & 12 \end{matrix} \right), \\ \alpha (w_1 r - \omega r^2)^2 w_1 r &= \frac{2gH_k}{(r_2 - r_1)^2} r^2 (r - r_1). \end{aligned} \quad \dots (35)$$

Эти уравнения и (31) имеют место для насосов. Формулы пользуются функцией $H(r)$ в виде (34) и для турбин, что не согласуется с сделанными ими заключениями, приведенными ниже. Принимая их, как нам кажется, нужно идти следующим путем.

Считаясь с тем, что в турбине жидкость движется к колесу, должно иметь место соотношение

$$w_1 \geq \omega r,$$

так как относительная скорость в тангенциальном направлении по редкому случаю совпадает с направлением вращения; при скольжении жидкости относительно колеса абсолютная скорость больше переносной и в предыдущем случае (отсутствие скольжения) наступают равенства. Если бы оказалось, что на части диска относительная скорость отрицательна и отрицательна, т. е.

$$w_1 < \omega r,$$

то на этом участке колеса жидкость тормозила бы вращение и его пришлось бы отбросить.

Таким образом, для лучшего использования энергии жидкости, мы должны допустить, что на *внешней* поверхности, для $r = r_2$, абсолютная и переносная тангенциальная скорости равны, т. е.

$$(w_1 - \omega r)_{r=r_2} = 0, \text{ или } (w_1)_2 = \omega r_2. \dots (36)$$

Добавим в это уравнение абсолютная скорость, с которой жидкость движется к колесу v_{a2} , наименьшая. Имеем:

$$(v_{a2})^2 = (w_1)_2^2 + \left(\frac{Q}{2\pi r_2 s n_1} \right)^2,$$

следовательно, обозначив левую часть уравнения, наименьшая величина для (v_{a2}) будет:

$$\min. (v_{a2})^2 = (\omega r_2)^2 + \left(\frac{Q}{2\pi r_2 s n} \right)^2,$$

а следовательно и наименьшая из кинетической энергии Σ будет тогда, когда мы будем, что при этих условиях *относительная тангенциальная скорость на внешней поверхности колеса и переносная равны*.

Положением (36) для *выходной* поверхности пользуется и Лоренцъ. На основаніи (36) и (32) находимъ:

$$H'(r_2) = 0; \dots \dots \dots (B')$$

присоединяя сюда условие

$$H(r_1) = 0, \dots \dots \dots (A')$$

найдемъ видъ функции $H(r)$ для дисковой турбины.

Для этого воспользуемся разложениемъ:

$$H(r) = H_0(r_2) + (r - r_2) H'(r_2) + \frac{(r - r_2)^2}{2} H''(r_2) + \dots$$

полагая въ немъ $r = r_1$, на основаніи (A'), (B') и (33) получимъ (останавливаясь на третьемъ членѣ):

$$H''(r_2) = - \frac{2H_k}{(r_1 - r_2)^2},$$

откуда, послѣ передѣлокъ:

$$H(r) = \frac{H_k}{(r_1 - r_2)^2} (r + r_1 - 2r_2) (r_1 - r). \dots \dots \dots (37)$$

Уравненія (31) и (32) переписуются такъ:

$$(w_1 r)^2 - (w_2 r)^2 = \frac{4g H_k}{(r_1 - r_2)^2} \left\{ \frac{r_2 (r^2 - r_1^2)}{3} - \frac{(r^4 - r_1^4)}{4} \right\}, \dots \dots (35, a)$$

$$a (w_1 r - w_2 r^2)^2 w_1 r = \frac{2g H_k}{(r_1 - r_2)^2} r (r_1 - r).$$

Мы видимъ, что какъ для функции $H(r)$, такъ и для основныхъ уравненій дисковыхъ турбинъ, получается друія выраженія по сравненію съ уравненіями (35).

Замѣтимъ здѣсь, что введу въ предшествовавшихъ выводахъ черезъ r_1 обозначая радиусъ внутренней поверхности колеса, по которой жидкость въ него вступаетъ, а черезъ r_2 — радиусъ внешней выходной поверхности изъ него, причемъ $r_2 < r_1$ и уравненія (35, a) маневренны для турбины съ внутреннимъ подводомъ воды (подобно турбинѣ Фурипрола). Замѣняя въ (37) и (35, a) r_1 на r_2 и наоборотъ получимъ бы уравненія для турбины съ внешнимъ подводомъ воды (подобно турбинѣ Фрэнкенса).

Г. Лоренцъ оставляетъ и для турбинъ функцию $H(r)$ въ предельномъ видѣ, принимая условие (36) на *выходной* поверхности $r = r_2$ полагаетъ

$$H(r_2) = H_k \left(\frac{r - r_1}{r_2 - r_1} \right)^2, \dots \dots \dots (34)$$

гдѣ r_2 считается входнымъ, а r_1 выходнымъ радиусомъ.

Принимая для $H(r)$ выражение (34), и считая r_1 *выходнымъ* радиусомъ, мы можемъ, конечно, положить

$$(w_t)_1 = \omega r_1,$$

но не имѣемъ права считать на выходной поверхности турбины

$$H(r_1) = 0,$$

такъ какъ въ данномъ случаѣ $H(r_1) = H_k$. Между тѣмъ функция (34) удовлетворяетъ именно этому пограничному условию.

Оставивъ для турбины уравненія (35), т. е. функцию $H(r)$ въ видѣ (34), нужно добавить, что на *входной* поверхности имѣеть мѣсто условие (36), т. е. *относительная траектория направлена радиально*.

Принимая же положеніе Г. Лоренца, т. е.

$$(w_t)_2 = \omega r_2 \dots \dots \dots (36)$$

для *входной* поверхности придется уравненія для турбинъ писать въ видѣ (35,а).

Изъ всего предыдущаго вытекаетъ, что считая для *насосовъ* направление *входной абсолютной* скорости радиальнымъ, а для *турбинъ* со же для *входной относительной* скорости, можемъ пользоваться уравненіями (35) какъ для турбинъ, такъ и для насосовъ. Въ дальнѣйшемъ мы такъ и поступимъ.

15. Для $r = r_2$ уравненія (35) примутъ видъ:

$$(w_t r)_2^2 - (w_t r)_1^2 = \frac{4gH_k}{(r_2 - r_1)^2} \left(\frac{r_2^4}{4} - \frac{r_2^3 r_1}{3} + \frac{r_1^4}{12} \right), \dots \dots (35, b)$$

$$[(w_t r)_2 - \omega r_2^2]^2 (w_t r)_2 = \frac{2g H_k r_2^2}{a(r_2 - r_1)},$$

причемъ изъ втораго уравненія находимъ:

$$\omega = \frac{(w_t r)_2}{r_2^2} \pm \sqrt{\frac{2g H_k}{a a(r_2 - r_1)}} \dots \dots (38)$$

Знакъ плюсъ берется въ случаѣ насосовъ, для которыхъ

$$\omega r > w_t,$$

знакъ минусъ—для турбинъ, гдѣ

$$\omega r < w_t;$$

кромѣ того для насосовъ мы приняли

$$(wr)_1 = 0,$$

а для турбинъ

$$(wr)_1 = \omega r_1^2.$$

Остатокъ швабръ на насосѣ, делаясь $(wr)_2$ для перваго уравненія (35, б) и (38); замѣчая что $a = \frac{1 - n_1 k_1}{2'g}$, найдемъ:

$$\omega r_2^2 = AH_k^{3/2} + BQ_1^{1/2} H_k^{3/4}, \dots \dots \dots (39)$$

гдѣ

$$A = \frac{1g}{(r_2 - r_1)} \left(\frac{r_2^4}{4} - \frac{r_2^2 r_1}{2} + \frac{r_1^4}{12} \right), \quad AH_k = \frac{r_2^2}{2\pi n_1 k_1 (r_2 - r_1)},$$

$$BQ_1 = \Delta Q, \dots \dots \dots (40)$$

Такимъ образомъ (39) — это уравненіе состоянія для насоса, связывающее расходъ Q съ высотой H_k и числомъ оборотовъ n насоса и число оборотовъ.

На основаніи (23) гидравлическія коэффициентъ полезнаго дѣйствія насоса напишется въ видѣ:

$$\eta_{hp} = \frac{gH_k}{\omega wr_2}, \dots \dots \dots (41)$$

Пользуясь (35, б) и (39) и замѣчая что $(wr)_1 = 0$ для насоса

$$(wr)_1 = 0,$$

находимъ, что

$$(wr)_2 = A \sqrt{H_k}, \dots \dots \dots (42)$$

откуда гидравлическій коэффициентъ полезнаго дѣйствія насоса приметъ видъ:

$$\eta_{hp} = \frac{g \sqrt{H_k}}{\omega A}$$

или

$$\eta_{hp} = K \sqrt{\frac{H_k}{n}}, \dots \dots \dots (43)$$

гдѣ

$$K = \frac{g \sqrt{g}}{\omega A}, \dots \dots \dots (44)$$

Замѣтимъ здѣсь, что теорія обобщенныхъ центробѣжныхъ насосовъ даетъ для гидравлическаго коэффициента полезнаго дѣйствія выраженіе

$$\eta_{hp} = K' \frac{H_m}{n^2}, \dots \dots \dots (45)$$

г.г.г.

$$K_1 = \frac{900g \left(1 - \frac{tg \lambda_a}{tg \beta_a} \right)}{\pi^2 r_2^2}$$

Здесь λ_a и β_a углы абсолютной и относительной скорости жидкости из колеса с его окружностью; r_2 — радиус этой окружности. H_m — манометрический напор, создаваемый насосом.

Уравнение состояния для турбины получится исключением $(w_r)_1$ из тех же уравнений (35*b* и 38), но при условии

$$(w_r)_1 = \omega r_1^2,$$

что значительно упростит вид уравнения.

Гидравлический коэффициент полезного действия турбины представится так:

$$\eta_{hm} = \frac{\omega [\omega r_1^2 - (w_r)_2]}{g H_k} \dots \dots \dots (46)$$

Во всех предыдущих уравнениях отсутствует радиальная составляющая w_r , что правильно, так как мы с самого начала пренебрегли величиной C , где

$$C = \frac{Q}{2\pi s n_1} = w_r r \dots \dots \dots (7)$$

При подсчетах боковой поверхности колеса мы должны будем вернуться к этой величине. Для колеса насоса мы можем прямо задать w_r , и отсюда по данному Q определять остальные размеры. В турбинах нам придется быть даны угол α наклона лопатки и направление аппарата к радиусу, в таком случае

$$(w_r)_1 = (w_r)_1 ctg \alpha,$$

или:

$$(w_r r)_1 = (w_r)_1 ctg \alpha;$$

по $(w_r)_1 = \omega r_1$, поэтому уравнению (7), для турбины, можно придать вид

$$\omega r_1 ctg \alpha = \frac{Q}{2\pi s n_1} \dots \dots \dots (47)$$

* В заключение разными мы и закончим главу о теории шевковых машин.

Глава III.

Опытное изслѣдованіе дискового насоса.

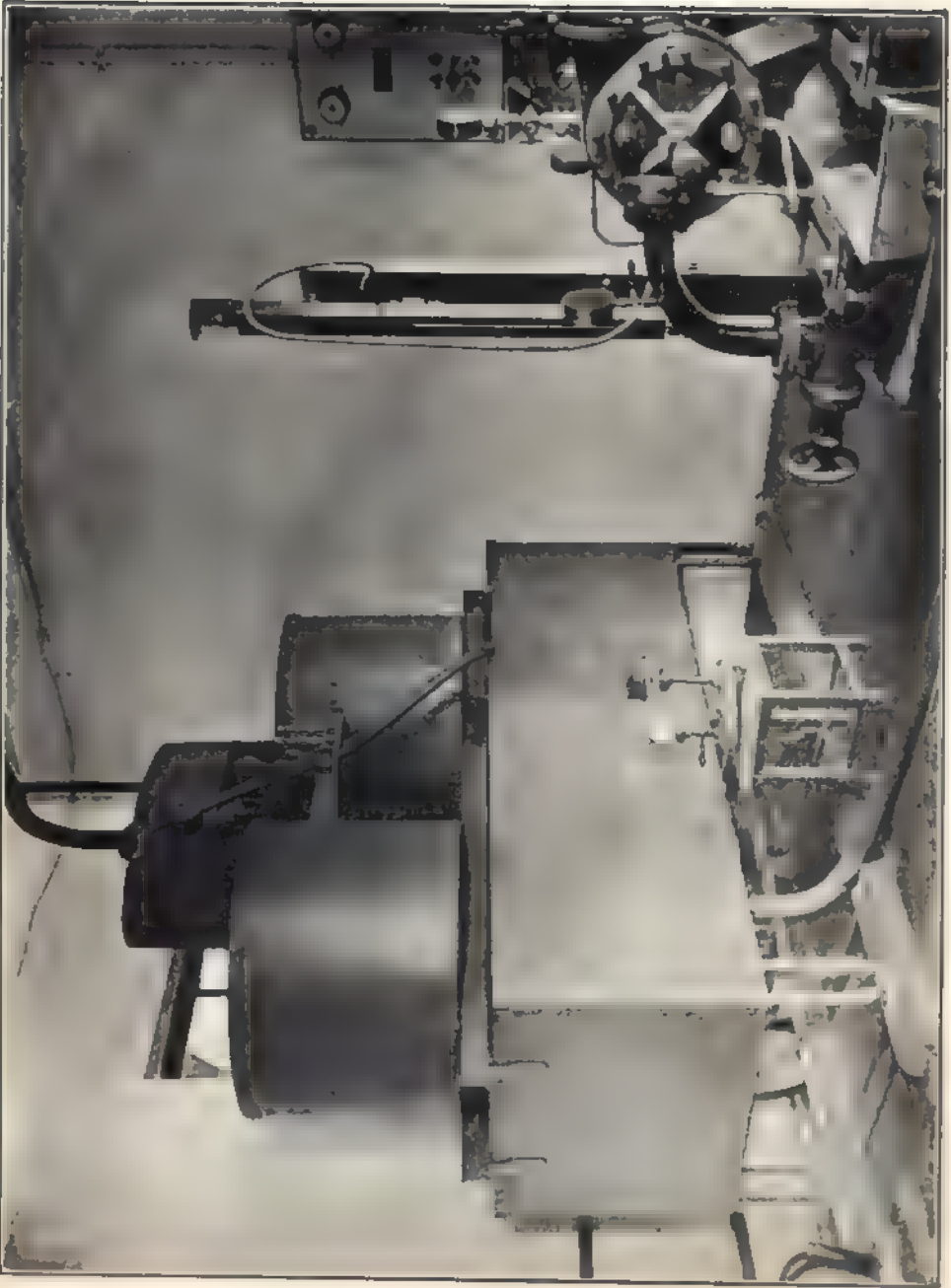
16. До сихъ поръ въ технической литературѣ не имѣется указани на какие либо, систематически поставленные, опыты съ дисковыми машинами. Это обстоятельство, конечно не даетъ возможности практически судить о пригодности вышеприведенной теории. Имѣя это въ виду, мы провели рядъ опытовъ съ дисковымъ насосомъ, описание и результаты которыхъ мы приводимъ ниже.

Лабораторная установка не позволяла построить специальный насосъ, поэтому эти опыты были приспособлены имѣвшійся въ лабораторіи центробѣжный насосъ (Фиг. 5 и 6) дающій представление о всей установкѣ, а на фиг. 7 данъ конструктивный чертежъ насоса, подвергавшагося испытанію.

17. Рабочее колесо состоитъ изъ 12 дисковъ желѣзныхъ дисковъ, толщиной 2 мм. , работающих каждая со своей поверхностью наружнаго ротора $r_2 = 100 \text{ мм.}$ и внутренняго $r_1 = 80 \text{ мм.}$, удерживаемыхъ на валу тремя рессорами шириной $b = 24 \text{ мм.}$ Для уменьшенія разстояній между дисками, между ними помещаются желѣзныя прокладки наружнаго діаметра 50 мм./м. и толщиной въ 1 мм./м.

А наружные и внутреннія стороны дисковъ на протяженіи 5 мм. обработаны съ помощью лезвияго вращающагося колеса и выхолажены и т.д. Диски соединяются на валу между двумя установочными подшипниками с помощью такимъ образомъ рабочею колесо, съ двумя подшипниками, вращающъ, въ зависимости отъ места прокладочныхъ желѣзъ между ними. Для устраненія осевыхъ перемѣщеній вала на наружные подшипники устроены шарикоподшипники (на чертежѣ черная часть вала). Остатки тела вала вычищены (фиг. 7).

18. Масло приращивается с помощью электромотора и соединяемаго тока электр. $A \text{ и } B$ работающих нормально при $E = 750$ и $I = 36$ около 10 Н/Р. съ переменнымъ числомъ оборотовъ отъ $n = 800$ до $n = 1500$, регулируемыхъ реостатомъ. Полезная мощность $N_{\text{м.}}$ отдаваемая насосомъ, опредѣляется по срывнымъ, составленнымъ для



Фиг. 5.

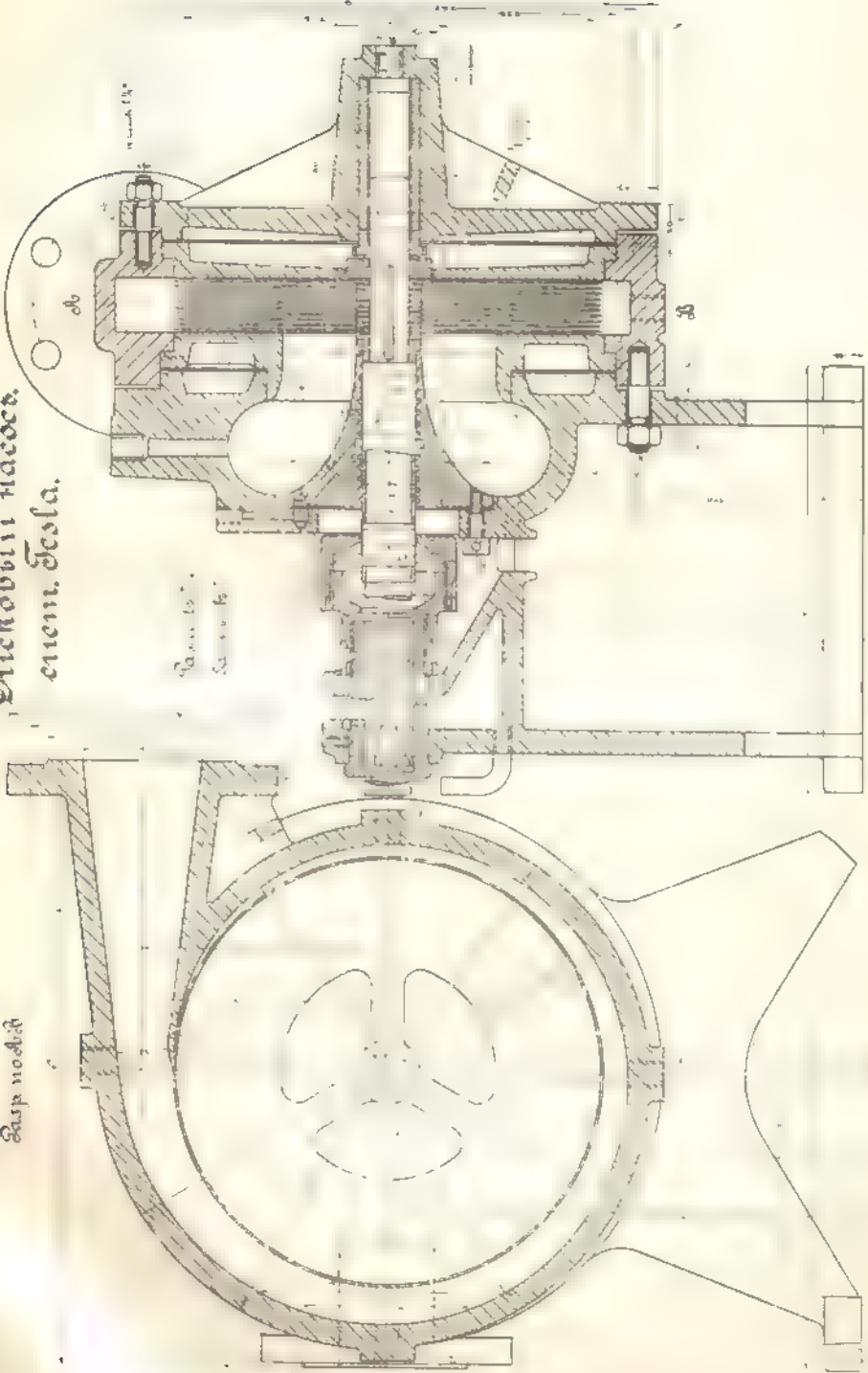


Фиг. 6

Вид сзади

Двухобитый насос.
смен. Tesla.

Вид спереди



Черт. 7.

этого мотора при вышеназванномъ числѣ оборотовъ, т. е. промежуточнаго числа оборотовъ полезная мощность опредѣляется интерполированиемъ. По вольтметру и амперметру опредѣляются вольтажъ и сила тока, по силѣ тока и тѣ кривыя находятся полезная мощность $N_{\text{пол}}$, вольтметръ служитъ для контроля, такъ какъ кривыя могли сбиться только лишь при вольтажѣ разномъ или близкомъ къ 250 В. Число оборотовъ и талата насоса и мотора опредѣляются счетникомъ оборотовъ съ секундомеромъ.

Основные элементы работы насоса расходъ подаваемой воды $Q, \text{лтр. сек.}$ и подаваемый напоръ $H_{\text{под}}$ учитывались, первый — вольтметромъ при помощи тензодинамометра — манометромъ доставленнымъ у флинда вагнестатического шпандера и вакууметромъ у флинда всасывающаго штуцера Манометры и вакууметръ обыкновенной системы „Schaffner & Videnberg“, по манометру отчеты проецируются въ форму, причемъ десятки доли фута прихвачены отбрасывать на глазъ. Во время прона съ ста отсчетовъ манометръ — насосъ только разъ предѣлся на приборѣ Рухгольма отсчетъ на фиг. 5, что же касается вакууметра, то онъ отсутствовалъ приборъ тѣ же полярки, параллельно съ нимъ былъ включенъ обыкновенный ртутный вакууметръ, показанная которому мы главнымъ образомъ и пользовались.

19. Секундомеръ устроенъ фиг. 1 и состоитъ изъ большого резервуара овидкал, раздѣленнаго (800 × 1210 × 105) см.^3 , талъ исторьями, на двухъ главныхъ бакахъ, помещающихъ въ малыхъ диаметрическихъ бакахъ диаметромъ съ 10 см. — и диаметромъ 80 см., между этими баками удерживается вода силой тяжести, какъ и въ обыкновенномъ движении рычагомъ съ пружиной. Пружина талъ устроены клапана, соединенные шарниромъ, соединенъ съ концемъ желоба такъ, что при наклонѣ желоба къ одному изъ концовъ, клапанъ съ шпандера закрываетъ, а въ днѣ другого бака открытъ.

Вода, подаваемая насосомъ, заливается въ большой резервуаръ по трубѣ диаметромъ въ 4 и по такой-же трубѣ попадаетъ въ желобъ, причемъ, въ зависимости отъ наклона желоба, наполняется то одинъ, то другой малый бакъ. Когда по времени истекло изъ этого баковъ, клапанъ останавливается на горизонтальной стѣнѣ, рычагъ переключивается, клапанъ въ днѣ этого бака открывается, и вода, въ въ секунду секунду, выливается въ большой резервуаръ; въ то же время наполняется и другой бакъ, клапанъ въ днѣ котораго, при переключивании желоба къ нему, закрывается. Такимъ образомъ, считая съ одной стороны время по секундомеру, а съ другой — число баковъ, вытекшихъ въ большой резервуаръ, мы можемъ опредѣлить искомыи расходъ $Q, \text{лтр. сек.}$ Въ валомъ случаевъ каждый малый бакъ подала въ общій резервуаръ 600 лтр. , причемъ въ нашемъ устройствѣ циркулировало все время одно и то же количество воды.

20. Такой способъ опредѣления расхода обладаетъ однимъ крупнымъ недостаткомъ на который необходимо указать. Дѣло въ томъ,

что за время наполнения одного из верхних баков, вода из нижнего резервуара непрерывно откачивается насосом, так, что уровень в нем все время понижается, т. е. статическая высота всасывания непрерывно растет; исключение составляют те несколько секунд (около 10) в течение которых вода из другого верхнего бака выливается в нижний резервуар. В нашем случае это повышение за время наполнения одного бака будет:

$$\frac{600}{12,1 \cdot 28,05} \approx 177 \text{ м/м}.$$

Так как уровень воды в боковом резервуаре на высоте восточной стороны баков (за исключением баков с отрицательной статической высотой всасывания) был отрицательным, то во время работы насоса эта высота постепенно убывала, достигая по окончании, а затем, при переключении же тока, вода устремлялась из верхнего бака в нижний резервуар с большой скоростью, увлекая с собой воздух и нарушая тем самым значительной мерой вакуум.

Весь эти явления, вместе с тем, создавали неустановившийся процесс работы насоса, особенно влиянии на показания вакуметра; несколько значительны были колебания ртутного столба видны и в численных результатах опытов, приведенных в конце главы.

На показания манометра неустановившийся ход насоса не оказывал столь резкого влияния.

Все эти обстоятельства показывают, что опыты произведены в весьма грубой технической обстановке, поэтому мы считаем, главным образом, с казенной, но не контрольной стороны их. Проведение более точных методов обработки результатов наблюдений (по теории наименьших квадратов) было бы здесь целесообразным, ввиду ряда побочных обстоятельств, а именно: не поддававшихся учету. С своей стороны лаборатория средств не позволяли создать более благоприятной обстановки для опытов.

21. Так как нас интересует главным образом индикаторная работа колеса насоса, а не всего насоса как машины в целом, то для нахождения ее мы спремь являющийся напор H (теория H_1) развиваемый в колесе, другими словами полную энергию колеса, рассчитанную на 1 кгд. подаваемой воды. Эта энергия может быть представлена следующим образом, обозначая давление, скорость и высоту центра всасывающего флянца над некоторым уровнем, через p_1 , v_1 и z_1 , а через p_2 , v_2 , z_2 те же величины у нагнетательного фланца, тогда можем написать:

$$H = \left(\frac{v_2^2}{2g} - \frac{v_1^2}{2g} + z_2 \right) - \left(\frac{v_1^2}{2g} + \frac{p_1}{\Delta} + z_1 \right) \quad (17)$$

По манометру определялось избыточное над атмосферой давление в фн/дм², а по вакуметру - недостающее до атмосферы в м. в. ртутного столба. Поэтому, если p_m считать по манометру в фн/дм², а p_a давление атмосферы, то

$$\frac{p_2}{\Delta} = \frac{p_a}{\Delta} + \frac{10,33 p_m}{14,7} = \left(\frac{p_a}{\Delta} + h_d \right) mtr., \quad (48)$$

т. е.

$$h_d = \frac{10,33 \cdot p_m}{14,7} = 0,703 p_m mtr. \quad (49)$$

Для открытого ртутного вакуметра, обозначая через p_v отсчеты в м. в. м., имеем:

$$\frac{p_1}{\Delta} = \frac{p_a}{\Delta} - \frac{10,33 \cdot p_v}{760} = \left(\frac{p_a}{\Delta} - h_s \right) mtr., \quad (50)$$

где

$$h_s = \frac{10,33 \cdot p_v}{760} \approx 0,0136 p_v mtr. \quad (51)$$

Если теперь обозначим превышение центра нагнетательного фланца над центром всасывающего через h_m , то из (47) найдем:

$$H = h_d + h_m + h_s + \frac{v^2}{2g}, \quad (52)$$

в нашем случае $h_m = 0,18$ mtr.

Так как диаметр всасывающего штуцера 0,07 mtr., а нагнетательного 0,09 mtr., то центрь, представляющий скоростной напор, не обращается в нуль. Чтобы упростить расчеты мы заменим нагнетательный штуцер конической душкой внутреннего диаметра 0,07 mtr. и таким образом обратим в нуль скоростной напор. Конечно с этим путем мы изменили манометрически напор, что в обычных центробежных насосах и бывает, но в нашем случае не имеем значения, так как нас интересует полная энергия, создаваемая колесом. Таким образом для колеса насоса будем

$$H = H_k = (h_d + h_s + 0,18) mtr., \quad (53)$$

Необходимо заметить, что на самом деле

$$H_k > H,$$

так как

$$H_k = H + R,$$

где R гидравлические потери на путях от всасывающего фланца до входа в колесо и от выхода из колеса до нагнетательного фланца. Ввиду сложной формы насосной камеры нам не удалось определить эти потери даже теоретически.

гдѣ P полная нагрузка на вкладышъ, l длина, а d диаметръ его. Въ такомъ случаѣ мощность, потерянная на трение будетъ:

$$L_r = ldp \mu c \frac{\text{kgm. mtr.}}{\text{sc.}}$$

гдѣ l и d берутся въ см., а c въ mtr./sc. , μ коэффициентъ трения.

Такъ какъ наибольшая скорость на окружности цапфы не превышаетъ въ нашихъ опытахъ 3 mtr./sc. , то мы пользуемся формулой Лапсе *).

$$p \mu t = 2.$$

гдѣ t температура вкладыша въ $^{\circ}\text{C}$. Поэтому

$$L_r = 2 \frac{ldv}{t}$$

или, такъ какъ $v = \frac{\pi dn}{60.100} \text{ mtr./sc.}$, гдѣ d въ см.

$$L_r = \frac{\pi n}{3000} \frac{ld^2}{t}$$

Отсюда, для многошорного вала потерянная на трение мощность въ лошадиныхъ силахъ будетъ:

$$N'_r = \left[\frac{\pi}{15 \cdot 3000} \sum \frac{ld^2}{t} \right] n \dots \dots \dots (57)$$

Въ нашемъ случаѣ валъ расположенъ на трехъ шорахъ, для которыхъ, считая слева на право (черт. 7), имѣемъ:

$l = 12 \text{ см.}, d = 3,5 \text{ см.}, t = 30; l = 11,5 \text{ см.}, d = 4 \text{ см.}, t = 20; l = 12 \text{ см.}, d = 3 \text{ см.}, t = 20^{\circ}.$

Приведенныя здѣсь температуры взяты какъ среднее изъ нѣсколькихъ наблюдений.

Такимъ образомъ находимъ:

$$N'_r = 0,000272 n \dots \dots \dots (58)$$

Ввиду незначительности осевыхъ усилий мы пренебрегаемъ трениемъ въ подшипникѣ.

Потери на трение дисковъ о воду мы опредѣлимъ, пользуясь предположеніемъ, что сила трения въ какой либо точкѣ диска, рассчитанная на единицу площади пропорциональна квадрату скорости диска въ этой точкѣ, т. е. равна

$$k_1 (\omega r)^2,$$

*) См. М. И. Бердовъ. Детали машинъ. Вып. VIII. Подшипники. Рига 1905 г.

где r расстояние точки диска до оси. Относя силу къ 1 mtr^2 и считая ее въ kgr , примемъ $k_1 = 0,15$. Число это заимствовано изъ приведенной выше статьи Г. Лоренца, приблизительно такое же значение для k_1 находимъ и изъ опытовъ Унвина*).

Моментъ силы трения для элементарной площадки диска вычислется въ цилиндрическихъ координатахъ такъ:

$$[k_1 (\omega r)^2] (rd\varphi dr)r,$$

куда для общей мощности, потерянной на трение, въ $H - P$, находимъ выраженіе вида:

$$N_r = \frac{2}{75} \int_{r_1}^{r_2} \int_0^{2\pi} [k_1 (\omega r)^2] (rd\varphi dr) r\omega = \frac{4\pi}{75} \frac{k_1 \omega^3}{15} (r_2^5 - r_1^5),$$

или, такъ $\omega = \frac{\pi n}{30}$

$$N_r = \left[\frac{4\pi^4 k_1}{75 \cdot 5 \cdot 30^3} (r_2^5 - r_1^5) \right] n^3 \dots \dots \dots (59)$$

Подставляя въ эту формулу численные значения, находимъ

$$N_r = 58636 \cdot 10^{-11} n^3 \dots \dots \dots (60)$$

Точною образомъ общая мощность въ $H - P$, расходуемая на механическія потери, на основаніи (58) и (60) будетъ:

$$N_p = 0,000272 n + 58636 \cdot 10^{-11} n^3 \dots \dots \dots (61)$$

24. Опыты были разбиты на четыре группы, различавшіяся числомъ дисковъ съ колесъ. Въ первой группѣ было 12 дисковъ съ разстояніями въ 1^m, во второй—10 дисковъ съ разстояніями въ 2^m, въ третьей—8 дисковъ съ разстояніями въ 3^m, въ четвертой—7 дисковъ съ разстояніями въ 4^m/м.

Каждая группа состояла изъ четырехъ серий опытовъ. Серии означались установками за вышки на вслѣдующей трубѣ и крана на подлежащей трубѣ. Въ первой (I) установка кранъ и задвижка совершенно открыты; во второй (II)—кранъ открытъ, задвижка прикрѣплена до половины; въ третьей (III)—кранъ прикрѣплен до мѣтки, задвижка—открыта, въ четвертой (IV) кранъ прикрѣплен до мѣтки, задвижка прикрѣплена на половину.

Изъ установками создавались различныя геометрическія условія въ дискахъ и эти при неизмѣнномъ числѣ оборотовъ, другими словами мѣнялись n и ω дисковъ при постоянномъ n .

Каждая серия содержит 10 или 11 испытаний, при разных установках на кнопки реостата, т. е. при переменном числе оборотов.

Результаты каждого испытания выводятся как среднее из четырех или пяти наблюдений. Все остальное выясняется таблицами опытов, приложенными в конце главы.

25. Для сопоставления теории с опытными результатами мы пользовались уравнением состояния (39) для насоса:

$$\omega r_2^2 = AH_k^{1/2} + BQ_1^{1/2} H_k^{1/4}, \dots \dots \dots (39)$$

где

$$A^2 = \frac{4g}{(r_2 - r_1) \left(\frac{r_2^4}{4} - r_2^3 r_1 + \frac{r_1^4}{12} \right)}, \quad AH^2 = \frac{r_2^2}{2\pi n_1 k_1 (r_2 - r_1)}, \quad Q_1 = \Delta Q, \quad (40)$$

и выразим для гидравлического коэффициента полезного действия (43)

$$\eta_{гпр} = K \sqrt{\frac{H_k}{H}}, \dots \dots \dots (43)$$

где

$$K = \frac{30g}{\pi A} \dots \dots \dots (44)$$

Из каждой группы опытов выбрано четыре установки реостата: на 0, 6, 9 и 11 кнопок, из которых каждая должна была давать постоянное число оборотов, но вследствие колебания вольтметра в сети число оборотов мотора несколько колеблется. Так как каждая установка повторяется в группе четыре раза, то для четырех испытаний группы, отличающихся лишь геометрическими условиями сети, принято одно и то же число оборотов, среднее для этих испытаний. Таким образом из наших таблиц опытов получены четыре свободных таблицы, которые приложим ниже.

26. Для сопоставления теории с результатами опытов построены для каждой группы теоретически кривые (39) и (43), представляющие зависимости Q_1 и $\eta_{гпр}$ от H_k .

В нашем случае для всех кривых

$$A = 0,595, \quad B = \frac{0,758}{n_1};$$

или, обозначая индексом число дисков колеса, получим:

$$B_{12} = 0,219, \quad B_{10} = 0,239, \quad B_8 = 0,268, \quad B_7 = 0,286,$$

где для числа k взято прежнее значение 0,15.

Таблица I,
 ЧИСЛО ДИСКОВЪ n , 12.

Число оборотовъ n	Угловая скорость ω	Полная пауза H_{int}	Расходъ $\rho_{\text{лтр.л.сек}}$	Потери работы на само нагревъ $\Delta_{\text{ср}}$	Вольты E	Амперы J	Полезн. работы мотора $N_{\text{ст}}$	Полный коэф. под. двигателя $\eta_{\text{пр}}$	Механ. потери $N_{\text{у}}$	Гидрав. коэф. полезн. дѣйствія $\eta_{\text{гпр}}$		Установка рестата
										опыт	теор.	
800	88,37	4,62	9,61	0,56	249,01	10,14	1,98	0,29	0,56	0,40	0,41	0. в.
		4,43	8,09	0,49	251,25	8,75	1,46	0,31	0,59	0,36	0,39	
		4,43	4,96	0,26	259,25	4,41	1,16	0,42	0,58	0,44	0,44	
		4,44	4,24	0,24	259,00	8,38	1,55	0,17	0,58	0,40	0,43	
1000	109,72	6,92	11,44	1,05	250,00	15,75	3,55	0,40	0,94	0,40	0,40	0. в.
		6,86	10,57	0,94	251,00	14,41	3,22	0,29	1,01	0,41	0,38	
		7,74	4,55	0,41	249,50	11,25	2,40	0,29	0,95	0,65	0,42	
		7,82	4,48	0,47	250,25	11,80	2,41	0,29	0,94	0,42	0,42	
1200	125,74	8,84	14,06	1,66	250,00	21,59	5,46	0,30	1,38	0,41	0,38	0. в.
		8,42	12,50	1,40	247,50	19,94	4,95	0,48	1,36	0,39	0,38	
		9,50	5,16	0,66	249,25	15,59	3,54	0,19	1,28	0,29	0,41	
		10,74	5,80	0,72	251,25	15,65	3,59	0,20	1,34	0,42	0,42	
1400	139,55	11,15	15,08	2,24	249,25	30,48	8,10	0,26	1,87	0,46	0,38	П. в.
		10,01	13,49	1,80	248,50	26,31	6,84	0,46	1,82	0,46	0,34	
		11,50	7,00	0,87	250,00	19,68	4,69	0,19	1,64	0,28	0,41	
		12,49	6,83	0,95	249,00	29,19	4,86	0,19	1,70	0,28	0,42	

Таблица II,

число дисков $n_1 = 10$.

Число оборотов, n	Угловая скорость, ω	Полная нагрузка $F_{\text{полн}}$	Расход, $Q_{\text{тр}}$, ст.	Потери работы на вращение, $N_{\text{вп}}$	Работы E	Амплитуда J	Потери работы котора $N_{\text{вт}}$	Почасовый коэф. под адекватия η_p	Месяц. потери $N_{\text{р}}$	Гидравл. коэф. под адекватия $\eta_{\text{гп}}$		Установивш. режимы.
										опит.	теор.	
844	88,37	4,71	1,84	0,49	271,70	8,50	1,41	0,25	0,70	0,50	0,40	0,8
		4,57	8,43	0,51	251,00	9,06	1,58	0,32	0,58	0,51	0,40	
		7,06	8,85	0,29	251,75	7,91	1,24	0,26	0,50	0,45	0,44	
		5,04	3,75	0,58	249,70	4,54	1,76	0,16	0,56	0,23	0,44	
1039	108,78	6,91	10,43	0,65	271,00	13,75	3,03	0,41	0,93	0,45	0,40	0,8
		6,38	10,81	0,65	249,00	14,80	3,43	0,28	0,92	0,28	0,39	
		7,11	4,80	0,70	249,00	11,75	2,41	0,21	0,90	0,31	0,43	
		8,45	4,95	0,55	250,00	13,16	2,84	0,19	0,98	0,30	0,43	
1190	124,59	8,75	12,24	1,43	270,00	19,94	4,96	0,29	1,34	0,40	0,39	0,8
		8,55	12,64	1,44	250,25	19,81	4,92	0,29	1,33	0,40	0,38	
		10,19	5,62	0,76	249,75	15,31	3,46	0,22	1,29	0,45	0,43	
		10,22	7,61	0,66	249,50	16,25	3,77	0,20	1,29	0,41	0,42	
1316	138,10	10,53	13,63	1,91	250,50	25,81	6,70	0,28	1,71	0,38	0,38	11,8
		10,51	14,33	2,04	250,00	29,15	7,74	0,26	1,80	0,34	0,38	
		12,02	6,19	0,99	249,50	19,50	4,75	0,21	1,63	0,32	0,42	
		12,09	6,22	1,00	249,75	20,50	5,07	0,20	1,66	0,29	0,42	

Таблица III,
число дисковъ $n_1 = 8$.

Число оборотовъ n	Угловая скорость ω	Полный напоръ $H_{мнв.}$	Расходъ $Q_{литр. с.}$	Потевъ работа насоса $N_{ср}$	Вольты E	Амперы I	Потевъ работа мотора $N_{от}$	Полный коэф. полез. дѣйствія $\eta_{пр}$	Механ. потери N_1	Гидравт. коэф. полез. дѣйствія $\eta_{гпр}$		Установка реостата.
										онлт	теор.	
840	86,90	3,94	7,93	0,42	249,77	8,58	1,43	0,29	0,36	0,48	0,38	0,6
		4,25	7,42	0,42	249,40	8,29	1,36	0,31	0,32	0,41	0,39	
		4,06	3,22	0,22	251,25	7,55	1,10	0,35	0,41	0,36	0,43	
1050	109,91	6,89	10,89	0,92	250,50	16,31	2,90	0,42	0,96	0,47	0,38	0,6
		6,66	10,14	0,90	251,40	12,74	2,40	0,33	0,98	0,52	0,38	
		7,64	4,70	0,38	248,50	11,21	2,24	0,22	0,95	0,41	0,42	
1100	125,51	7,31	4,73	0,39	251,25	11,00	2,12	0,23	0,96	0,42	0,42	0,1
		8,05	12,69	1,36	248,75	18,65	4,54	0,30	1,45	0,43	0,34	
		8,64	11,79	1,30	248,75	17,94	4,31	0,30	1,44	0,41	0,35	
1310	133,89	9,91	5,46	0,42	249,50	13,10	3,39	0,21	1,32	0,45	0,42	11,6
		10,06	5,33	0,44	251,50	15,00	4,34	0,22	1,32	0,45	0,42	
		9,60	14,21	1,32	250,00	25,94	6,74	0,25	1,77	0,45	0,30	
		10,04	13,22	1,45	251,75	23,34	5,95	0,30	1,79	0,42	0,38	
		11,51	5,98	0,92	248,50	19,06	4,60	0,20	1,65	0,41	0,41	
		11,56	6,02	0,93	248,75	18,76	4,44	0,21	1,65	0,41	0,41	

Таблица IV,

число дискровь $n_1 = 7$.

Число оборотов, n	Угловая скорость ω	Полная манора $H_{\text{полн}}$	Рабочая $Q_{\text{р.р.}}$	Полезн. работа $N_{\text{р.р}}$	Валити E	Амплитра J	Полезн. работа $N_{\text{ст}}$	Полная коэф. под дктивити $\eta_{\text{р}}$	Механ. потеря $N_{\text{р}}$	Гидравл. коэф. полезн. дктивити $\eta_{\text{г}}$		Установка релостата.
										онит.	теор.	
827	89,69	4,58	7,54	0,386	249,50	8,40	1,42	0,25	0,56	0,44	0,36	0,8
		4,80	9,90	0,45	248,62	8,14	1,30	0,27	0,55	0,44	0,37	
		4,88	2,92	0,17	250,00	7,25	1,02	0,17	0,55	0,36	0,40	
		4,74	4,21	0,20	250,75	7,50	1,10	0,18	0,56	0,47	0,41	
1047	109,62	7,48	10,56	0,77	249,75	13,38	2,92	0,26	0,46	0,49	0,53	0,8
		4,03	9,04	0,77	250,00	12,25	2,54	0,30	0,45	0,44	0,57	
		7,02	4,42	0,41	249,50	10,50	1,97	0,21	0,55	0,40	0,40	
		7,19	4,90	0,47	249,00	10,75	2,08	0,28	0,46	0,44	0,40	
1194	123,01	7,02	12,24	1,15	249,00	18,53	4,51	0,25	1,41	0,36	0,63	0,8
		4,03	11,32	1,15	247,75	16,81	3,95	0,29	1,41	0,44	0,57	
		8,98	7,15	0,62	251,75	14,00	3,08	0,20	1,41	0,36	0,40	
		9,08	5,71	0,69	249,75	14,59	3,20	0,22	1,34	0,34	0,40	
1305	126,63	8,43	13,73	1,54	249,50	24,13	6,20	0,25	1,72	0,44	0,74	1,1
		9,04	12,63	1,52	250,25	21,81	5,33	0,29	1,64	0,41	0,66	
		10,55	5,65	0,79	250,00	16,84	3,89	0,20	1,62	0,45	0,40	
		10,84	6,30	0,91	248,00	17,63	4,15	0,22	1,65	0,46	0,40	

Такимъ образомъ уравненія кривыхъ состоянія, расположенныя по группамъ, напишутся въ видѣ:

$$\begin{array}{l}
 2,262 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,219 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 2,804 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,219 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,219 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,219 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,578 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,219 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} 2,262 \\ 2,804 \\ 3,219 \\ 3,578 \end{array}} \right\} n_1 = 12 \\
 \\
 2,262 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,239 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 2,785 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,239 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,189 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,239 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,535 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,239 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} 2,262 \\ 2,785 \\ 3,189 \\ 3,535 \end{array}} \right\} n_1 = 10 \\
 \\
 2,225 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,268 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 2,814 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,268 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,214 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,268 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,530 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,268 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} 2,225 \\ 2,814 \\ 3,214 \\ 3,530 \end{array}} \right\} n_1 = 8 \\
 \\
 2,217 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,286 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 2,806 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,286 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,200 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,286 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 3,498 = 0,595 H_k^{1/2} + 0,286 Q_1^{1/2} H_k^{1/4}, \\
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} 2,217 \\ 2,806 \\ 3,200 \\ 3,498 \end{array}} \right\} n_1 = 7
 \end{array}$$

Для кривыхъ (43)

$$K = 157,55;$$

уравненія ихъ для группъ получились одинаковыми ввиду незначительныхъ колебаній числа оборотовъ при одной и той-же установкѣ реостата. Для четырехъ основныхъ установокъ уравненія этихъ кривыхъ напишутся такъ:

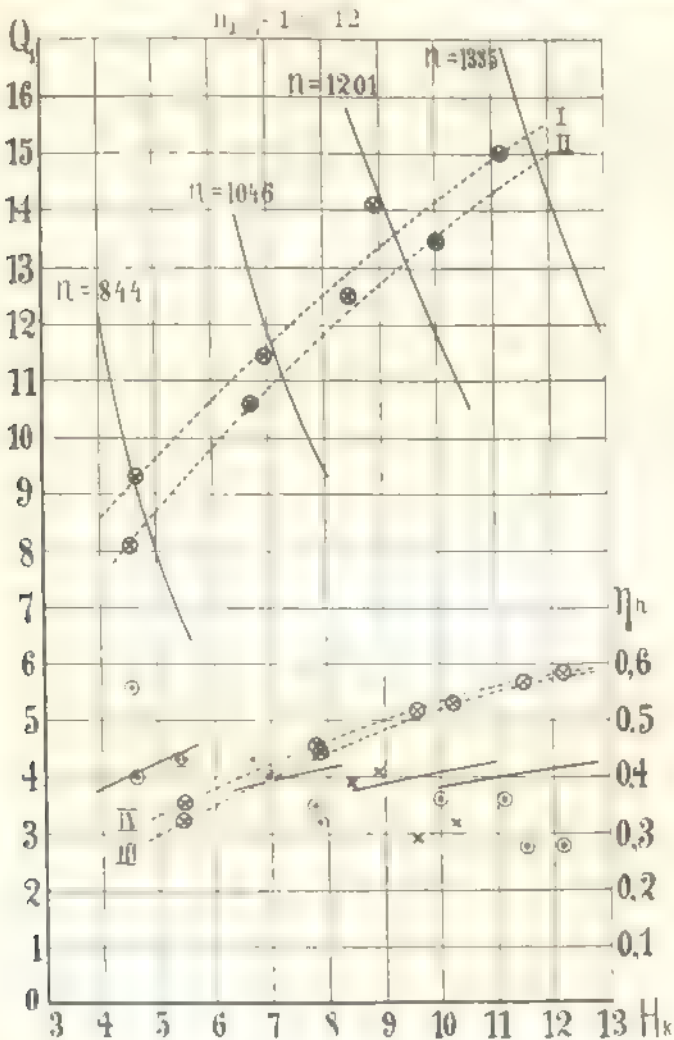
$$0 \text{ к.) } \tau_{hp} = 0,19 \sqrt{H_k}, \quad 6 \text{ к.) } \tau_{hp} = 0,15 \sqrt{H_k}, \quad 9 \text{ к.) } \tau_{hp} = 0,13 \sqrt{H_k},$$

$$11 \text{ к.) } \tau_{hp} = 0,12 \sqrt{H_k}.$$

Все кривыя нанесены на прилагаемые графики (черт. 8, 9, 10, 11) параллельно съ опытными результатами. Кружками съ крестиками обозначены опытные точки, принадлежащія кривымъ состоянія, а кружками или крестиками — кривымъ коэффициентовъ полезнаго дѣйствія.

27. Разсмотрѣнне теоретическихъ кривыхъ состоянія и соответствующихъ имъ опытныхъ точекъ приводитъ къ нѣкоторымъ заключеніямъ.

Мы видим, что для каждой кривой имеются две пары точек, из которых первая пара, соответствующая группѣ большихъ расходовъ, въ общемъ довольно хорошо удовлетворяетъ уравненію кривой, вторая же пара уже очевидно не подчиняется ему, при этомъ общей границей между наименьшими расходами для первыхъ паръ и наибольшими для вторыхъ является расходъ $Q_1 \approx 6,75 \text{ лтр/сек.}$



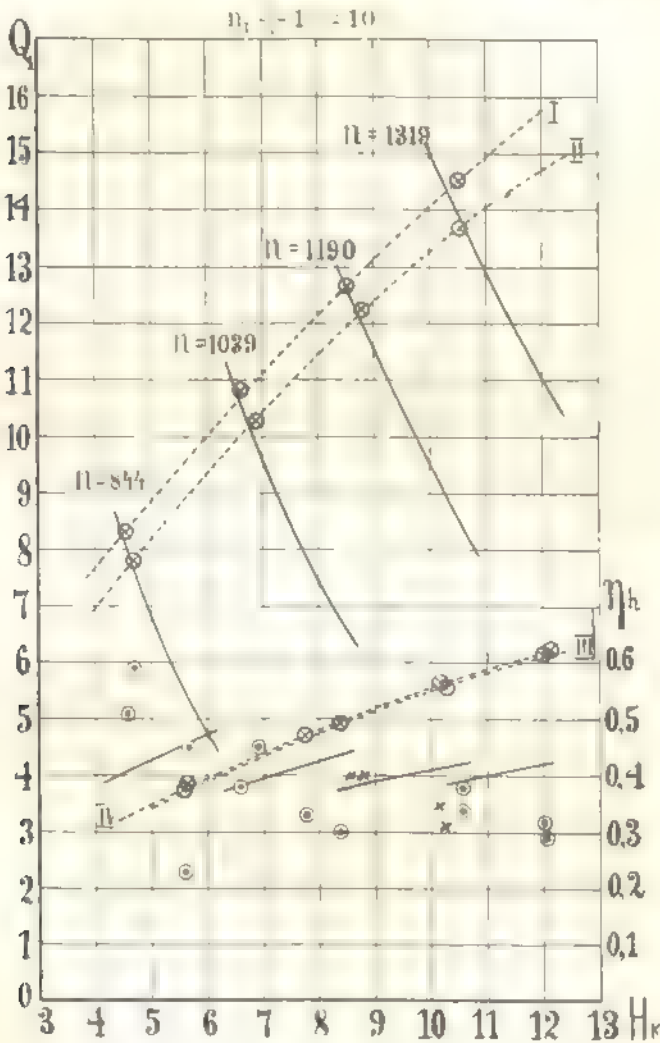
Черт. 8.

Замѣтимъ теперь, что движение воды въ колесахъ насоса есть течение жидкости между параллельными стѣнками, подчиняющееся, конечно, законамъ, изложеннымъ въ гл. XIII (ч. I), т. е. до извѣстныхъ скоростей, а следовательно и расходовъ, движение будетъ струйное, а при большихъ скоростяхъ—турбулентное.

Въ нашемъ случаѣ это и имѣетъ мѣсто первая пара точекъ, т. е. больше расходы и скорости, удовлетворяютъ теоретическимъ

кривымъ, выведеннымъ въ предположеніи турбулентнаго движенія: при малыхъ же расходахъ относительная скорость теченія воды между дисками оказывается повидаемому ниже критическихъ скоростей и движеніе воды подчиняется струйному режиму.

Такимъ образомъ для всѣхъ колесъ нашего насоса, при данномъ



Черт. 9.

размѣръ дисковъ, получается изъ которой } критическая радиальная входная скорость $(v_{rk})_1$ гдѣ

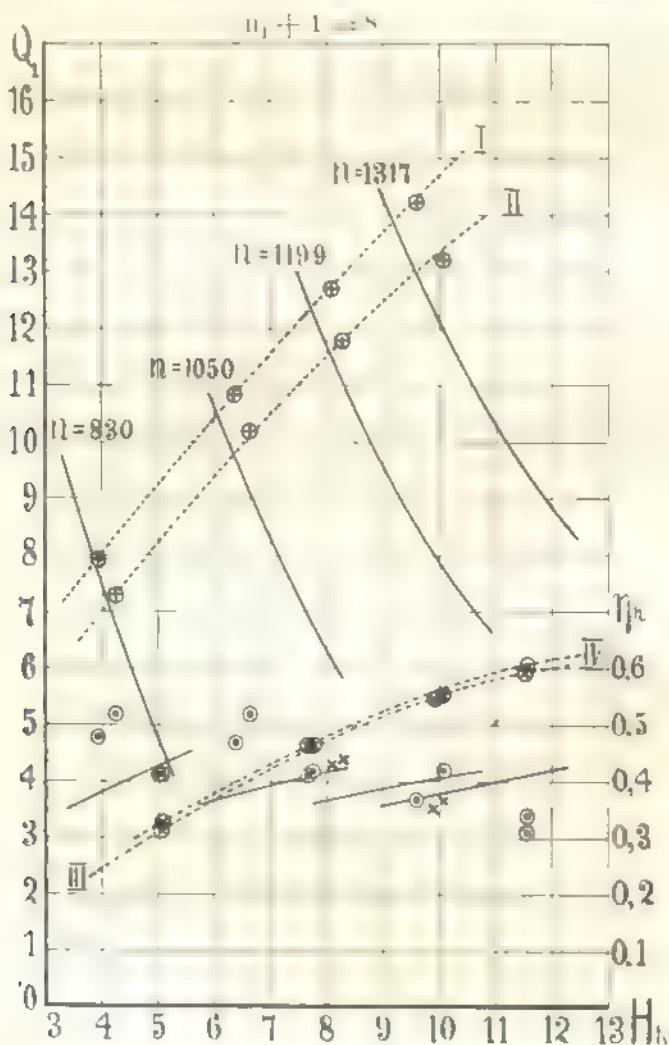
$$(v_{rk})_1 = \frac{Q_k}{2\pi r_1 n_1 s} \dots \dots \dots (82)$$

При $(v_{rk})_1$ большихъ этой скорости, т. е. при расходахъ большихъ Q_k , изложенная выше теорія применима, а при меньшихъ расходахъ

пришлось бы пользоваться соображениями, изложенными в гл. XI § 59, ч. I. Для нашего случая $Q_k = 0,75 \text{ mtr./sc}$ и $r_1 = 0,08 \text{ mtr}$. Поэтому

$$(v_{rk})_1 = \frac{0,0134}{n_1 s} \text{ mtr./sc} \dots \dots \dots (63)$$

где s расстояние между дисками в mtr. , $(n_1 + 1)$ — число дисков.

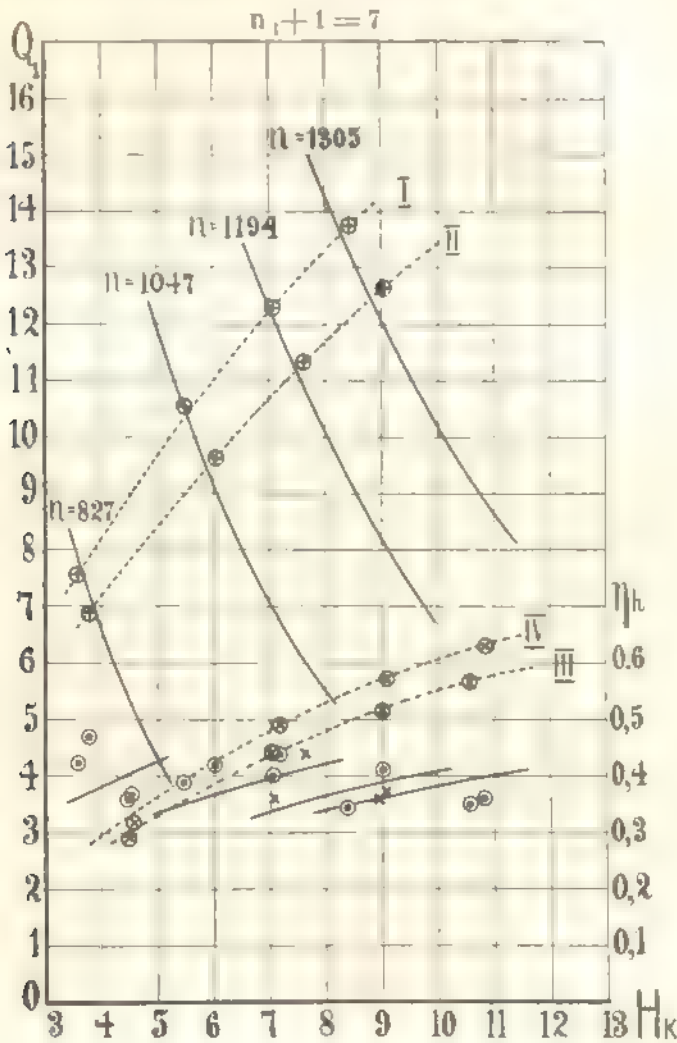


Черт. 10.

Мы видим, что и здесь критическая скорость подчиняется общему закону, выраженному в § 77 гл. XIII ч. I, т. е., критическая скорость обратно пропорциональна линейному размеру живого сечения, пропускающего жидкость.

Кроме того при рассмотрении кривых мы замечаем, что колеса с 10 и 7 дисками лучше удовлетворяют высказанному положению,

чѣмъ колеса съ 12 и 8 дисками. Это обстоятельство можетъ быть объяснено влияемъ зазоровъ между наружными поверхностями дисковъ колеса и стѣнками насосной камеры.



Черт. 11.

Въ нашемъ случаѣ эти зазоры будутъ:

$$z_1 = \frac{40 - (2.12 + 1.11)}{2} = 2.5 \text{ мм.}, \quad z_2 = \frac{40 - (2.10 + 2.9)}{2} = 1.5 \text{ мм.}$$

$$z_3 = \frac{40 - (2.8 + 3.7)}{2} = 1.5 \text{ мм.}, \quad z_4 = \frac{40 - (2.7 + 4.6)}{2} = 1.5 \text{ мм.}$$

гдѣ индексы обозначаютъ число дисковъ колеса.

Такимъ образомъ для колеса съ 12 и 8 дисками зазоры больше

чѣмъ при 10 и 7 дискахъ; въ особенности ненормаленъ этотъ зазоръ у колеса съ 12 дисками, гдѣ рабочее разстояніе всего $1^{\text{мм}}$. Очевидно что при большихъ зазорахъ возникаетъ обратная утечка воды, такъ что теоретическій расходъ получается больше наблюдаемаго; кромѣ того при маломъ разстояніи между дисками должны оказывать обратное влияние и капиллярныя силы, дѣйствіе которыхъ возрастаетъ съ уменьшеніемъ этого разстоянія.

Что касается кривыхъ гидравлическаго коэффициента полезнаго дѣйствія, то здѣсь расхожденіе опыта съ теоріей можетъ быть объяснено недостаточной точностью формулы (61), оценивающей механическія потери; особенно сильно должны и здѣсь вліять вышеуказанныя зазоры. съ возрастаніемъ зазора потеря на треніе диска о воду должна возрастать, такъ какъ приходится приводить въ турбулентное состояніе большую массу жидкости. Это обстоятельство, замѣченное и при обыкновенныхъ центробѣжныхъ насосахъ, не учитывается формулой (61).

Пунктирныя кривыя на графикѣ изображаютъ линіи равныхъ состояній сѣти. Эти кривыя даютъ возможность опредѣлять напоръ и расходъ при данномъ числѣ оборотовъ и открытии вентилей. Для этого достаточно найти пересѣченіе соответствующей кривой состоянія сѣти съ кривой состоянія насоса при данномъ числѣ оборотовъ.

Въ заключеніе замѣтимъ, что при колесѣ изъ 10 дисковъ насосъ давалъ — 9 ltr. sec. при напорѣ — $5,4 \text{ mtr.}$ и $n = 900$, работая съ гидравлич. коэф. пол. дѣйствія $\eta_{hp} = 0,60$. Считаясь съ тѣмъ, что размѣры насоса и рабочихъ дисковъ выбраны случайно, нужно признать полученные результаты вполнѣ удовлетворительными и примѣненіе на практикѣ дисковыхъ насосовъ допустимымъ.

Численные результаты опытов
съ дисковымъ насосомъ.

Установка центральная	Установка редуктора на вилки	Наиметание			Весыание			Полн. напор		Потеря		Вольты		Амперы		Число оборот		Потребная работа мотора		Полный коэффициент полез. дейст.		Механическая работа		Гидравл. коэффициент полез. дейст.			
		p_m	H_d	p_v	H_s	mtr	H_{mtr}	$\psi_{11}/sc.$	N_{ep}	F_1	F_2	F_3	F_4	F_5	F_6	F_7	F_8	F_9	F_{10}	F_{11}	F_{12}	F_{13}	F_{14}		F_{15}		
I	6 15	7,50		95			9,680					250	14,50	1063													
		7,40		95			711					252	14,55	10,1													
		7,50		100								253	14,00	1071													
		7,30		95	90,25	1,31	6,66 = 10,57		0,94	250	51,00	14,50	14,31	1067	1070	3,22	0,29	1,01	0,43	0,38							
7	16	7,60		105			10,600					248	15,50	1081													
		7,60		108			940					250	15,55	1086													
		7,70		110								250	15,25	1092													
		7,90		108	108,25	1,47	7,00 = 11,11		1,05	250	249,50	15,25	15,11	1089	1095	3,50	0,29	1,07	0,41	0,38							
8	17	8,00		122			10,000					240	17,75	1168													
		8,30		122			524					240	17,50	1163													
		8,30		120								231	17,50	1168													
		8,30		120	121,00	1,65	7,60 = 11,45		1,17	250	250,25	17,50	17,06	1163	1165	4,24	0,28	1,24	0,39	0,38							
9	18	9,00		135			15,600					246	20,00	1201													
		9,30		140			720					247	20,00	1202													
		9,20		144								246	20,00	1203													
		9,00		142	140,25	1,91	8,47 = 12,50		1,40	250	247,50	19,75	19,94	1210	1207	4,95	0,28	1,36	0,49	0,38							
10	19	10,00		150			10,000					240	23,00	1288													
		10,00		148			468					250	23,25	1290													
		9,80		143								248	23,25	1294													
		9,80		144	143,5	2,09	9,23 = 12,82		1,58	250	249,25	23,25	24,31	1292	1291	5,46	0,27	1,61	0,36	0,37							
11	20	10,70		170			11,600					249	26,25	1354													
		10,60		172			489					248	26,25	1359													
		10,70		168								249	26,25	1356													
		10,80		168	169,5	2,31	10,01 = 13,49		1,80	248	248,50	26,50	26,81	1350	1355	6,83	0,26	1,82	0,36	0,37							

11	0	21	6,80	7,78	3,40	-12	-15,25	-0,21	3,43	3,56	0,26	250	252	7,75	848	1,19	0,22	0,58	0,43
			6,85			-18				505	249	250	250	7,75	845				
			7,80			-16						249		7,75	846				
			6,75	7,78	3,40	-12	-15,25	-0,21	3,43	3,56	0,26	250	252	7,75	848	1,19	0,22	0,58	0,43
			8,50			-15				4,000	250	250	250	8,25	887				
			8,40			-15				688	250	250	250	8,25	887				
			8,40			-7					250	250	250	8,25	888				
			8,40	8,43	3,93	-8	-11,25	-0,15	3,96	3,76	0,30	251	250,25	8,25	888	1,34	0,22	0,64	0,43
			8,70			-12				3,000	202			8,75	909				
			8,75			-13				467	252			8,75	909				
			8,75			-13					353			8,75	901				
			8,60	8,70	6,12	-13	-12,75	-0,17	6,13	3,85	0,31	248	241,00	8,75	901	1,43	0,22	0,68	0,43
			9,20			11				1,600	50			9,25	944				
			9,30			-13				150	50			9,25	944				
			9,20			-12				4,00	50			9,25	941				
			9,30	9,25	6,50	-11	-11,5	-0,16	6,52	4,00	0,44	249	249,50	9,25	938	1,61	0,22	0,74	0,43
			10,80			-3				1,600	2,0			11,25	1040				
			10,30			-9				396	2,0			11,25	1041				
			10,90			-7					50			11,25	1041				
			10,90	10,83	7,65	-8	-6,75	-0,09	7,14	4,55	0,44	248	249,50	11,25	1044	2,30	0,20	0,95	0,42
			11,75			3				4,600	250			12,50	1084				
			11,80			-8				378	2,0			12,50	1088				
			11,60			-4					248			12,25	1087				
			11,80	11,74	8,25	-4	-4,75	-0,06	8,17	4,76	0,33	250	249,50	12,25	1089	2,53	0,21	1,06	0,36
			12,75			2				1,000	250			14,00	1178				
			12,90			-6				462	250			14,00	1178				
			12,80			-5					2,0			13,75	1174				
			13,00	12,86	9,04	-5	-4,50	-0,06	9,16	4,97	0,61	250	250,00	14,00	1174	3,06	0,30	1,18	0,32
			13,60			4				3,600	250			15,25	1176				
			13,50			-1				349	249			15,25	1178				
			13,55			0					248			1,60	1181				
			13,50	13,44	9,45	-7	-3,00	-0,04	9,59	5,16	0,66	250	249,25	15,25	1184	3,54	0,19	1,28	0,29

Установка вентиля	Нагнетание.		Воздушение.		План. напор.	Расход.		Полез. работа.		Вольты.		Амперы.		Число оборот	Подъемная работа мотора	Пот. или коэф. полез. дейст. на вале	Мех. янча	Гидравт. коэф. по тв. части насоса
	p_m	Сред. значение p_c	h_s	Сред. значение p_c		Q_{11}	$Q_{11} sc.$	E	Сред. значение E	J	Сред. значение J	N_{em}	η_p					
III	14,60	3				5,600	951	16,80	12,56									
	14,70	0				550	251	16,75	1232									
	14,60	2					250	16,75	1235									
	14,60	0	1,25	0,02	10,48	~ 3,45	250	250	16,60	16,00	1,34	0,19	1,44	0,41	0,41			
IV	16,90	1				5,600	250	19,20	1300									
	16,10	6				530	250	19,30	1301									
	16,00	2					250	19,25	1300									
	16,00	4	3,50	0,05	11,50	5,40	250	250	19,25	1300	1,00	0,19	1,64	0,25	0,41			
V	17,80	10				5,600	250	22,75	1375									
	17,80	5				190	250	22,00	1377									
	17,00	0					249	22,70	1368									
	17,00	0	3,75	0,05	12,60	6,96	249	249	22,30	22,68	1,36	0,18	1,90	0,20	0,41			
VI	6,60	12				4,600	250	8,50	843									
	6,60	3				356	250	8,50	846									
	7,00	1					249	8,25	848									
	7,70	8	7,00	0,10	5,44	3,24	251	250	8,25	8,38	1,35	0,17	0,28	0,30	0,43			
VII	8,40	7				4,000	250	8,70	883									
	8,20	2				652	249	8,20	887									
	8,30	1					249	8,30	886									
	8,25	3	3,25	0,04	5,93	3,68	250	250	8,30	8,40	1,36	0,21	0,65	0,41	1,43			
VIII	9,00	3				4,000	250	9,25	928									
	9,00	6				606	250	9,25	930									
	8,90	6					249	9,25	928									
	8,90	1	3,50	0,05	6,42	3,96	249	249	9,25	9,20	1,07	0,20	0,72	0,36	0,43			

Вторая группа опытов. Рабочее колесо состоит из 10 дисковъ съ разстояніями въ 2 м./м.

№ к-ты	На гетаніе		Всасываніе		Полоса		Амперы		Число оборот.		Полный коэф. полез. дѣйств. насоса		Гидравл. коэф. дѣйств. насоса η_{hp}
	p_m	h_d	p_i	h_s	Расходъ насоса $Q, l/sec.$	Полоса работа насоса N_{ep}	Сред. значение J	Сред. значение E	Сред. значение J	Сред. значение $\%$	Полный коэф. дѣйств. насоса η_p	Мех. инерскія потери N_r	
Установка вентилей на кнопки.	Сред. значение p_m	Сред. значение h_d	Сред. значение p_i	Сред. значение h_s	Сред. значение $Q, l/sec.$	Сред. значение N_{ep}	Сред. значение J	Сред. значение E	Сред. значение J	Сред. значение $\%$	Сред. значение N_{ep}	Сред. значение N_r	Сред. значение η_{hp}
1	6,30	4,38	12	0,20	4,60	0,49	8,30	231	8,30	846	1,41	0,59	0,40
	6,10		14		5,16		8,30	232	8,30	846			
	6,00		13		5,52		8,30	252	8,30	852			
	6,25	4,38	20	14,75	4,84	0,49	8,30	252	8,30	850	1,41	0,59	0,40
2	6,60		21		8,00		9,25	249	9,25	880			
	6,70		20		9,62		9,25	249	9,25	894			
	6,80		20		252		9,25	252	9,25	889			
	6,60	4,70	26	21,75	8,54	0,47	9,25	250	9,25	886	1,62	0,65	0,40
3	7,30		24		10,60		10,00	250	10,00	930			
	7,25		25		6,64		10,00	250	10,00	926			
	7,20		25		250		10,00	250	10,00	936			
	7,30	5,10	28	25,50	9,04	0,68	10,25	250	10,25	930	1,88	0,72	0,40
4	7,10		33		11,00		11,20	248	11,20	948			
	7,25		36		7,80		11,00	251	11,00	942			
	7,40		37		250		11,20	250	11,20	947			
	7,30	5,14	30	29,00	9,04	0,68	11,00	250	11,00	949	2,24	0,75	0,40
5	8,75		41		9,60		13,70	250	13,70	1046			
	8,70		45		5,24		13,70	252	13,70	1041			
	8,60		48		252		13,70	252	13,70	1045			
	8,70	6,11	48	45,50	10,31	0,94	13,70	252	13,70	1043	3,05	0,95	0,45
6	9,40		53		9,60		15,50	248	15,50	1090			
	9,25		52		495		15,50	248	15,50	1086			
	9,40		50		250		15,50	250	15,50	1093			
	9,50	6,60	53	53,00	7,49 = 10,91	1,09	15,60	250	15,60	1090	3,59	1,06	0,43

8	10,000	6,400	9.95	51.50	0.78	7.95	11.45	1.21	249	249	17.50	1143						
	10,000					3.24			249		1.50	1139						
	10,000	6,400	9.95	51.50	0.78	7.95	11.45	1.21	249	249	17.00	1139						
	9,800	6,400	9.95	51.50	0.78	7.95	11.45	1.21	249	249	17.25	1132	11.55	4.16	0.29	1.17	0.40	0.39
9	10,800	6,650	10.88	68.65	0.94	8.77	12.24	1.43	250	250	20.00	1205						
	10,800					4.90			250		20.00	1199						
	11,110								250		20.00	1197						
	10,800	6,650	10.88	68.65	0.94	8.77	12.24	1.43	250	250	19.75	1200	12.00	4.96	0.29	1.14	0.40	0.39
10	11,800	8,200	11.78	74.75	1.02	9.48	12.42	1.57	249	249.50	22.25	1257						
	11,800					4.67			249		22.25	1255						
	11,900								249		22.25	1254						
	11,600	8,200	11.78	74.75	1.02	9.48	12.42	1.57	249	249.50	22.25	1258	12.50	5.63	0.28	1.50	0.39	0.39
11	13,000	9,100	13.63	87.75	1.19	10.53	14.63	1.91	251	250.50	25.50	1324						
	13,100					4.40			250		25.50	1324						
	13,000								251		25.75	1327						
	13,000	9,100	13.63	87.75	1.19	10.53	14.63	1.91	251	250.50	26.25	1332	13.25	6.00	0.28	1.73	0.48	0.48
0	9.25	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.00	846						
	9.25					8.00			251		9.00	846						
	9.25	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.25	844						
1	9.75	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.00	852	8.66	1.78	0.32	0.58	0.51	0.40
2	9.75	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.00	852	8.66	1.78	0.32	0.58	0.51	0.40
3	9.75	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.75	885						
	9.75					8.48			250		9.75	882						
	9.75	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.75	881						
	9.75	5.69	6.25	31.75	0.70	4.57	8.43	0.51	251	251.50	9.75	884	8.84	1.80	0.33	0.63	0.52	0.40
3	6.00	4.25	6.05	72.00	0.98	5.31	9.42	0.68	250	250.00	10.50	923						
	6.00					9.600			250		10.50	926						
	6.00					5.73			250		10.70	923						
	6.10	4.25	6.05	72.00	0.98	5.31	9.42	0.68	250	250.00	9.60	926						
	6.10	4.25	6.05	72.00	0.98	5.31	9.42	0.68	250	250.00	10.50	923	9.25	1.98	0.34	0.71	0.59	0.40
4	6.60	4.66	6.63	81.25	1.11	5.95	9.98	0.79	250	250.00	11.50	968						
	6.60					10.600			250		11.50	968						
	6.60					6.01			250		11.70	970						
	6.70	4.66	6.63	81.25	1.11	5.95	9.98	0.79	250	250.00	11.75	968						
	6.60	4.66	6.63	81.25	1.11	5.95	9.98	0.79	250	250.00	11.75	968	9.68	2.42	0.33	0.79	0.48	0.40

Установка вентиля на вводе в плавильню	Наплетание		Всасывание		Позн. напор	Работа насоса		Воды		Амперы		Число оборот.		Полезная работа		Подъемный коэф. насоса		Механическая потеря		Гидравл. коэф. действия насоса	
	p_m	Среднее значение p_m	p_r	Среднее значение p_s		Q_{1-2}	N_{cp}	E	Среднее значение E	J	Среднее значение J	Среднее значение J	n	Среднее значение n	$\Delta_{ст}$	$\Delta_{ст}$	N_r	опыт	корр.		
11	6,25	98	98	10,600	2,40	10,30	15,20	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30
	7,25	95	95	5,50	2,40	10,30	15,20	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30
	7,50	98	98	10,81	0,95	10,30	15,20	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30
	7,20	98	97,25	1,32	10,81	0,95	10,30	15,20	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30	10,30
7	7,80	116	116	10,600	2,90	10,80	16,00	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80
	7,80	111	111	5,33	2,90	10,80	16,00	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80
	7,80	116	116	11,28	2,90	10,80	16,00	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80
	7,80	110	113,75	1,54	11,28	1,08	16,00	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80	10,80
8	8,60	131	131	10,600	2,91	11,33	17,25	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33
	8,30	127	127	4,98	2,91	11,33	17,25	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33
	8,40	132	132	12,05	2,91	11,33	17,25	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33
	8,40	129	129,75	1,76	12,05	1,27	17,00	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33	11,33
9	9,10	143	143	11,600	3,40	12,03	19,75	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03
	9,10	140	140	5,22	3,40	12,03	19,75	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03
	9,00	148	148	12,64	3,40	12,03	19,75	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03
	9,20	148	144,75	1,97	12,64	1,44	20,00	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03	12,03
10	9,80	165	165	10,600	2,40	12,66	23,25	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66
	10,00	167	167	4,44	2,40	12,66	23,25	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66
	9,80	163	163	13,51	2,40	12,66	23,25	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66
	9,90	165	165,00	1,37	13,51	1,60	23,25	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66	12,66
11	10,80	200	200	16,00	2,70	13,45	28,75	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45
	11,00	195	195	4,13	2,70	13,45	28,75	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45
	11,00	190	190	14,53	2,70	13,45	28,75	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45
	11,90	193	194,50	2,65	14,53	2,04	29,25	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45	13,45

7,75

5,600

9,50

7,75

5,600

9,50

7,75

5,600

9,50

Установка вентиляц. на вентилю.	Нагнетание.		Всасывание.		Потр. напор.		Рисходь работа насоса Q_{II} сек.	Возвты		Амперы	Число обо-рот.		Пол-ный коэф. полез. дейст. насоса η_p	Меха-нич. свя-зотери насоса η_f	Гидравл. коэф. полез. дейстия насоса η_d	
	P_m	Сред. значение h_d	P_v	Сред. значение h_s	Потр. напор $H_{мтр}$	Рисходь работа насоса Q_{II} сек.		E	Сред. значение J		Сред. значение J	Сред. значение n				Пол-ный коэф. полез. дейст. насоса η_p
III	15,60	0	0		6,600	51	1,000	1210								
	15,50	1	1		600	50	1,000	1212								
	15,40	6	6		511	51	1,000	1240								
	15,30	15,50	10,90	1,50 ± 0,02	11,10	5,91	0,81	2,0	2,0	1,000	17,00	1,342	1,98	0,22	1,46	0,31
-	16,75	1	1		9,600	2,0	19,27	1,496								
	16,80	6	6		872	2,0	19,40	1,493								
	16,80	0	0		919	2,0	19,40	1,298								
	16,90	16,81	11,82	1,75	12,02	6,19	0,99	2,0	2,0	19,50	1,296	1,77	0,21	1,63	0,32	0,42
-	19,10	9	9		8,600	2,0	23,70	1,82								
	19,10	2	2		726	2,0	23,00	1,84								
	19,00	7	7		661	2,0	23,00	1,76								
	19,10	19,07	13,49	3,25	13,64	6,61	1,20	2,0	2,0	23,46	1,410	1,87	0,97	1,91	0,30	0,47
IV	7,00	0	0		4,600	2,0	9,10	828								
	7,00	8	8		640	2,8	9,50	828								
	8,00	6	6		475	2,0	9,75	840								
	7,80	7,83	5,70	3,00 - 0,07	5,61	4,75	0,28	2,31	2,0	9,34	836	8,13	1,66	0,16	0,56	0,23
-	8,40	6	6		4,000	2,0	10,00	811								
	8,40	1	1		400	2,0	10,00	878								
	8,40	3	3		432	2,0	9,75	878								
	8,40	8,40	5,91	3,75	6,01	4,92	0,31	2,30	2,0	10,00	877	1,88	0,16	0,63	0,25	0,44
-	9,00	1	1		4,000	2,0	10,50	915								
	9,00	3	3		431	2,0	10,50	921								
	9,20	1	1		417	2,2	10,50	922								
	9,20	9,10	6,40	2,75 - 0,04	6,74	4,17	0,6	2,40	2,0	10,25	920	2,00	0,18	0,71	0,28	0,44

4	35	9.80	9.88	6.95	-4	-0.75	0.01	7.12	4.44	0.42	2.50	11.00	969	0.19	0.78	0.80	0.44			
		10.00		0							0.51	11.00	962							
		9.80									2.49	11.00	963							
		9.90	9.88	6.95	-4	-0.75	0.01	7.12	4.44	0.42	2.50	10.75	10.94	964	2.16	0.19	0.80	0.44		
		11.50									2.00	13.00	1054							
		11.60									2.40	13.25	1050							
		11.70									2.50	13.40	1063							
6	36	11.60	11.55	8.12	6	5.25	0.04	8.37	4.95	0.55	2.50	13.00	13.16	1059	2.84	0.19	0.98	0.40	0.43	
		12.50									2.50	14.25	1104							
		12.50									2.50	14.00	1109							
		12.50									2.49	14.25	1108							
7	37	12.50	12.50	8.79	8	7.25	0.10	9.07	5.17	0.63	2.50	14.00	14.13	1102	1104	3.13	0.20	1.09	0.31	0.43
		13.10									2.52	16.25	1128							
		13.20									2.51	16.25	1132							
		13.10									2.51	15.75	1131							
8	38	13.10	13.13	9.24	11	10.50	0.14	9.55	5.41	0.69	2.51	15.75	16.00	1131	1131	3.74	0.18	1.16	0.24	0.43
		14.00									2.50	16.25	1180							
		14.00									2.49	16.25	1180							
		14.00									2.49	16.25	1182							
9	39	14.00	14.00	9.84	18	14.75	0.20	10.22	5.61	0.76	2.50	16.25	16.25	1187	1187	4.57	0.20	1.29	0.41	0.42
		15.25									2.50	17.25	1244							
		15.30									2.50	17.25	1243							
		15.45	15.25	10.72	20	19.25	0.26	11.16	5.90	0.88	2.50	17.00	17.13	1245	1245	4.01	0.22	1.47	0.35	0.42
10	40	16.80	16.80	11.66	18	18.50	0.25	12.09	6.22	1.00	2.50	20.50	20.50	1305	1305	5.07	0.29	1.66	0.29	0.42
		16.80									2.49	20.50	1304							
		16.75									2.50	20.50	1304							
		17.00									2.50	20.50	1306							
11	41	18.80	18.80	13.34	31	27.50	0.37	13.89	6.62	1.23	2.51	25.00	25.19	1396	1396	6.47	0.49	1.97	0.27	0.42
		18.80									2.52	25.50	1396							
		18.90									2.50	25.00	1393							
		19.20									2.50	25.25	1397							

Третья группа опытовъ. Рабочее колесо состоитъ изъ 8 дисковъ съ разстояніями въ 3^м.

№ опыта на колесахъ	Установка в опытѣ	Полнота вѣса		Вѣсъ воды		Полнота работы		Амплитуда		Число оборотовъ		Полнота вѣса		Установка в опытѣ			
		$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	$P_{\text{пол}}$	
1	1	5,00	1,2	1,600	0,49	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	
		5,00	1,6	0,12	5,00	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	
		6,10	1,5		5,00	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	
		1,10	0,55	1,10	0,12	3,94	0,12	5,00	2,19,00	8,40	8,78	8,44	8,80	1,43	0,09	0,45	0,48
2	2	5,00	1,2	1,600	0,49	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75
		5,00	1,6	0,12	5,00	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75	8,75
		6,10	1,5		5,00	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40	8,40
		1,10	0,55	1,10	0,12	3,94	0,12	5,00	2,19,00	8,40	8,78	8,44	8,80	1,43	0,09	0,45	0,48
3	3	6,20	2,0	2,175	0,29	4,39	0,49	2,49	2,49,00	9,00	9,05	8,70	8,68	1,57	0,31	0,62	0,51
		6,20	2,8	0,28	6,20	7,600	0,25	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00
		6,20	2,8	0,28	6,20	7,600	0,25	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00	9,00
		6,20	2,9	0,29	4,62	4,62	0,252	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00
		6,20	2,9	0,29	4,62	4,62	0,252	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00
		6,20	2,9	0,29	4,62	4,62	0,252	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00	10,00
4	4	6,75	3,3	3,600	0,46	5,41	0,70	5,00	5,00,00	10,75	10,75	10,75	10,75	2,11	0,33	0,78	0,53
		6,75	3,5	0,308	6,75	7,600	0,252	10,00	10,00	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75
		6,80	3,3	0,33	6,80	7,600	0,252	10,00	10,00	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75
		6,80	3,3	0,33	6,80	7,600	0,252	10,00	10,00	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75
		6,80	3,3	0,33	6,80	7,600	0,252	10,00	10,00	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75	10,75
5	5	8,40	5,2	5,100	6,69	6,39	1,06	9,00	9,00,00	14,75	14,75	14,75	14,75	2,90	0,32	0,96	0,47
		8,40	5,2	5,100	6,69	6,39	1,06	9,00	9,00,00	14,75	14,75	14,75	14,75	2,90	0,32	0,96	0,47
		8,40	5,2	5,100	6,69	6,39	1,06	9,00	9,00,00	14,75	14,75	14,75	14,75	2,90	0,32	0,96	0,47
		8,40	5,2	5,100	6,69	6,39	1,06	9,00	9,00,00	14,75	14,75	14,75	14,75	2,90	0,32	0,96	0,47
		8,40	5,2	5,100	6,69	6,39	1,06	9,00	9,00,00	14,75	14,75	14,75	14,75	2,90	0,32	0,96	0,47

Установка ротора на вращение	Магнетание		Восстановление		Подпись		Вольты		Амперы		Число оборот.		Полезная работа мотора		Механические потери насоса		Гидравлический коэффициент
	P_m	Среднее значение $mtr.$	P_r	Среднее значение $mtr.$	Работа насоса Q_{H2O}	Работа насоса N_{cp}	Среднее значение E	Среднее значение E	Среднее значение J	Среднее значение J	Среднее значение N_{em}	Среднее значение N_{tr}	Среднее значение η_{tr}	Среднее значение η_{tr}	Среднее значение η_{tr}	Среднее значение η_{tr}	
6	7,40	85	12,600	2,48	12,70	1046	12,70	1046	12,70	1046	1046	0,88	0,98	0,52	0,38		
7	7,50	90	708	2,52	12,75	1057	12,75	1057	12,75	1057	1057	0,88	0,98	0,52	0,38		
8	7,50	92	753	2,53	12,75	1061	12,75	1061	12,75	1061	1061	0,88	0,98	0,52	0,38		
9	7,50	88	887	2,53	12,75	1055	12,75	1055	12,75	1055	1055	0,88	0,98	0,52	0,38		
10	7,90	102	10,600	2,60	14,20	1099	14,20	1099	14,20	1099	1099	0,88	0,98	0,52	0,38		
11	8,00	98	761	2,60	14,00	1097	14,00	1097	14,00	1097	1097	0,88	0,98	0,52	0,38		
12	8,00	100	10,70	2,60	14,00	1099	14,00	1099	14,00	1099	1099	0,88	0,98	0,52	0,38		
13	8,00	97	997	2,60	14,00	1099	14,00	1099	14,00	1099	1099	0,88	0,98	0,52	0,38		
14	8,30	111	9,600	2,68	15,70	1144	15,70	1144	15,70	1144	1144	0,88	0,98	0,52	0,38		
15	8,50	115	181	2,70	16,00	1141	16,00	1141	16,00	1141	1141	0,88	0,98	0,52	0,38		
16	8,70	110	11,85	2,70	15,75	1144	15,75	1144	15,75	1144	1144	0,88	0,98	0,52	0,38		
17	8,70	108	11,00	2,71	15,75	1144	15,75	1144	15,75	1144	1144	0,88	0,98	0,52	0,38		
18	9,20	135	9,600	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
19	9,20	131	458	2,88	18,00	1198	18,00	1198	18,00	1198	1198	0,88	0,98	0,52	0,38		
20	9,20	133	478	2,88	18,00	1198	18,00	1198	18,00	1198	1198	0,88	0,98	0,52	0,38		
21	9,10	138	12,25	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
22	9,10	140	144,25	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
23	9,10	146	144,25	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
24	9,10	146	144,25	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
25	9,10	146	144,25	2,88	18,00	1200	18,00	1200	18,00	1200	1200	0,88	0,98	0,52	0,38		
26	10,00	140	10,600	2,91	20,25	1264	20,25	1264	20,25	1264	1264	0,88	0,98	0,52	0,38		
27	10,00	145	482	2,91	20,25	1264	20,25	1264	20,25	1264	1264	0,88	0,98	0,52	0,38		
28	10,00	146	482	2,91	20,25	1264	20,25	1264	20,25	1264	1264	0,88	0,98	0,52	0,38		
29	10,00	146	482	2,91	20,25	1264	20,25	1264	20,25	1264	1264	0,88	0,98	0,52	0,38		
30	10,00	146	482	2,91	20,25	1264	20,25	1264	20,25	1264	1264	0,88	0,98	0,52	0,38		
31	10,80	160	10,600	2,91	23,25	1324	23,25	1324	23,25	1324	1324	0,88	0,98	0,52	0,38		
32	10,80	166	454	2,91	23,25	1324	23,25	1324	23,25	1324	1324	0,88	0,98	0,52	0,38		
33	11,00	162	454	2,91	23,25	1324	23,25	1324	23,25	1324	1324	0,88	0,98	0,52	0,38		
34	10,90	161	162,25	2,91	23,25	1324	23,25	1324	23,25	1324	1324	0,88	0,98	0,52	0,38		

III	0 21	7,20 7,25 7,20 7,25	18 18 10	5,08 7,23	14,75 -0,20	5,06 -3,22	4,60 7,46	7,70 2,52 2,52	8,53 8,28 8,30	8,12 1,10	0,56 0,11	0,43
-	2 22	8,00 7,75 7,75 7,90	15 8 8	5,52 7,85	10,50 -0,14	3,76 -3,69	3,600 4,88	2,70 2,50 2,50	8,00 8,00 8,00	1,21 0,22	0,62 0,46	0,43
-	3 23	8,70 8,60 8,30 8,30	12 11 7	6,00 8,53	9,00 -0,12	6,06 3,97	3,600 4,33	3,48 2,50 2,50	8,70 8,30 8,70	1,26 0,24	0,69 0,48	0,13
-	1 24	9,25 9,20 9,25	11 9 11	6,40 9,23	10,75 0,15	6,52 4,22	4,000 5,60	2,00 2,70 2,40	9,30 9,30 9,40	0,33 0,77	0,13 0,12	0,12
-	6 25	10,80 10,80 10,80	9 9 9	7,60 10,80	5,00 -0,10	7,67 -3,70	4,600 5,11	2,40 2,48 2,49	11,25 11,25 11,25	2,33 0,22	0,95 0,11	0,42
-	7 26	11,00 11,80 11,60 11,80	7 4 7	8,28 11,78	4,70 -0,06	8,40 4,95	4,600 4,85	2,48 2,48 2,48	12,00 12,00 12,40	2,58 1,07	0,36 0,42	0,42
-	8 27	12,75 12,75 12,70 12,80	7 3 8	8,96 12,75	5,25 -0,04	9,10 -5,19	5,000 5,78	2,50 2,49 2,50	13,75 13,75 13,75	2,97 0,21	1,19 0,35	0,42

4 34	9,100	9,065	6,366	3	-3.75 - 0.05	6.49	1,27	553	9,25	964	0.23	0.77	0.15	0.42
	9,090			4			422	250	9,25	964				
	9,10			5				251	9,25	958				
	9,10	9,065	6,366	6	-3.75 - 0.05	6.49	1,27	251,00	9,25	9,25	958	1,59	0.23	0.42
5 35	10,10			2			4,680	250	11,00	1046				
	10,00			3			507	250	11,00	1046				
	10,00			4				251	11,00	1046				
	10,00	9,965	6,366	5	2.75	0.04	7.71	251,25	11,00	11,00	1050	2,12	0.23	0.42
7 36	11,60			5			6,000	251	12,25	1099				
	11,60			6			1,8	251	12,25	1090				
	11,60			7				250	12,25	1100				
	11,60	11,60	8,15	8	6.75	0.09	8.42	250,50	12,25	12,25	1100	2,50	0.22	0.38
8 37	12,00			8			6,000	249	13,50	1145				
	12,00			9			570	249	13,50	1146				
	12,00			10				248	13,50	1146				
	12,00	12,48	8,77	11	14.75	0.20	9.13	248,75	13,50	13,50	1146	3,00	0.22	0.37
9 38	13,80			14			5,600	252	15,00	1200				
	13,80			15			543	254	15,00	1194				
	13,70			16				250	15,00	1190				
	13,80	13,78	9,09	17	13.75	0.39	10.06	250,50	15,00	15,00	1198	3,34	0.22	0.34
10 39	14,5			19			6,000	249	16,75	1214				
	14,80			20			619	248	16,50	1211				
	14,60			21				249	16,50	1210				
	14,60	14,76	10,36	22	18,00	0,24	10,78	248,25	16,50	16,50	1251	3,81	0,22	0,41
11 40	15,80			20			5,600	248	18,50	1307				
	15,75			21			498	249	18,75	1305				
	15,70			22				249	18,50	1303				
	15,50	15,50	11,10	23	20,00	0,28	11,56	249,25	18,50	18,50	1291	4,43	0,21	0,34

7.70	60	10,000	2.50	16.50	11.11			
7.70	62	0.2	2.0	16.50	11.46			
7.80	63		2.0	16.50	11.46			
7.80	66	11.62	1.01	2.0	16.48	11.45	3.87	0.26
	67	6.40						1.10
	68	0.85						0.38
	69	7.02 = 12.24	1.15	2.49	18.50	11.97	4.51	0.25
	70	4.80						1.33
	71	0.98						0.36
	72	0.15						0.35
	73	5.86						
	74	9.33						
	75	0.00						
	76	10,000	2.48	21.00	12.06			
	77	0.00						
	78	0.00						
	79	0.00	0.00	21.00	12.00			
	80	81	2.48	21.00	12.00			
	81	0.00	1.04	21.00	21.00	12.50	5.28	0.25
	82	79.2	1.32	2.48	21.00	12.50		1.50
	83	0.00						0.35
	84	6.33						
	85	9.00						
	86	0.00						
	87	0.00						
	88	0.00						
	89	0.00						
	90	0.00						
	91	10,000	2.51	24.00	11.77			
	92	41	2.50	24.00	11.80			
	93	0.00						
	94	1.33	1.34	2.49	11.24			
	95	0.00						
	96	0.00						
	97	0.00						
	98	0.00						
	99	0.00						
	100	0.00						
	101	0.00						
	102	0.00						
	103	0.00						
	104	0.00						
	105	0.00						
	106	0.00						
	107	0.00						
	108	0.00						
	109	0.00						
	110	0.00						
	111	0.00						
	112	0.00						
	113	0.00						
	114	0.00						
	115	0.00						
	116	0.00						
	117	0.00						
	118	0.00						
	119	0.00						
	120	0.00						
	121	0.00						
	122	0.00						
	123	0.00						
	124	0.00						
	125	0.00						
	126	0.00						
	127	0.00						
	128	0.00						
	129	0.00						
	130	0.00						
	131	0.00						
	132	0.00						
	133	0.00						
	134	0.00						
	135	0.00						
	136	0.00						
	137	0.00						
	138	0.00						
	139	0.00						
	140	0.00						
	141	0.00						
	142	0.00						
	143	0.00						
	144	0.00						
	145	0.00						
	146	0.00						
	147	0.00						
	148	0.00						
	149	0.00						
	150	0.00						
	151	0.00						
	152	0.00						
	153	0.00						
	154	0.00						
	155	0.00						
	156	0.00						
	157	0.00						
	158	0.00						
	159	0.00						
	160	0.00						
	161	0.00						
	162	0.00						
	163	0.00						
	164	0.00						
	165	0.00						
	166	0.00						
	167	0.00						
	168	0.00						
	169	0.00						
	170	0.00						
	171	0.00						
	172	0.00						
	173	0.00						
	174	0.00						
	175	0.00						
	176	0.00						
	177	0.00						
	178	0.00						
	179	0.00						
	180	0.00						
	181	0.00						
	182	0.00						
	183	0.00						
	184	0.00						
	185	0.00						
	186	0.00						
	187	0.00						
	188	0.00						
	189	0.00						
	190	0.00						
	191	0.00						
	192	0.00						
	193	0.00						
	194	0.00						
	195	0.00						
	196	0.00						
	197	0.00						
	198	0.00						
	199	0.00						
	200	0.00						

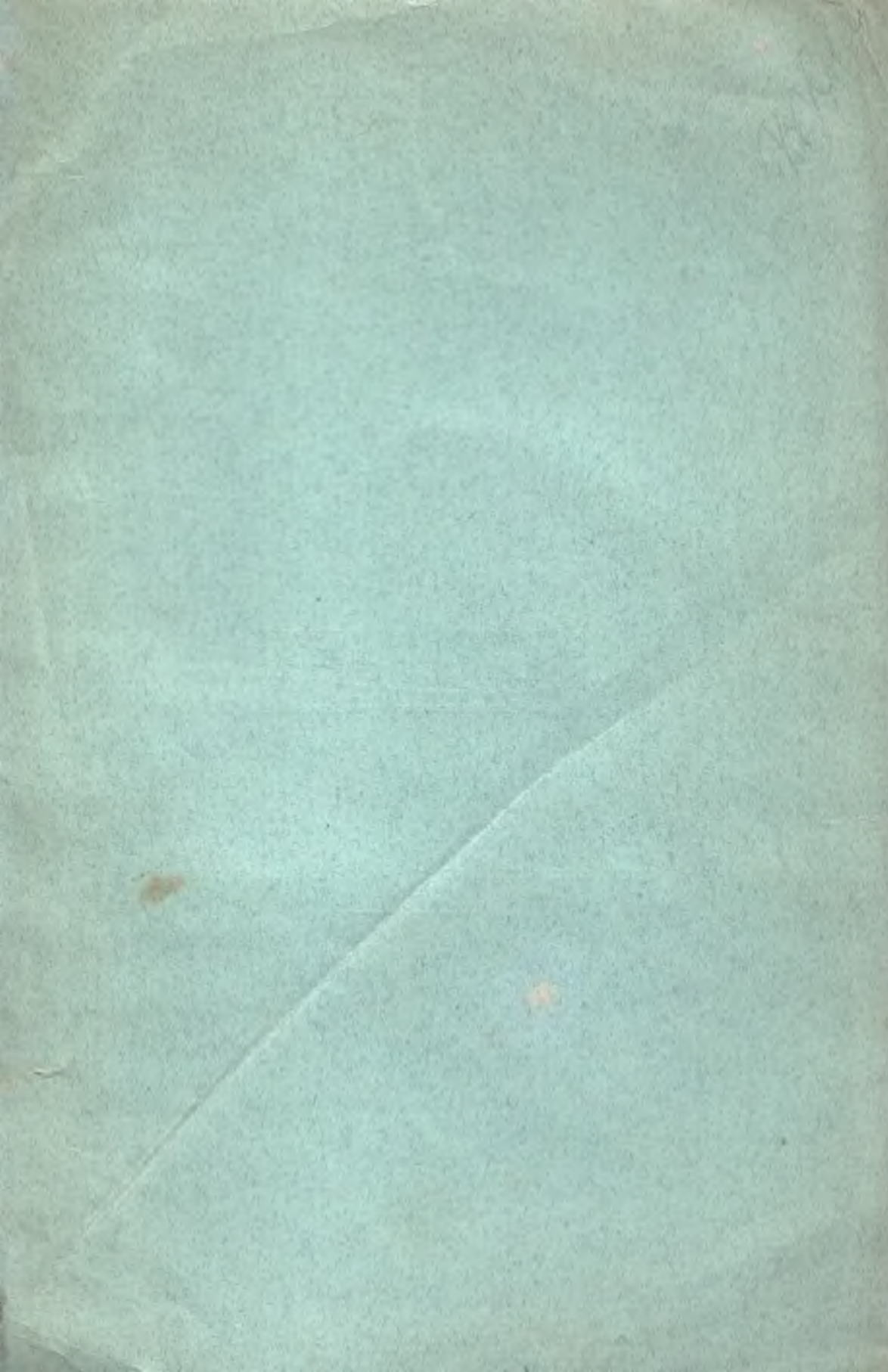
Установка на кнопки	Напряжение		Восстановление		Потери		Амплитуда	Число оборот		Потенциальная работа	Механический коэффициент	Изысканный коэффициент
	R_m	R_d	R_p	R_s	R_{sp}	R_{sc}		R_{sp}	R_{sc}			
11	6,60	4,66	8,25	1,19	0,61	0,61	19,00	1041	1048	0,41	0,40	0,41
	6,50						12,00	1048				
	6,70						19,40	1041				
	6,60	4,66	8,25	1,19	0,61	0,61	19,40	1048	1041	0,41	0,40	0,41
12	6,80	4,92	8,50	1,21	0,61	0,61	13,50	1031	1031	0,31	0,31	0,31
	6,70						13,50	1031				
	6,70						13,60	1089				
	6,60	4,92	8,50	1,21	0,61	0,61	13,20	1031	1031	0,31	0,31	0,31
13	7,00	5,36	112,40	1,31	0,70	0,71	10,00	1130	1130	0,29	0,29	0,29
	7,00						10,90	1131				
	7,20						10,20	1131				
	7,00	5,36	112,40	1,31	0,70	0,71	10,20	1131	1130	0,29	0,29	0,29
14	8,00	6,71	120,80	1,72	0,63	0,63	10,00	1188	1188	0,31	0,31	0,31
	8,00						16,00	1188				
	8,00						16,00	1189				
	8,00	6,71	120,80	1,72	0,63	0,63	16,00	1188	1188	0,31	0,31	0,31
15	9,00	6,29	144,20	1,96	0,63	0,63	19,20	1248	1248	0,32	0,32	0,32
	9,00						19,20	1248				
	9,00						19,20	1248				
	9,00	6,29	144,20	1,96	0,63	0,63	19,20	1248	1248	0,32	0,32	0,32
16	9,50	6,68	160,25	2,18	0,61	0,61	21,00	1301	1301	0,31	0,31	0,31
	9,50						21,00	1301				
	9,50						21,00	1301				
	9,50	6,68	160,25	2,18	0,61	0,61	21,00	1301	1301	0,31	0,31	0,31

Установка вентилей на вентили не вывешив.	Напряжение		Крепление		Средн. влож.		Цель		Вольты		Амперы		Число оборот.		Под- шип коэф подз.		Мехд- ниже скля потери		Гидрав коэф под давлен насоса $\eta_{гидр}$
	P_m возду шно мб.	P_d мб.	P_t мб.	Сред вс мб.	R_s мб.	$R_{ср}$ мб.	$R_{ср}$ мб.	$N_{ср}$ мб.	L мб.	E мб.	I мб.	I мб.	Сред вс мб.	Сред вс мб.	$\lambda_{ст}$ мб.	$\eta_{гидр}$ мб.	$\lambda_{ст}$ мб.	$\eta_{гидр}$ мб.	
III	12,60 12,60 12,30 12,65	4 0 -9 -4	-4 -4 -4 -4	4 0 0 -4	5,600 589 5,45	25,5 25,2 25,1 25,2	11,25 11,00 11,00 11,00	1187 1187 1193 1191	3,03	0,20	1,31	0,30	0,30						
10 20	13,90 13,80 13,80 13,80	4 0 0 1	1,00 - 0,01	4 0 0 1	5,600 554 5,45	25,1 25,2 25,2 25,1	15,50 15,40 15,50 15,50	1270 1244 1245 1240	1,48	0,20	1,37	0,35	0,40						
11 30	14,50 14,50 14,70 14,50	-2 3 -1 0	0,00	-2 3 -1 0	5,600 531 5,65	25,0 25,0 25,0 25,0	17,00 16,80 16,80 16,70	1299 1286 1291 1293	0,89	0,20	1,60	0,15	0,40						
IV	6,40 6,40 6,30 6,40	-10 -9 0 0	6,00 - 0,08	-10 -9 0 0	1,000 960 1,21	25,2 25,1 25,0 25,0	7,50 7,40 7,40 7,50	832 826 830 830	1,10	0,18	0,46	0,17	0,41						
2 32	7,00 7,00 6,80 6,90	6 -8 -6 1	-4,75 - 0,06	6 -8 -6 1	3,600 484 3,70	25,0 25,0 25,0 25,0	7,80 7,80 7,80 7,80	806 867 868 872	1,15	0,22	0,62	0,40	0,41						
3 43	7,80 7,70 7,60 7,60	0 0 +1 +	0,00 - 0,01	0 0 +1 +	5,600 7,70	25,2 25,1 25,0 25,0	8,40 8,40 8,40 8,40	917 916 916 918	1,33	0,23	0,40	0,19	0,41						

Замѣченныя опечатки.

Страница.	Строка		Напечатано:	Должно быть:
	сверху	снизу		
5	5	—	X_x, Y_y, Z_z	X_{yy}, Y_{yy}, Z_{yy}
"	—	6	(5, a)	(5, a)
"	—	9	(4, a)	(4, a)
10	3	—	U	u
"	5	—	U	u
11	—	3	(17, b)	(17, b)
"	—	5	(17, b)	(17, b)
20	—	15	Въ случаѣ....	13. Въ случаѣ....
23	—	12	$\frac{\partial w}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z}$	$\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z}$
24	3	—	$\frac{\partial v}{\partial x}$	$\frac{\partial v}{\partial z}$
"	17	—	(45)	(46)
"	—	3	$\frac{\partial w}{\partial x}$	$\frac{\partial w}{\partial z}$
29	—	2	θ	θ
"	—	4	θ	θ
"	—	6	θ	θ
32	—	6	$d \frac{\omega_1}{dt}$	$d \frac{\omega_1}{\rho dt}$
34	18	—	вихривой	вихревой
37	—	2	VII	VI
46	—	6	Имѣя зависимости,	31. Имѣя зависимости.
50	—	4	...и расширения; и...	...и расширѣнія и...
51	—	9	$N_y^2 = p(a + b + c) + 2\mu b$,	$N_y^2 = -p + \mu(a + b + c) + 2\mu b$,
58	5	—	...нормами...	...нормали...
"	—	11	$cs(n, z)$	$cs(n, z)$
64	9	—	$\left[\dots - 2p_1 \dots \right]$	$\left[\dots - 2p_1 \dots \right]$

Страница.	Строка.		Напечатано:	Должно быть:
	сверху.	снизу.		
64	—	6	N_a	N_x
91	—	12	границахъ.	границахъ.
"	17	—	...капиллярныя...	...капиллярныя...
103	12	—	γ_{in}	γ_h
106	—	12	...между парой парой плоскостей...	...между парой плоскостей...
107	1	—	...милость, благодаря..	...милость, благодаря..
"	2	—	...о плоскости будетъ...	...о плоскости, будетъ..
"	—	2	изъ	изъ
109	10	—	$\gamma_1(\omega r - w_t) \Big _{z=+h} = \dots$	$\gamma_1(\omega r - w_t) \Big _{z=-h} = \dots$
110	—	1	$\dots kr'a \dots 2a_0 a_1$	$\dots kr'a' \dots 2a_0 a_1$
111	5	—	Въ форм. (197) стоятъ: a_1 и a_3	a_1' и a_3'
112	—	5	...скоростью wскоростью ω .
116	14	—	η	ν
"	—	18	...трѣнія...	...трения...
118	—	14	... дялдля...
120	—	17	{ μ }	{ ν }
"	—	19	... трѣнія μ ...	трения ν .
123	—	8	турбулентнымъ..	турбулентнымъ.
"	19	—	...при...	...при...
125	12	—	...для...	...для...
129	—	5	$\dots U_1'$	$\dots U_1' - \dots$
"	—	13	$\dots - U_1' + \dots$	$\dots - U_2' + \dots$



150

Цѣна 3 рубля.

Изданія Механическаго Кружка
при Кіевскомъ Политехническомъ Институтѣ.